

الباب السابع عشر

الخواص المرنة واللا مرنة للجوامد المتبلورة

Elastic and Anelastic Properties of solids

أولا : الخواص المرنة :

تتبع أهمية معرفة معاملات المرونة للجوامد المتبلورة في أنها تعطى الكثير من الضوء على قوى الترابط بين الذرات . ولدراسة هذه المعاملات نبدأ أولا بتعريف للاجهاد وللانفعال في حالاتها العامة .

الانفعال :

لتعريف مركبات الانفعال نعرف أولا متجه الازاحة Displacement vector. فاذا فرضنا عنصرا صغيرا داخل جسم وكانت احداثياته قبل التأثير على الجسم بقوى خارجيه هي (x, y, z) واصبحت بعد ذلك $(x + U, y + V, z + W)$ فان المتجه (U, V, W) يسمى بمتجه الازاحة ومركباته دوال للمتغيرات (x, y, z) هذا المتجه يبين الازاحة الانتقاليه التي حدثت لهذا العنصر . بالاضافة الى مايمكن ان يكون قد حدث له من تغير في شكله نتيجة تأثير القوه .

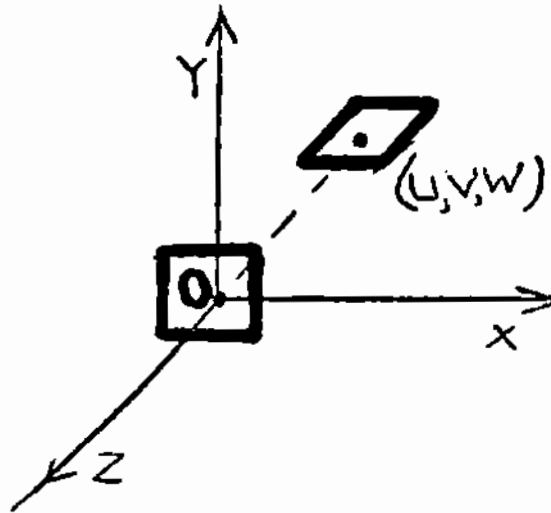
ويعرف متجه الازاحة تماما بواسطة اثنا عشر معاملا على الشكل

التالى : -

$$U = U_0 + \frac{dU}{dx} x + \frac{dU}{dy} y + \frac{dU}{dz} z$$

$$V = V_0 + \frac{dV}{dx} x + \frac{dV}{dy} y + \frac{dV}{dz} z$$

$$W = W_0 + \frac{dW}{dx} x + \frac{dW}{dy} y + \frac{dW}{dz} z$$



شكل (١٧ - ١)

والمعاملات التفاضلية مأخوذة عند المركز O

المتجه (U_0, V_0, W_0) يعطى ازاحة مركز الاحداثيات O الانتقالية بينما يعطى متجه آخر ليكن U', V', W' ازاحة كل جزء من اجزاء العنصر بالنسبة لمركز الاحداثيات الجديد بعد انتقاله . وهذا المتجه يعطى تسعة معاملات تفاضلية

$$\frac{dU}{dx}, \dots, \frac{dV}{dx}, \dots, \frac{dW}{dx}$$

ويمكن وضع هذه المعاملات التسعة على الصورة الآتية وذلك ليسهل إيجاد تفسيرات فيزيائية مباشرة لها .

$$e_{xx} = \frac{dU}{dx}; \quad e_{yy} = \frac{dV}{dy}; \quad e_{zz} = \frac{dW}{dz}$$

$$e_{xy} = \frac{dV}{dx} + \frac{dU}{dy}; \quad e_{yz} = \frac{dW}{dy} + \frac{dV}{dz}$$

$$e_{zx} = \frac{dU}{dz} + \frac{dW}{dx}$$

$$\omega_x = \frac{dW}{dy} - \frac{dV}{dz}; \quad \omega_y = \frac{dU}{dz} - \frac{dW}{dx}$$

$$\omega_z = \frac{dV}{dx} - \frac{dU}{dy}$$

في حالة اذا ما كانت هذه المعاملات صغيره فيمكن اعطاءها المعانى الآتية :

e_{xx} هو التغير النسبى في طول خط ما في الجسم يوازى اصلا محور السينات . وبالمثل بالنسبة الى e_{yy} ، e_{zz} وتمثل هذه الكميات الانفعال الطولى في اتجاهات x, y, z كما تمثل

$$e_{xy} , e_{zx} , e_{yz}$$

الانفعال القاص في الاتجاهات الثلاثة ويعرف بالتغير في الزاوية بين أزواج المحاور المتجاورة (y,z) ، (z, x) ، (x, y) . وذلك أثناء عملية التشويه أو الانفعال ، بفرض أن هذه المحاور ثابتة في الجسم أثناء الانفعال .

الانفعال الحجمي هو التغير في وحدة الحجم من المادة . فإذا اعتبرنا مكعباً طول ضلعه الوحدة : تصبح أبعاده بعد الانفعال هي

$$(1 + e_{xx}) , (1 + e_{yy}) , (1 + e_{zz})$$

ويصير حجمه بعد الانفعال

$$(1 + e_{xx}) (1 + e_{yy}) (1 + e_{zz})$$

$$= 1 + e_{xx} + e_{yy} + e_{zz}$$

ويكون الانفعال الحجمي وهو التغير النسبي في الحجم هو : -

$$\delta = \frac{\Delta V}{V} = e_{xx} + e_{yy} + e_{zz}$$

الاجهاد :

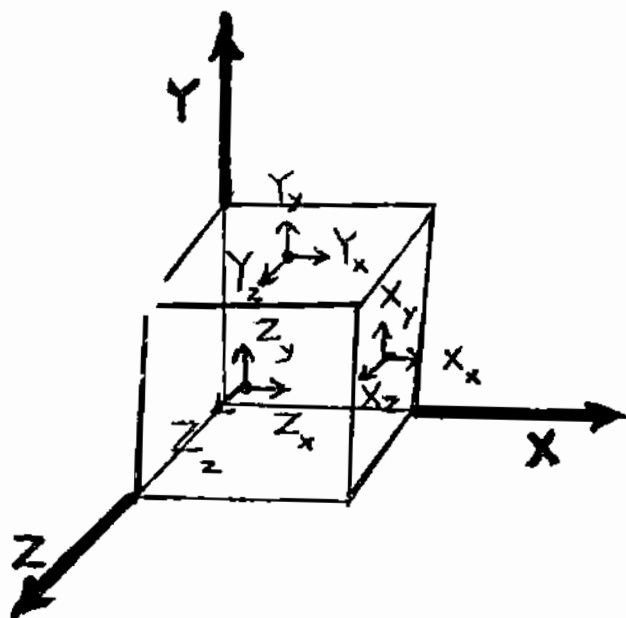
اعتبر جسماً متزننا يقع عليه اجهاد ما ينتج عن ذلك قوى داخلية تؤثر على اية مساحة اوليه dA داخل المادة . بحيث يمكن اعتبار أن القوى التي تؤثر بها المادة على أحد جانبي هذه المساحة تتزن مع قوى مساوية لها مقدارا ويؤثر بها الجانب الآخر من المادة على نفس هذه المساحة .

ولابد من مركبات الاجهاد الداخلى عند أية نقطة في الجسم المجهد نعتبر
مكعبا اوليا $dx dy dz$ في المادة كما في شكل (١٧ - ٢)

بما ان هناك اجهاد واقع على هذا المكعب لذلك فان المادة المحيطة به
تؤثر عليه بمجموعة من القوى كما يؤثر هذا المكعب نفسه بقوى مساوية
ومضادة لها نظرا لانه متزن بالداخل ولا يتحرك في اى اتجاه .

يمكننا تعريف هذه المجموعة من القوى تماما بواسطة تسعة مركبات
تعمل في الاتجاهات x, y, z وهى

$$\begin{matrix} X & X & X \\ x & y & z \end{matrix}, \begin{matrix} Y & Y & Y \\ x & y & z \end{matrix}, \begin{matrix} Z & Z & Z \\ x & y & z \end{matrix}$$



شكل (١٧ - ٢)

مركبات الاجهاد نسبة الى محاور متعامده

تعمل عموديا على الثلاثة اسطح المتعامده للمكعب $X \quad Y \quad Z$
 $x \quad y \quad z$
 وهى لذلك قوى شاذه أو ضاغطة وفقا لاتجاهها بالنسبه للمكعب .

أما الستة مركبات الأخرى فهى قوى تعمل فى مستوى هذه الأسطح
 وهى لذلك قوى قاصه ونظرا لان المكعب فى حالة اتزان داخلى فهو لايدور
 أو يتحرك داخل الجسم لذلك يجب استيفاء الشرط التالى :-

$$\frac{X}{y} = \frac{Y}{x} , \quad \frac{Y}{z} = \frac{Z}{x}$$

$$\frac{Z}{x} = \frac{X}{z}$$

أى أن هناك فقط ثلاثة مركبات للقوى القاصه يمثلها

$$\begin{array}{ccc} X & Y & Z \\ y & z & x \end{array}$$

ويكون الاجهاد فى اعم صورته ممثلا بسته مركبات هى

$$\begin{array}{ccc} X & Y & Z \\ x & y & z \end{array} \quad \begin{array}{ccc} X & Y & Z \\ y & z & x \end{array}$$

النظرية الخطيه للمرونه

وضع هوك نظريته التى تنص على أن مركبات الانفعال هى دوال خطيه
 لمركبات الاجهاد وبالعكس . ونحصل بذلك على مجموعتين من المعادلات تبين
 العلاقات بين مركبات الاجهاد والانفعال وذلك فى حالتها العامة وسنرى
 أنه يمكن استنباط الحالات البسيطة الخاصه من هذه المعادلات اذا ماوضعت
 الشروط الخاصه بكل حالة .

أما العلاقات العامة لقانون هوك هي : —

$$\text{exx} = S_{11} \text{Xx} + S_{12} \text{Yy} + S_{13} \text{Zz} + S_{14} \text{Yz} + S_{15} \text{Zx} + S_{16} \text{Xy}$$

$$\text{eyy} = S_{21} \text{Xx} + S_{22} \text{Yy} + S_{23} \text{Zz} + S_{24} \text{Yz} + S_{25} \text{Zx} + S_{26} \text{Xy}$$

.....

$$\text{exy} = S_{61} \text{Xx} + S_{62} \text{Yy} + S_{63} \text{Zz} + S_{64} \text{Yz} + S_{65} \text{Zx} + S_{66} \text{Xy}$$

$$\text{Xx} = C_{11} \text{exx} + C_{12} \text{eyy} + C_{13} \text{ezz} + C_{14} \text{eyz} + C_{15} \text{ezx} + C_{16} \text{exy}$$

$$\text{Yy} = C_{21} \text{exx} + C_{22} \text{eyy} + C_{23} \text{ezz} + C_{24} \text{eyz} + C_{25} \text{ezx} + C_{26} \text{exy}$$

.....

$$\text{Xy} = C_{61} \text{exx} + C_{62} \text{eyy} + C_{63} \text{ezz} + C_{64} \text{ezx} + C_{65} \text{eyz} + C_{66} \text{exy}$$

والثوابت S_{11} , S_{12} , ... تعرف بثوابت المرونة كما تعرف القيم C_{11} , C_{12} , ... بمعاملات المرونة ويوجد من كل نوع عدد ستة وثلاثون ثابتاً تختصر عادة في الحالات الخاصة البسيطة الى اعداد اقل . فمثلا في حالة مادة لا تتوقف خواصها الطبيعية على الاتجاه (isotropic) مثل الزجاج فاننا نجد هناك معاملين فقط للمرونة هما معامل المرونة الطويله (يونج) ومعامل القص ومن المعروف انه توجد علاقة بين هذين المعاملين والمعاملات الاخرى المألوفة كمعامل المرونة الحجميه او نسبة بواسون على الصورة الاتيه :

$$M = \frac{9 K G}{3 K + G}$$

$$M = 2 (1 + \nu) G$$

حيث M معامل المرونة الطولى ليونج

G معامل القص

K معامل الانضغاط وهى مقلوب معامل المرونة الحجمى

ν نسبيه بواسون

اما فى المواد الاكثر تعقيدا كما فى التركيبات البلورية فهناك عدد اكبر من هذه الثوابت فهناك عدد ثلاثة معاملات مرونة مختلفة وغير مرتبطه (independent) تعرف مرونة البلورات التكميية متركزة الوجه او متركزة الجسم

اما فى حالة البلورات سداسية التركيب الشبيكى فلها عدد خمسة معاملات مرونة .

ثانيا الخواص اللامرنه (Anelasticity)

بضع هوك فى نظريته الخطيه للمرونة شرطا يجب توفره حتى يكون صحيحا ما سبق كتابته من معادلات وهذا الشرط هو ان يكون الاجهاد والانفعال داخل الحد المرن للجسم . اما اذا تعدى الاجهاد هذا الحد فان الانفعال الحادث يصير انفعالا دائما اى لايزول بزوال المؤثر ولا تنطبق عندئذ النظرية الخطيه للمرونة .

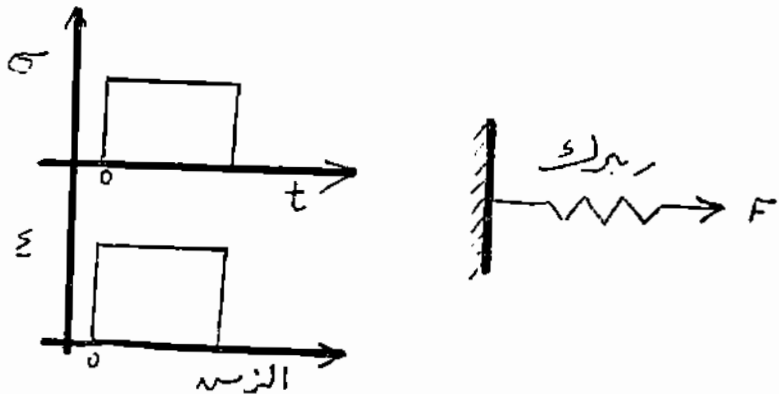
المرونة وعامل الزمن :

يلاحظ أيضا ان جميع قوانين المرونة الخطية لا تحتوى اطلاقا على الزمن كمتغير وهذا يعنى انه عند التأثير باجهاد على جسم ما فان قيمة الانفعال تصل الى نهايتها فى الحال وكذلك عند ازالة الاجهاد يختفى الانفعال تماما فى نفس اللحظة .

ويمكن تمثيل هذا الجسم الذى يطلق عليه الجسم تام المرونة يمكن تمثيله ميكانيكيا بلولب أو زنبرك مرن يكون انفعاله e الحادث نتيجة لاجهاد σ واقع عليه كما هو مبين بالشكل ويمكن وصفه بالمعادله

$$\sigma = a \cdot e$$

حيث a يمثل معامل مرونة .



شكل (١٧ - ٢)

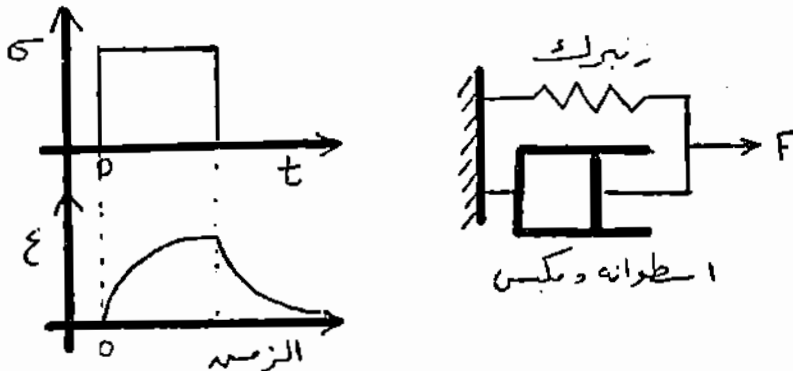
تحديد الاجسام الحقيقية فى التصرف عن هذا الجسم المثالى المرونة وذلك فى انها تحتاج لبعض الوقت لى يصل انفعالها المرن الى قيمته المفروضه

وفقا للنظرية الخطية للمرونة . وكان فويجت Voigt هو اول من سجل تلك الملاحظة من خلال بعض دراسات له كان يجريها على خيوط تعليق ملفات الجلفانوميترات . اذ وجد انه عند توصيل التيار الكهربى يلزم انتظار بعض الوقت حتى يصل الانحراف فى الجلفانومتر الى قيمته النهائية . كذلك عند قطع التيار لاتعود تقطة الضوء الى وضعها الصفرى الا بعد فترة من الوقت . وهذا يعنى أن الانفعال الحادث يكون داخل الحدود المرنة لخطى التطبيق ولكن يحتاج لبعض الوقت حتى يأخذ قيمته النهائية .

ومن هنا نشأت فكره وجوب ادخال عامل الزمن فى معادلات هوك للمرونة الخطية حتى تناسب حالة الجسم الحقيقى والذى سقى حينئذ بجسم فويجت (Voigt solid)

وسميت هذه الظاهرة بالمرونة المتخلفه او اللامرونة (Elastic After effect — Anelasticity)

ولتعديل معادلات المرونة لهوك اعتبرنا أن الاجهاد لا يتناسب فقط مع الانفعال ولكنه يتناسب أيضا مع معدل التغير فى هذا الانفعال فتصير معادلة المرونة لجسم فويجت هى

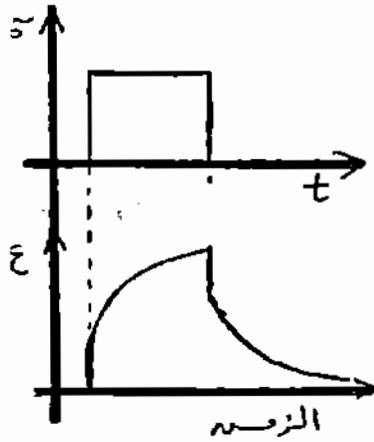


شكل (١٧ - ٤)

$$\sigma = a_1 e + a_2 \frac{d e}{d t}$$

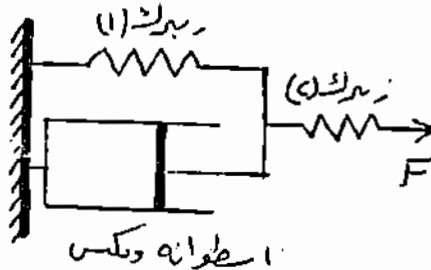
وعلى ذلك يكون النموذج الميكانيكى والتمثيل البيانى لتغير الاجهاد والانفعال كما فى شكل (١٧ - ٤)

لقد ادخل التعديل السابق فى معادلات المرونة امكن تزايد او تناقص الانفعال تدريجيا مع الزمن وحتى يصل لقيمتها النهائية كما مبين بالشكل ولكن عند ملاحظة الاجسام الحقيقية بدقة اكثر وجد ان هناك انفعال لحظى يحدث عند لحظة التأثير بالاجهاد يعقبه بعد ذلك زيادة تدريجية للانفعال مع الزمن حتى تصل الى قيمتها النهائية كما مبين بشكل (١٧ - ٥)



شكل (١٧ - ٥)

تغير الاجهاد والانفعال مع الزمن فى حالة الجسم القياسى الخطى . يلاحظ ان الانفعال اللحظى يمثلنه الزنبرك (٢) فى النموذج الميكانيكى



لوصف تغيير الاجهاد والانفعال في الاجسام الحقيقية بشكل اكثر دقة
نفرض أن كلا من الاجهاد ومعدل تغيره تتناسب طرديا مع الانفعال ومعدل
تغيره كما هو مبين بالمعادلة : -

$$a_1 \sigma + a_2 \frac{d\sigma}{dt} = b_1 e + b_2 \frac{de}{dt}$$

حيث a_1, a_2, b_1, b_2 ثوابت اربعة يمكن اختصارها الى ثلاثة فقط
بوضع المعادلة على الصورة :

$$\sigma + \tau \frac{d\sigma}{dt} = \frac{M}{R} \left(e + \tau \sigma \frac{de}{dt} \right)$$

حيث $\tau, \tau e$ هما زمنى الارخاء عندما يكون الانفعال والاجهاد
ثابتين على الترتيب .

M ثابت يسمى معامل المرونة عند الارخاء التام

ولايجاد تغير الاجهاد او الانفعال مع الزمن نحل المعادلة السابقة اولا

باعتبار الحل الخاص عندما يكون كل من $e, \frac{de}{dt}$ يساوى صفرا

$$\therefore \sigma + \tau \frac{d\sigma}{dt} = 0$$

$$\therefore \sigma(t) = \sigma(0) \exp - t/\tau$$

وإذا فرضنا بعد ذلك أن انفعالاً قدره ϵ_0 قد حدث فجأة عند بدء الزمن $t = 0$ فإن الاجهاد يتغير أرخائياً بزمن أرخاء τ_e وتكون قيمة الاجهاد النهائية هي $\frac{M_e}{R_0}$ ويصبح الحل الكامل للمعادلة التفاضلية هو

$$\sigma(t) = \frac{M_e}{R_0} + (\sigma_0 - \frac{M_e}{R_0}) \exp -t/\tau_e$$

وبتطبيق حالات الحدود Boundary conditions

اولاً : عند $t = 0$

$$\sigma(0) = \sigma_0 \quad \text{يصير}$$

ثانياً : عند $t = \infty$

$$\sigma(\infty) = \frac{M_e}{R_0} \quad \text{يصير}$$

ويمكن بذلك رسم المعادلة السابقة بيانا كما في شكل (١٧ - ٦)

وباستخدام نفس طريقة الحل يمكن إيجاد تغير الانفعال مع الزمن عند التأثير على الجسم باجهاد ثابت وتصير المعادلة كالتالى : —

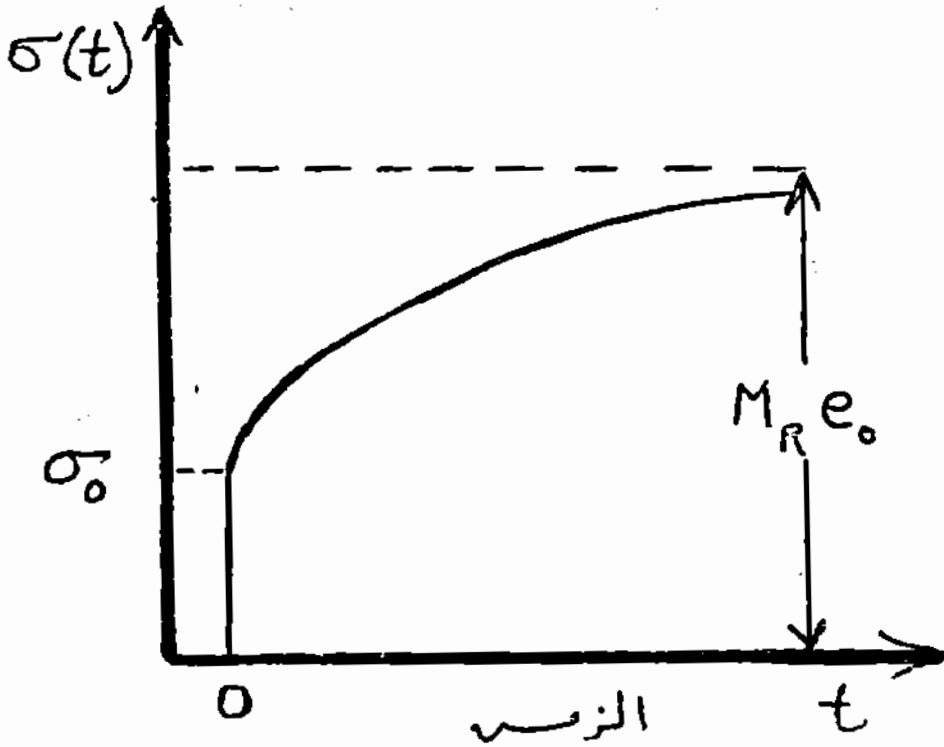
$$e(t) = \frac{M_\sigma}{R_0} + (e_0 - \frac{M_\sigma}{R_0}) \exp -t/\tau_\sigma$$

العلاقة بين معاملى المرونه قبل وبعد الارخاء

نفرض اننا اثرتنا على الجسم باجهاد صغير $\Delta\sigma$ خلال فترة زمنية تصيرة dt تصير معادلة تغير الاجهاد مع الزمن التفاضلية :

$$\sigma dt + \frac{\tau}{e} d\sigma = \frac{M}{R} (e dt + \tau d e)$$

فاذا اعتبرنا أن الفترة الزمنية $d t$ تؤول الى الصفر تختصر المعادلة السابقة فتصبح



شكل (١٧ - ٦)

شكل (١٧ - ٦) تغير الاجهاد مع الزمن عند ثبوت الانفعال

$$\tau e \cdot \Delta \sigma = \frac{M}{R} \cdot \tau \sigma \cdot \Delta e$$

حيث $\Delta \sigma$ ، Δe هما الاجهاد والانفعال المصاحب عند لحظة

البداية $t = 0$ وتكون بذلك النسبة بين الاجهاد والانفعال هي معامل المرونة M_U عندما لا يكون هناك أي إرخاء.

$$\lim_{dt \rightarrow 0} \frac{\Delta \sigma}{\Delta e} = \frac{M}{U} = \frac{M}{R} \cdot \frac{\tau \sigma}{\tau e}$$

$$\therefore \frac{\frac{M}{U}}{\frac{M}{R}} = \frac{\tau \sigma}{\tau e}$$

ويعطى حيود الكمية $\frac{M}{U}$ عن الواحد الصحيح مقياسا للتغير النسبي في الاجهاد أو الانفعال الذي يحدث أثناء العملية الإرخائية

الاحتكاك الداخلي :

تعالج الجوامد عند دراستها بطرق ديناميكية بمعنى أن يكون الاجهاد المؤثر اجهادا دوريا وليس استاتيكية . ويكون الانفعال الحادث تنعا لذلك انفعالا دوريا أيضا وفقا للمعادلات :

$$\sigma(t) = \sigma_0 \exp i \omega t$$

$$e(t) = e_0 \exp i \omega t$$

حيث σ_0 ، e_0 هما قيمتي السعة للاجهاد والانفعال الدوريين،

ω هي التردد وبالتعويض في المعادلة التفاضلية التي تعرف مرونة الجسم الحقيقي نحصل على

$$(1 + i \omega \tau e) \sigma_o = \frac{M}{R} (1 + i \omega \tau \sigma) e_o$$

أي أن

$$\sigma_o = M e_o$$

حيث

$$M^* = \frac{1 + i \omega \tau \sigma}{1 + i \omega \tau e} \cdot \frac{M}{R}$$

ويلاحظ أن النسبة $\frac{\sigma_o}{e_o}$ هي في حد ذاتها معاملا للمرونة M^* ولكنه

يحتوى بداخله كميات تخيالية $i = \sqrt{-1}$ يمكن تسميته بمعامل المرونة التخيلي . وتعود أهمية هذا المعامل في أنه يسمح لنا بتعيين مقدار الفقد في الطاقة داخل النظام كنتيجة للعملية الارخائية وتأخر الانفعال خلف الاجهاد بزوايا معينة ولتكن δ

ظل زاوية التخلف $\tan \delta$ هو مقياس للفقد الداخلى في النظام ويعرف بالاحتكاك الداخلى ويرمز له عادة بالرمز Q^{-1} وتوجد قيمته من المعادلة : —

$$\tan \delta = Q^{-1} = \frac{\text{الجزء التخيلي من } M^*}{\text{الجزء الحقيقي من } M^*}$$

$$\therefore Q^{-1} = \frac{\omega (\tau \sigma - \tau e)}{1 + \omega^2 \tau e \tau \sigma}$$

وباستخدام المعادلة

$$\frac{MU}{MR} = \frac{\tau \sigma}{\tau e} = \frac{MU - MR}{M} = \frac{\tau \sigma - \tau e}{\tau}$$

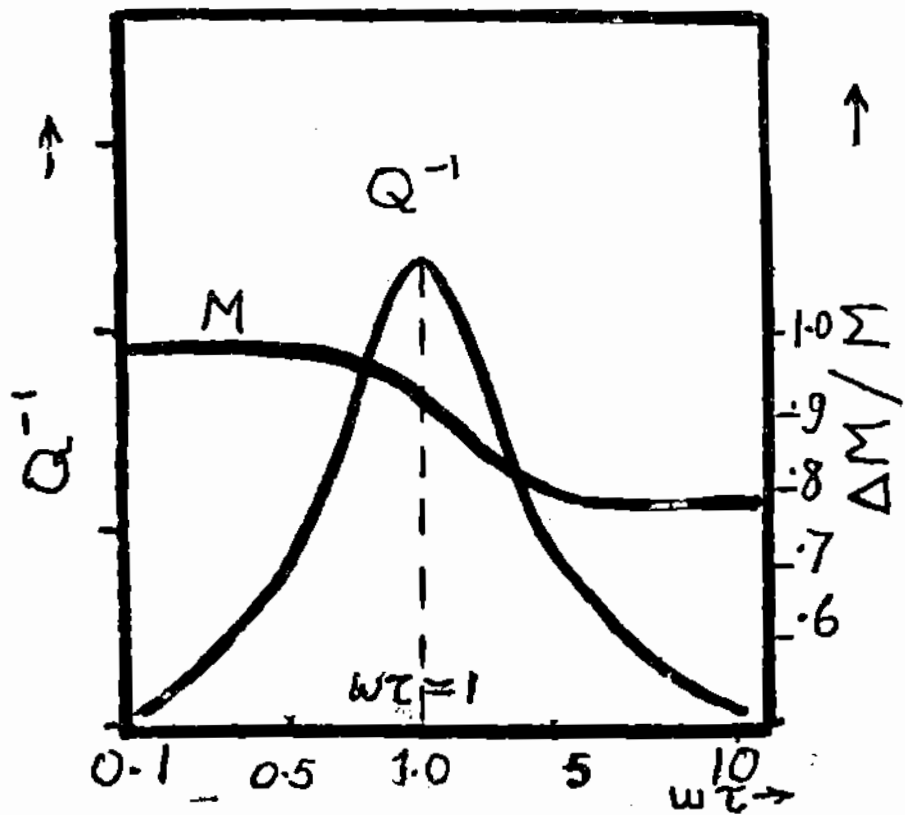
تصبح معادلة الفقد في الطاقة أو الاحتكاك الداخلي :

$$Q^{-1} = \frac{MU - MR}{M} \cdot \frac{\omega \tau}{1 + \omega^2 \tau e}$$

حيث

$$\tau = \left(\tau_e \tau_\sigma \right)^{1/2} \quad \& \quad M = \left(MU \cdot MR \right)^{1/2}$$

الحد الأول من المعادلة السابقه يبين الفرق النسبى بين معاملى المرونه في حالة الارخاء وعدم الارخاء . أما الحد الثانى في المعادلة فيعطى تغير الفقد الداخلى Q^{-1} مع تغير التردد ω ويلاحظ أن لهذا الحد قمة عظمى عندما يكون $\omega \tau = 1$ كما بشكل (١٧ - ٧)



شكل (١٧ - ٧)

وتكون قيمة Q^{-1} عند قمة المنحنى هي

$$Q^{-1} \text{ max.} = \frac{1}{2} \frac{MU - MR}{M}$$

وواضح انه بمعرفة موضع قمة منحنى الفقد على محور التردد يمكن مباشرة تعيين زمن أرخاء العملية من علاقته

$$\omega\tau = 1$$

طيف الارخاء : Relaxation Spectrum

تنطبق العلامات السابقة في حالة وجود عملية ارخائية واحده يطلق عليها ارخائية ديباي يميزها طاقة تنشيط واحده وزمن ارخاء واحد .
ولكننا كثيرا ما نجد أكثر من عملية ارخائية تعمل في نفس منطقة الترددات المعنيه بالدراسة .

وعندئذ ينطبق مبدأ التطابق لبولتزمان

Boltzmann superposition principle

وينص هذا المبدأ على ان تأثير العمليات الارخائية المتطابقة يكون بالاضافة اى ان قيمة الفقد الكلى المقاس تكون مجموع جميع الاضافات انى تحدثها كل عملية ارخائية على حده .

ولكن من السهل فصل هذه العمليات الارخائية عن بعضها وذلك بتغيير التردد او درجة الحرارة . هذا وان كان المعتاد هو تغيير درجة الحرارة لسهولة احداث ذلك عن تغيير تردد القوى المؤثرة اذ غالبا ما يحتاج ذلك الى تغيير طريقة القياس ذاتها للانتقال من منطقة تردد معينه الى منطقتها اخرى فما يصلح للترددات البندولية لا يصلح للترددات الصوتيه او فوق الصوتيه وهكذا .

وعلى ذلك فان تغيير درجة الحرارة يحدث تغيرا في زمن ارخاء العملية وفقا للمعادلة .

$$\tau = \tau_0 \exp E/kT$$

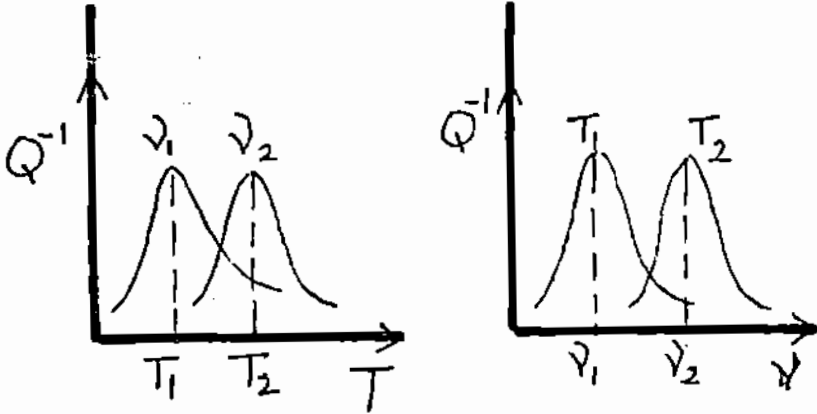
حيث E هى طاقة تنشيط العملية الارخائية

و k هو ثابت بولتزمان

و T هي درجة الحرارة المطلقة .

فإذا ما تم تعيين منحنيات الفقد Q^{-1} مع درجة الحرارة لعدد من الترددات ν_1 ν_2 وبايجاد موضع قمة كل منحنى على محور درجة الحرارة نكون بذلك قد أوجدنا العلاقة بين التردد الارخائي ودرجة الحرارة . وبرسم العلاقة البيانية بين لوغاريتم التردد مع مقلوب درجة الحرارة المطلقة نحصل على خط مستقيم يكون ميله مساويا (E/k)

انظر شكل (١٧ - ٩)

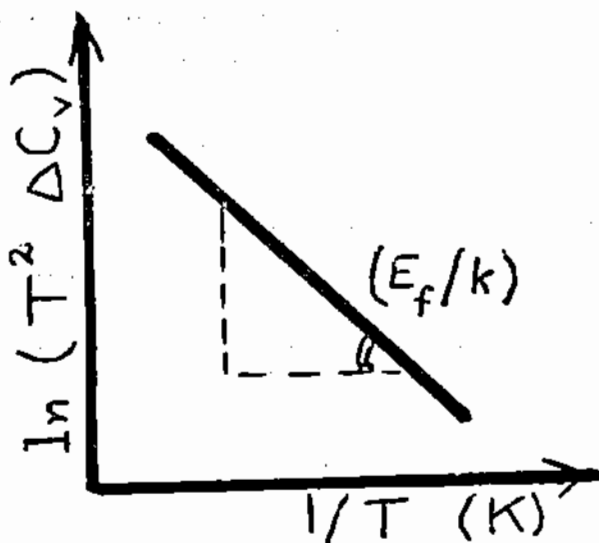


شكل (١٧ - ٨) يبين ازاحة القمة الارخائية بتغير التردد

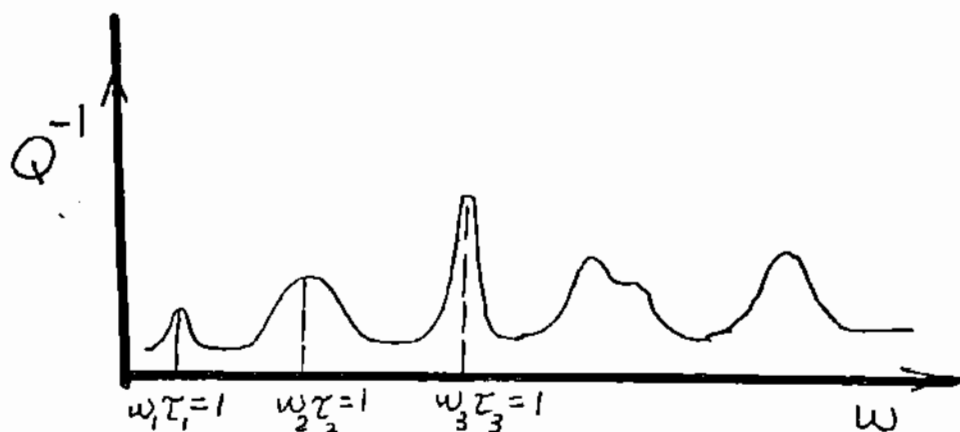
او درجة الحرارة .

وعندما نمسح منطقة الترددات للبحث عن العمليات الارخائية تظهر قمم على محور التردد يكبر عند كل منها دائما $\omega\tau = 1$ وتسمى احيانا كل قمة منطقة امتصاص وتسمى هذه المناطق مجتمعه بطيف الارخاء

انظر شكل (١٧ - ١٠)



شكل (١٧ - ٩) تغير التردد الارخائى مع درجة الحرارة



شكل (١٧ - ١٠) طيف الارخاء لماده

وتعتمد العمليات الارخائية المختلفه التى تظهر كمناطق امتصاص فى طيف الارخاء على التحركات الداخليه التأثيريه التى تنتج عن القوى الخارجيه المؤثرة مع تخلف الانفعال عن الاجهاد .

هذه التغيرات الداخليه على المستوى الميكروسكوبى تنشأ عن ارخاء
جهود ديناميكيه حراريه . Thermodynamic potentials.

نتجت أصلاً بتأثير القوة الخارجية . وكاملة لهذه العمليات الارخائية

١ - ارخاء ينشأ عن انتشار الطاقة الحراريه فى الأنظمة
المرنه .

٢ - ارخاء ينشأ عن انتشار التيارات الدواميه فى الأنظمة
المرنه

٣ - ارخاء ينشأ عن انتشار الذرات أو الايونات أو
الالكترونات

٤ - ارخاء ينشأ عن حركة اخطاء الشبيكه .