

الباب الثالث

الشبكية المعكوسة

Reciprocal Lattice

تنبع أهمية الشبكية المعكوسة من كونها الأساس في تحليل التركيب الدورى للبلورة، فهي على سبيل المثال تستخدم بصورة أساسية في نظرية الحيود فى البلورات وفى النظرية الكمية للمعادن، كما أن العديد من الخصائص البلورية الهامة يتحتم لفحصها استخدام مفهوم الشبكية المعكوسة.

والشبكية المعكوسة للبلورة الأحادية المثالية (التي تتكرر بنيتها فى ثلاثة اتجاهات) تكون عبارة عن تنظيم لانهاى فى ثلاثة أبعاد، وتكون المسافات بينها متناسبة عكسيا مع المسافات بين المستويات فى الشبكية الأساسية. ومعنى ذلك أن المتجهات فى الفراغ الحقيقى لها أبعاد الطول (L) بينما يكون لها فى الفراغ المعكوس أبعاد مقلوب الطول (L^{-1}). وفى الواقع، فالشبكية المعكوسة تستمد مفهومها من أنه بدلا من وصف الموجة المتحركة خلال الشبكية البلورية بدلالة طولها الموجى (λ , m) يستخدم المتجه الموجى الذى قيمته $K = 2\pi/\lambda$, m^{-1} .

تعريف

إذا كانت لدينا مجموعة من النقط $R = n_1 a_1 + n_2 a_2 + n_3 a_3$ تمثل شبكية برافى، فإنه يمكن لموجة مستوية عند اختيار معين لقيمة المتجه الموجى $k = K$ أن تأخذ دورية هذه الشبكية. تسمى مجموعة المتجهات K فى هذه الحالة بمتجهات الشبكية المعكوسة. وبطريقة أخرى، فإن مجموعة المتجهات K تمثل الشبكية المعكوسة إذا كانت الموجة المستوية $e^{iK \cdot r}$ عندما $k = K$ تمتلك دورية شبكية برافى (شكل 1 - 3)، وهذا يتحقق إذا كان لأى r وكل R من شبكية برافى يكون صحيحا أن:

$$e^{iK \cdot r} = e^{iK \cdot (r + a_1)} = \dots = e^{iK \cdot (r + R)}$$

$$e^{iK \cdot (r + R)} = e^{iK \cdot r} \quad (3 - 1)$$

ويقسمة الطرفين على $e^{iK.r}$ فإن :

$$e^{iK.R} = 1 \quad (3-2)$$

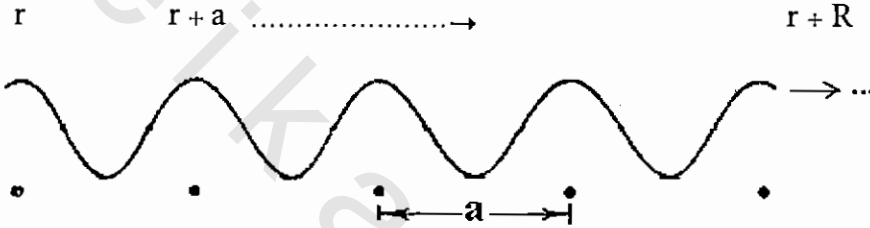
أى أن الشبكية المعكوسة تمثل بمجموعة المتجهات الموجية المعرفة بالعلاقة (3-2) لكل قيم R الخاصة بشبكية برافى الأصلية، والتي يمكن إعادة صياغتها بالصورة الآتية :

$$e^{iK.R} = \cos K.R + i \sin K.R = 1$$

ويتحقق ذلك فقط إذا كان :

$$K.R = 2\pi q \quad (3-3)$$

حيث q عدد صحيح.



شكل (3-1): الموجة المستوية $e^{iK.r}$ تمتلك دورية شبكية برافى عندما $k = K$

الشبكية المعكوسة نوع من أنواع شبكيات برافى

المتجه K (كأى متجه فراغى) يمكن كتابته فى صورة خطية بدلالة مركباته الثلاثة كالتالى :

$$K = K_1 b_1 + K_2 b_2 + K_3 b_3 \quad (3-4)$$

حيث b_1, b_2, b_3 ثلاثة متجهات لا تقع كلها فى مستوى واحد. فإذا كانت العوامل K_1, K_2, K_3 تمثل أعدادا صحيحة، فإنه بواسطة مجموعة المتجهات K يمكن الحصول على شبكية فى الفراغ المعكوس ذات عناصر متكافئة فراغيا من حيث الموضع والاتجاه، وبالتالي تحقق تعريف برافى للشبكية الفراغية.

العلاقة بين متجهات الشبكيتين الأساسية والمعكوسة

قاعدة ١: متجهات الشبكية المعكوسة b_i ترتبط مع المتجهات الأساسية a_j بالعلاقة التالية:

$$\mathbf{b}_i \cdot \mathbf{a}_j = 2\pi \delta_{ij}; \quad \delta_{ij} = \begin{cases} 0; & i \neq j \\ 1; & i = j \end{cases} \quad (3-5)$$

$$\text{i.e. } \mathbf{b}_1 \cdot \mathbf{a}_1 = \mathbf{b}_2 \cdot \mathbf{a}_2 = \mathbf{b}_3 \cdot \mathbf{a}_3 = 2\pi$$

$$\& \mathbf{b}_1 \cdot \mathbf{a}_2 = \mathbf{b}_2 \cdot \mathbf{a}_3 = \dots = 0$$

حيث i ، j تأخذان قيما صحيحة من ١ إلى ٣، δ_{ij} يعرف بعدد كرونكر (Cronker number). ويكفي لإثبات هذه القاعدة أن نبرهن أن العلاقة (٣ - ٥) تحقق التعريف (٣ - ٣).

$$\therefore \mathbf{K} \cdot \mathbf{R} = (K_1 \mathbf{b}_1 + K_2 \mathbf{b}_2 + K_3 \mathbf{b}_3) \cdot (n_1 \mathbf{a}_1 + n_2 \mathbf{a}_2 + n_3 \mathbf{a}_3)$$

وباستخدام القاعدة ١، فإن:

$$\mathbf{K} \cdot \mathbf{R} = 2\pi (K_1 n_1 + K_2 n_2 + K_3 n_3) = 2\pi q$$

حيث $(K_1 n_1 + K_2 n_2 + K_3 n_3)$ تمثل عددا صحيحا، لذلك فإن العلاقة (٣ - ٥)

تكون ناشئة أصلا من التعريف (٣ - ٣).

دعنا الآن نوجد علاقة بسيطة ومباشرة بين المتجهات \mathbf{a}_j & \mathbf{b}_i .

$$\therefore \mathbf{b}_1 \cdot \mathbf{a}_1 = 2\pi$$

$$= 2\pi \frac{\mathbf{a}_1 \cdot (\mathbf{a}_2 \times \mathbf{a}_3)}{\mathbf{a}_1 \cdot (\mathbf{a}_2 \times \mathbf{a}_3)} \quad (3-6)$$

وكما هو واضح من العلاقة (٣ - ٥) أن:

$$\mathbf{b}_i : \begin{cases} \perp \mathbf{a}_j & ; i \neq j \\ \angle \mathbf{a}_j & ; i = j \end{cases}$$

فإن \mathbf{b}_1 يكون عموديا على كل من \mathbf{a}_2 ، \mathbf{a}_3 ، أى يكون موازيا للمتجه $(\mathbf{a}_2 \times \mathbf{a}_3)$

العمودى على مستويهما، وفى نفس الوقت \mathbf{b}_1 يتقاطع مع المتجه \mathbf{a}_1 ، نفرض أن الزاوية بينهما هي θ ، لذلك يمكن إعادة كتابة العلاقة (٣ - ٦) كالتالى:

$$b_1 a_1 \cos \theta = 2\pi \frac{|\mathbf{a}_2 \times \mathbf{a}_3| a_1 \cos \theta}{\mathbf{a}_1 \cdot (\mathbf{a}_2 \times \mathbf{a}_3)}$$

$$b_1 = 2\pi \frac{|\mathbf{a}_2 \times \mathbf{a}_3|}{\mathbf{a}_1 \cdot (\mathbf{a}_2 \times \mathbf{a}_3)}$$

وبضرب طرفى العلاقة السابقة فى وحدة المتجه \mathbf{b}_1 (فى اتجاه \mathbf{b}_1) نحصل على:

$$\mathbf{b}_1 = 2\pi \frac{\mathbf{a}_2 \times \mathbf{a}_3}{\mathbf{a}_1 \cdot (\mathbf{a}_2 \times \mathbf{a}_3)}$$

وبالمثل يمكن إثبات أن :

$$b_2 = 2\pi \frac{a_3 \times a_1}{a_1 \cdot (a_2 \times a_3)}$$

$$b_3 = 2\pi \frac{a_1 \times a_2}{a_1 \cdot (a_2 \times a_3)}$$

حيث a_1 ($a_2 \times a_3$) تمثل حجم الخلية الابتدائية «V» للشبكية الأساسية، b_1 ($b_2 \times b_3$) تمثل حجمها « V_r » للشبكية المعكوسة، فإذا كانت الخليتان من النوع

المكعبي فإنه يمكن إثبات أن حجميهما يرتبطان بالعلاقة $V_r = \frac{(2\pi)^3}{V}$. قاعدة ٢: «معكوسة الشبكية المعكوسة هي نفس الشبكية الأصلية».

رغم أنه يمكن إثبات هذه القاعدة في الحالة العامة، فإننا هنا سوف نكتفي بإثباتها في حالة الشبكية B. C. C كمثال.

تعطى متجهات الشبكية المعكوسة بدلالة المتجهات الأساسية للشبكية B. C. C كالتالي :

$$b_1 = 2\pi \frac{a_2 \times a_3}{a_1 \cdot (a_2 \times a_3)}$$

وبالتعويض عن متجهات الشبكية الأساسية من العلاقات (٢-٤) نجد أن :

$$\begin{aligned} b_1 &= 2\pi \frac{\left(\frac{a}{2}\right)^2 [(\hat{x} + \hat{z} - \hat{y}) \times (\hat{x} + \hat{y} - \hat{z})]}{\left(\frac{a}{2}\right)^3 (\hat{y} + \hat{z} - \hat{x}) \cdot [(\hat{x} + \hat{z} - \hat{y}) \times (\hat{x} + \hat{y} - \hat{z})]} \\ &= \frac{2\pi}{a} (\hat{y} + \hat{z}) \end{aligned}$$

$$b_2 = \frac{2\pi}{a} (\hat{x} + \hat{z}) \quad \text{وبالمثل يمكن إثبات أن :}$$

$$b_3 = \frac{2\pi}{a} (\hat{x} + \hat{y})$$

أى أن الشبكية المعكوسة للشبكية B. C. C هي شبكية من النوع F. C. C فإذا كانت C_1, C_2, C_3 هي متجهات معكوسة الشبكية المعكوسة فإنه يمكن إيجادها

كالتالي :

$$\begin{aligned} C_1 &= 2\pi \frac{b_2 \times b_3}{b_1 \cdot (b_2 \times b_3)} \\ &= 2\pi \frac{\left(\frac{2\pi}{a}\right)^2 [(\hat{x} + \hat{z}) \times (\hat{x} + \hat{y})]}{\left(\frac{2\pi}{a}\right)^3 (\hat{y} + \hat{z}) \cdot [(\hat{x} + \hat{z}) \times (\hat{x} + \hat{y})]} \\ &= \frac{a}{2} (\hat{y} + \hat{z} - \hat{x}) \\ &= a_1 \end{aligned}$$

وبالمثل يمكن إثبات أن :

$$c_2 = a_2 \quad \& \quad c_3 = a_3$$

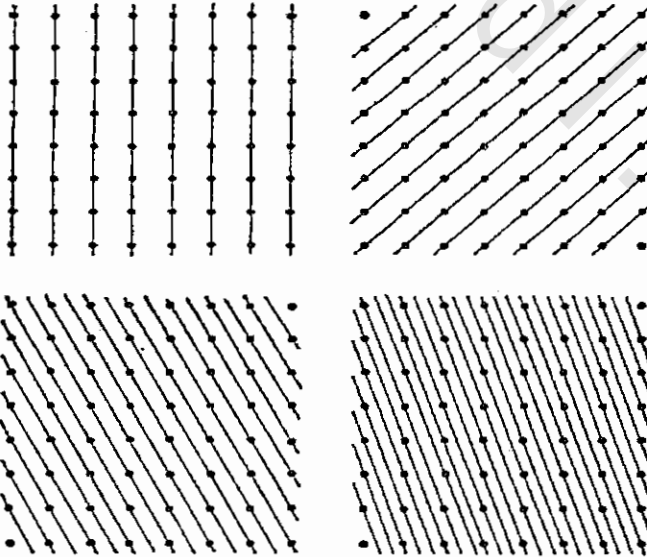
أى أن معكوسة الشبكية المعكوسة هي نفسها الشبكية الأصلية.

مناطق بريليون Brillouin zones

خلية ويجنر- زائتز للشبكية المعكوسة التى يمكن الحصول عليها بنفس الكيفية كما فى حالة شبكية برفاى الأساسية تسمى منطقة بريليون الأولى، كما أن خلايا ويجنر- زائتز من الرتب الأعلى تعطى المناطق الأعلى لبريليون.

المستويات الذرية Atomic planes

المستوى الذرى هو أى مستوى يربط بين ثلاث نقط غير واقعة على خط مستقيم واحد فى شبكية برفاى الأساسية، وتسمى مجموعة المستويات المتوازية والتي تشمل كل نقط الشبكية الفراغية بعائلة المستويات الذرية، كما يعتبر كل مستوى ذرى عضوا فى عائلة معينة للمستويات الذرية (شكل ٣ - ٢). واتفق على تعريف المستوى بالأعداد hkl وهى أصغر الأعداد الصحيحة لمقلوبات الأجزاء المقطوعة بواسطة المستوى من المحاور الأساسية.



شكل (٣-٢) : عائلات
من المستويات الذرية

قاعدة (٣): مجموعة المتجهات K لعكوسة الشبكية التي ينتمى إليها المستوى الذرى (hkl) تعطى بالعلاقة $K = \ell b_3 + kb_2 + hb_1$ ، حيث (h, k, ℓ) هي أصغر الأجزاء المقطوعة من المحاور.

البرهان: بما أن المستوى (hkl) هو المستوى الذى يقطع المحاور فى الأجزاء $\frac{1}{h}a_1, \frac{1}{k}a_2, \frac{1}{\ell}a_3$ ، لذلك فإن مجموعة متجهات الشبكية الأساسية التى ينتمى لها هذا المستوى تكون كالتالى:

$$\mathfrak{R} = \frac{1}{h}a_1 + \frac{1}{k}a_2 + \frac{1}{\ell}a_3$$

$$\therefore K \cdot \mathfrak{R} = 2\pi q$$

$$\therefore (k_1b_1 + k_2b_2 + k_3b_3) \cdot \left(\frac{1}{h}a_1 + \frac{1}{k}a_2 + \frac{1}{\ell}a_3\right) = 2\pi q$$

$$2\pi \left[k_1 \left(\frac{1}{h}\right) + k_2 \left(\frac{1}{k}\right) + k_3 \left(\frac{1}{\ell}\right) \right] = 2\pi q$$

حيث q أى عدد صحيح.

وتتحقق العلاقة السابقة عندما تأخذ كل من k_1, k_2, k_3 إحدى القيم التالية:

$$k_1 = h, 2h, 3h, \dots$$

$$k_2 = k, 2k, 3k, \dots$$

$$k_3 = \ell, 2\ell, 3\ell, \dots$$

ولوصف الشبكية تؤخذ عادة أصغر القيم، أى أن:

$$k_1 = h \quad ; \quad k_2 = k \quad ; \quad k_3 = \ell$$

وبالتالى فإن مجموعة المتجهات K تأخذ الصورة التالية:

$$K = hb_1 + kb_2 + \ell b_3$$

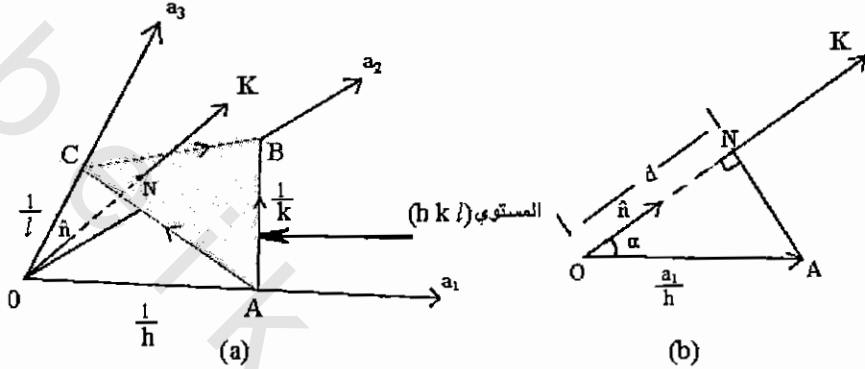
نظرية: «لكل عائلة من المستويات الذرية التى يبعد كل عضو فيها عن المجاور له بمسافة d توجد شبكية معكوسة المتجه الأساسى لها K عمودى على هذه المستويات وأقصى طول له يساوى $\frac{2\pi}{d}$ ».

البرهان: نعتبر عائلة المستويات الذرية الذى يمثل المستوى (hkl) أحد أعضائها، حيث يبعد مسافة d عن المستوى المُجاور الذى اختيرت عليه نقطة الأصل O شكل (٣-٣)، وبما أن هذا المستوى يقطع الأجزاء $\frac{1}{h}, \frac{1}{k}, \frac{1}{\ell}$ (مقدرة بطول ضلع الخلية الابتدائية) من المحاور البلورية على الترتيب، فإن متجه الشبكية المعكوسة K لهذه

الشبكية يكون هو $K = hb_1 + kb_2 + lb_3$
والمطلوب الآن إثبات:

أولا: أن المتجه K عمودى على المستوى (hkl) ، ويكفى لذلك إثبات أن K عمودى على أى مستقيمين فى هذا المستوى.

ثانيا: أن أقصر طول للمتجه K هو $K = \frac{2\pi}{d}$.



شكل (3-3): علاقة متجه الشبكية المعكوسة K بمائلة المستويات الذرية (hkl)

من الشكل (3-3) يتضح أن:

$$AC = AO + OC = -OA + OC$$

$$= -\frac{1}{h}a_1 + \frac{1}{l}a_3$$

$$\& \quad AB = AO + OB = -OA + OB$$

$$= -\frac{1}{h}a_1 + \frac{1}{k}a_2$$

$$\therefore AC \cdot K = \left(-\frac{1}{h}a_1 + \frac{1}{l}a_3\right) \cdot (hb_1 + kb_2 + lb_3)$$

$$= -\frac{2\pi h}{h} + \frac{2\pi l}{l} = 0$$

$$\therefore AB \cdot K = \left(-\frac{1}{h}a_1 + \frac{1}{k}a_2\right) \cdot (hb_1 + kb_2 + lb_3)$$

$$= -\frac{2\pi h}{h} + \frac{2\pi k}{k} = 0$$

أى أن K عمودى على المستوى (hkl) وهو المطلوب أولا.
وباعتبار شكل (3-3) فإن:

$$K \cdot OA = K(OA) \cos \alpha = Kd$$

$$\therefore K \cdot OA = (hb_1 + kb_2 + lb_3) \cdot \left(\frac{1}{h}a_1\right) = 2\pi$$

$$i.e \quad K = \frac{2\pi}{d}$$

وهو المطلوب ثانيا.

وصف المستوى البللورى بواسطة معاملات ميلر Miller indices

كما سبق يتضح مايلي:

١- المستوى الذى يقطع الأجزاء $\frac{1}{h}, \frac{1}{k}, \frac{1}{l}$ مقدرة بدلالة ثابت الشبكية المكعبة (a) يرمز له بالرمز (hkl) حيث h, K, l تسمى معاملات ميلر.

٢- المستوى الذرى (hkl) يكون عموديا على متجه الشبكية المعكوسة $K = hb_1 + kb_2 + lb_3$ ، حيث من تعريف الشبكية المعكوسة لا بد أن تكون كل من h, K, l أعدادا صحيحة.

٣- معاملات ميلر يمكن تعيينها بأخذ مقلوب الأجزاء المقطوعة من المحاور بواسطة المستوى ثم تحويلها إلى أعداد صحيحة، فمثلا إذا كانت القيم المقطوعة (بدلالة ثابت الشبكية) بواسطة مستوى معين من المحاور X, Y, Z هى $\frac{1}{2}, \frac{1}{4}, \frac{1}{2}$ على الترتيب، فإنه يمكن إيجاد معاملات ميلر التى يعرف بها هذا المستوى كالتالى:

4, 1, 2	الأجزاء المقطوعة بدلالة ثابت الشبكية هي
$\frac{1}{4}, 1, \frac{1}{2}$	مقلوب هذه القيم
1, 4, 2	أقل أعداد صحيحة نحصل عليها بالضرب $\times 4$
(142)	أى أن المستوى الذى يعرف بمعاملات ميلر $(hkl) \equiv$

ملحوظات:

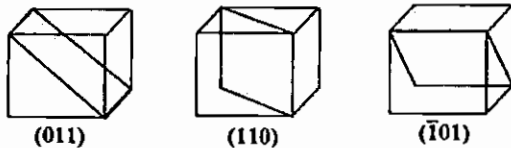
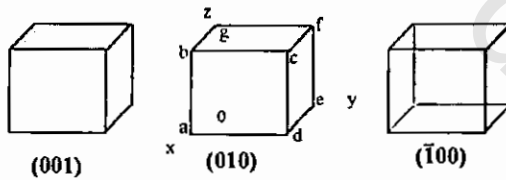
- ١- معاملات ميلر تستخدم فقط فى حالة المحاور المتعامدة.
 - ٢- المستوى الذى يقطع محورا ما فى ∞ يكون معامل ميلر له يساوى صفرا.
 - ٣- معاملات ميلر (hkl) تصف مستوى واحد أو عائلة من المستويات المتوازية.
 - ٤- إذا قطع مستوى أحد المحاور عند قيمة سالبة، فإن معامل ميلر له سيكون سالبا، وتوضع علامة السالبة فوق المعامل.
- شكل (٣-٤) يبين بعض الأمثلة للمستويات فى بللورة مكعبة، كما تعطى معاملات ميلر لبعض أوجه الشبكية البللورية المكعبة فى الجدول التالى:

bcfg	cdef	abcd	وجه المكعب
$\infty, \infty, 1$	$\infty, 1, \infty$	$1, \infty, \infty$	الأجزاء المقطوعة مقدرة بدلالة ثابت الشبكية من المحاور X, Y, Z

0,0,1	0,1,0	1,0,0	مقلوب هذه الأجزاء
0,0,1	0,1,0	1,0,0	أقل أعداد صحيحة
(001)	(010)	(100)	تعريف المستوى

٥- الأوجه oade، oabg، oefg تقطع أجزاء من المحاور مقاديرها هي (0,∞,∞) & (∞,0,∞) & (∞,∞,0) على الترتيب، أى أن كلا منها يقطع جزء مقداره الصفر من المحور العمودى عليه، والذي يكون معامل ميللر له يساوى ∞ (وهي كمية غير معينة)، لذلك لتعريف أى مستوى من هذه المستويات نتصور أننا حركنا المستوى الموازى له فى الاتجاه السالب للمحور العمودى بمسافة تساوى البعد بين هذين المستويين، أو نتصور أننا نقلنا نقطة الأصل إلى المستوى الموازى له حيث تصبح الأجزاء المقطوعة بواسطة هذه المستويات هي: (∞, ∞, 1) & (∞, 1, ∞) & (1, ∞, ∞) وبالتالى يمكن تعريفها بالمعاملات (100)، (010)، (001) على الترتيب.

٦- المستويات المتكافئة من حيث التماثل يمكن تعريفها بالصورة {hkl}، لذلك يمكن التعبير عن أوجه المكعب الستة بالدلالة {100}.



شكل (٣-٤): بعض المستويات فى البلورة المكعبة

٧- اتجاه المستوى البللورى يحدد باتجاه العمودى عليه . ويستخدم الرمز (hkl) للدلالة على هذا الاتجاه، فمثلا الصورة $\{100\}$ تدل على اتجاه المستوى (100) أى اتجاه العمودى عليه، وهو اتجاه المحور x شكل (٣-٤).

المسافة بين المستويين الذريين المتجاورين بدلالة معاملات ميللر

بالرجوع إلى شكل (a. 3-3)، نجد أن:

$$K \cdot \mathbf{a}_1 = 2\pi (h\mathbf{b}_1 + K\mathbf{b}_2 + \ell\mathbf{b}_3).$$

$$\mathbf{a}_1 = 2\pi q$$

$$= K\hat{\mathbf{n}} \cdot \mathbf{a}_1 = K(\mathbf{a}_1 \cdot \hat{\mathbf{n}}) = \frac{2\pi}{d} (\mathbf{a}_1 \cdot \hat{\mathbf{n}})$$

$$\text{i.e. } 2\pi h = \frac{2\pi}{d} (\mathbf{a}_1 \cdot \hat{\mathbf{n}})$$

$$\therefore d = \frac{\mathbf{a}_1 \cdot \hat{\mathbf{n}}}{h}$$

حيث $\hat{\mathbf{n}}$ وحدة متجه فى اتجاه K .

وبالمثل يمكن إثبات أن :

$$d = \frac{\mathbf{a}_2 \cdot \hat{\mathbf{n}}}{k} ; \quad d = \frac{\mathbf{a}_3 \cdot \hat{\mathbf{n}}}{\ell}$$

فإذا كان K يصنع الزوايا α, β, γ مع المحاور a_1, a_2, a_3 على الترتيب، فإن:

$$d = \frac{a_1 \cos \alpha}{h} = \frac{a_2 \cos \beta}{k} = \frac{a_3 \cos \gamma}{\ell}$$

$$\text{i.e. } \left(\frac{hd}{a_1}\right)^2 = \cos^2 \alpha, \quad \left(\frac{kd}{a_2}\right)^2 = \cos^2 \beta, \quad \left(\frac{\ell d}{a_3}\right)^2 = \cos^2 \gamma$$

فإذا كانت الشبكية من النوع المكعب، فإن $|a_1| = |a_2| = |a_3| = a$ وبالتالي نجد أن:

$$\left(\frac{hd}{a}\right)^2 + \left(\frac{kd}{a}\right)^2 + \left(\frac{\ell d}{a}\right)^2 = \cos^2 \alpha + \cos^2 \beta + \cos^2 \gamma$$

$$\therefore \frac{d^2}{a^2} (h^2 + k^2 + \ell^2) = 1$$

$$\therefore d = \frac{a}{\sqrt{h^2 + k^2 + \ell^2}}$$

المسافة البينية لبعض النظم البلورية

باعتبار أن المحاور الأساسية لهذه الأنظمة هي a ، b ، c فإنه يمكن تلخيص علاقة المسافات البينية بمعاملات ميلر لبعض الأنظمة البلورية كالتالى:

١. النظام المعينى القائم:

$$\frac{1}{d_{hkl}^2} = \frac{h^2}{a^2} + \frac{k^2}{b^2} + \frac{l^2}{c^2}$$

٢. النظام الرباعى القائم:

$$\frac{1}{d_{hkl}^2} = \frac{h^2+k^2}{a^2} + \frac{l^2}{c^2}$$

٣. النظام السداسى:

$$\frac{1}{d_{hkl}^2} = \frac{4}{3} \left(\frac{h^2+hk+k^2}{a^2} \right) + \frac{l^2}{c^2}$$

الزاوية بين مستويين بلوريين

لإيجاد الزاوية بين المستويين (h_1, k_1, l_1) ، (h_2, k_2, l_2) نوجد الزاوية بين العمودين عليهما. لنفرض أن العمودى على المستوى الأول هو:

$$A = h_1 \hat{u} + k_1 \hat{v} + l_1 \hat{w}$$

والعمودى على المستوى الثانى هو:

$$B = h_2 \hat{u} + k_2 \hat{v} + l_2 \hat{w}$$

حيث $\hat{u}, \hat{v}, \hat{w}$ هى وحدات لثلاثة متجهات لا تقع كلها فى مستوى واحد.

$$\therefore A \cdot B = |A| |B| \cos \theta$$

$$\therefore \cos \theta = \frac{A \cdot B}{|A| |B|} = \frac{h_1 h_2 (\hat{u} \cdot \hat{u}) + k_1 k_2 (\hat{v} \cdot \hat{v}) + l_1 l_2 (\hat{w} \cdot \hat{w})}{\sqrt{h_1^2 + k_1^2 + l_1^2} \sqrt{h_2^2 + k_2^2 + l_2^2}}$$

$$\hat{u} \cdot \hat{u} = \hat{v} \cdot \hat{v} = \hat{w} \cdot \hat{w} = 1$$

حيث:

$$\therefore \cos \theta = \frac{h_1 h_2 + k_1 k_2 + l_1 l_2}{\sqrt{(h_1^2 + k_1^2 + l_1^2)(h_2^2 + k_2^2 + l_2^2)}}$$