

الطرق التكرارية

Iterative Methods

في الباب الرابع أمكن الحصول على حلول لنظم المعادلات الجبرية الخطية، وذلك في حالات مختلفة (نظم متجانسة، نظم غير متجانسة، نظم مربعة، أو نظم غير مربعة)، وذلك باستخدام الطرق المباشرة (*Direct Methods*)، والتي كانت تعطي حلولاً مضبوطة. فإذا كان النظام كبيراً من ناحية عدد المعادلات أو عدد المجهولين، أو احتوت مصفوفة معاملاته على أعداد عشرية، فإن الخطأ الناتج عن كثرة العمليات الحسابية يزداد، وبالتالي يزداد خطأ التقرير.

الباب الحالي يقدم نوعاً جديداً من التقنيات (*Techniques*) لحل أنظمة المعادلات الجبرية الخطية. هذه التقنيات تسمى "الطرق التكرارية" (*Iterative Methods*), غير أن هذه الطرق التكرارية سوف تستخدم في حالة النظم الخطية غير المتجانسة والمربعة فقط، وذلك بعد أن يتم تحويلها — بالطبع — إلى الشكل المصفوفى.

في الواقع إن الفائدة الكبيرة لهذه الطرق التكرارية تكمن في كونها قادرة على إعطاء حلول أفضل من المعطاة بواسطة الطرق المباشرة، وخصوصاً في حالة النظم الكبيرة أو التي تحتوي مصفوفات معاملاتها على أعداد عشرية كبيرة. أيضاً عندما تكون مصفوفة معاملات النظام من النوع الذي يسمى بالإنجليزية (*Sparse*), وهي تلك المصفوفة التي يكون فيها أكبر عدد من عناصرها أصفاراً فإن استخدام الطرق التكرارية يكون أفضل من الطرق المباشرة لأنها، يقلل خطأ الحسابات وقتها أيضاً.

6.1 الطرق التكرارية - Iterative Methods

هذه الطرق تعتمد — في البداية — على استخدام تقرير أولى (Initial Approximation) للحل بغضن الحصول منه على ما يسمى بالتقرير الصفرى للحل (Zero Approximation). حيث يمكن بعد ذلك استخدام التقرير الصفرى للحصول على التقرير الأول (First Approximation); وبالتالي (لهذا السبب تسمى الطريقة بالطريقة التكرارية أو الطريقة المتتالية) يمكن الحصول على التقرير الثاني فاللتقرير الثالث، وهكذا نستمر في هذه العملية حتى ثبات الحل، وعندما تنتهي الطريقة ونحصل على أدق تقرير يكون قريراً من الحل المضبوط (Close to the Exact). لفرض — مثلاً —

النظام

$$\begin{aligned} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n &= b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n &= b_2 \\ \dots &\quad \dots &\quad \dots &\quad \dots &\quad \dots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \cdots + a_{nn}x_n &= b_n \end{aligned} \tag{6.1}$$

من الواضح أن هذا نظام من المعادلات الجبرية الخطية غير المتجانس، يتكون من عدد n من المعادلات، وعدد n مجهول $\{x_i\}_{i=1}^n$; حيث مصفوفة معاملاته a_{ij} من الرتبة $n \times n$ وتحتوي مصفوفة الهدف على عدد n من الحدود المطلقة b_j , $j = \overline{1, n}$.

لفرض أن المطلوب هو إيجاد حل لهذا النظام، أي أن المطلوب هو إيجاد قيم كل المجهيل " x_i " $\{x_i\}_{i=1}^n$ ، والتي تحقق النظام. لنضع –
أولاً – النظام (5.1) في الصورة المصفوفية

$$AX = B \quad (6.2)$$

هنا المصفوفة X هي مصفوفة الحل أو مصفوفة المجهيل المطلوب إيجاد قيم عناصرها، بينما المصفوفة B هي مصفوفة الهدف المعطاة.
أما المصفوفة A فهي مصفوفة المعاملات والمعطاة أيضاً.

لنفرض أن $(0)X$ ترمز لمصفوفة الحل التقريري الصفرى، ولنفرض أن هذه المصفوفة $(0)X$ قد تم الحصول عليها باستخدام تقريب أولي مناسب.

بما أن $(0)X$ تعتبر حلًّا للنظام (6.2)، إذن، فبالتعويض بها في النظام (6.2) فإنها تتحقق، وبالتالي نحصل على حل تقريري آخر هو الحل التقريري الأول، نرمز له بالرمز $(1)X$. وبالاستمرار في الحصول على الحلول المتتالية أو التكرارية يمكن أن نحصل على التقرير الثاني، ثم الثالث، وهكذا حتى نحصل في النهاية على متتابعة الحلول التقريرية $\{X^{(k)}\}_{k=0}^{\infty}$. هذا، وليس من الضروري أن يوجد للنظام حل تكراري، إذ توجد شروط معينة لضمان تقارب متتابعة الحلول

التقريرية $\left\{ X^{(k)} \right\}_{k=0}^{\infty}$ إلى مصفوفة الحل المضبوط X . فإذا كان ما

يسمى "نصف قطر الطيف" (Spectral Radius) لما يسمى "المصفوفة التكرارية" (Iteration Matrix) أقل من الواحد الصحيح فإن الحل يكون تقاريباً - كما سنرى. و يجب التنويه إلى أن نجاح الطرق التكرارية يعتمد بالدرجة الأولى على نجاحك في اختيار التقرير الصفرى، وعلى معدل التقارب لمتتابعة الحلول

التكرارية $\left\{ X^{(k)} \right\}_{k=0}^{\infty}$. فكلما كان نصف قطر الطيف صغيراً كلما كان التقارب سريعاً. وسوف نقدم طريقتين للحصول على الحلول التقريرية بواسطة الطرق التكرارية. الطريقة الأولى تسمى طريقة جاكوبى، والطريقة الثانية تسمى طريقة زايدل.

6.2 طريقة جاكوبى - Jacobi Iterative Method

ت تكون هذه الطريقة من عدة خطوات متتالية تنتهي بالحصول على الحل التكراري. لعتبر النظام غير المتجانس (5.1)، ولنفرض أن المعاملات، a_{ii} ، هي معاملات غير صفرية، بمعنى أن

$$a_{ii} \neq 0 \quad \forall i = 1, n$$

الآن يتم قسمة المعادلة الأولى في النظام (5.1) على العنصر غير الصفرى a_{11} ، وقسمة المعادلة الثانية على العنصر غير الصفرى

a_{22} ، وهكذا حتى نصل إلى المعادلة الأخيرة، والتي يتم قسمتها —
أيضاً — على العنصر غير الصفرى a_{nn} فيتحول بذلك النظام
(6.1) إلى النظام

$$\begin{aligned}x_1 &= \frac{b_1}{a_{11}} - \frac{a_{12}}{a_{11}}x_2 - \frac{a_{13}}{a_{11}}x_3 - \dots - \frac{a_{1n}}{a_{11}}x_n \\x_2 &= \frac{b_2}{a_{22}} - \frac{a_{21}}{a_{22}}x_1 - \frac{a_{23}}{a_{22}}x_3 - \dots - \frac{a_{2n}}{a_{22}}x_n \\&\dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \\x_n &= \frac{b_n}{a_{nn}} - \frac{a_{n1}}{a_{nn}}x_1 - \frac{a_{n2}}{a_{nn}}x_2 - \dots - \frac{a_{n,n-1}}{a_{nn}}x_{n-1}\end{aligned}\tag{6.3}$$

لتبسيط هذا النظام يتم استبدال العناصر T_1, T_2, \dots, T_n

بالعناصر $\frac{b_1}{a_{11}}, \frac{b_2}{a_{22}}, \dots, \frac{b_n}{a_{nn}}$ — أيضاً

— استبدال العناصر c_{ij} بالعناصر $\frac{a_{ij}}{a_{ii}}$ ، حيث $i = \overline{1, n}$

فيتحول بذلك النظام (6.3) إلى الشكل

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} T_1 \\ T_2 \\ \vdots \\ T_n \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} c_{11} & c_{12} & \dots & c_{1n} \\ c_{21} & c_{22} & \dots & c_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{n1} & c_{n2} & \dots & c_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}\tag{6.4}$$

أو الشكل المصفوفي

$$X = T + CX \quad (6.5)$$

حيث

$$X = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}; T = \begin{bmatrix} T_1 \\ T_2 \\ \vdots \\ T_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{b_1}{a_{11}} \\ \frac{b_2}{a_{22}} \\ \vdots \\ \frac{b_n}{a_{nn}} \end{bmatrix};$$

$$C = \begin{bmatrix} c_{11} & c_{12} & \cdots & c_{1n} \\ c_{21} & c_{22} & \cdots & c_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{n1} & c_{n2} & \cdots & c_{nn} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & \frac{a_{12}}{a_{11}} & \cdots & \frac{a_{1n}}{a_{11}} \\ \frac{a_{21}}{a_{22}} & 0 & \cdots & \frac{a_{2n}}{a_{22}} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{a_{n1}}{a_{nn}} & \frac{a_{n2}}{a_{nn}} & \cdots & 0 \end{bmatrix}$$

إن طريقة جاكobi للتقرير المتتالي نسبة إلى عالم الرياضيات الألماني جاكobi (1804 - 1851) Jacobi، تفترض تقريراً أو حلًّا مبدئياً كحل النظيم (6.5) هو التقرير $X = O$. حيث ترمز المصفوفة O للمصفوفة الصفرية، أي أن التقرير المبدئي هو

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} \quad (6.6)$$

هذا، ولأن $\mathbf{X} = \mathbf{0}$ يعتبر حلًا للمعادلة المصفوفية أو النظام (6.5) إذن فهو يتحققها، إذن وبالتعويض من (6.6) في الطرف الأيمن من المعادلة المصفوفية (6.5) نحصل على الحل التقريري الصفرى $\mathbf{X}^{(0)}$ ، والذي يأخذ عندئذ الشكل

$$\mathbf{X}^{(0)} = \begin{bmatrix} x_1^{(0)} \\ x_2^{(0)} \\ \vdots \\ x_n^{(0)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} T_1 \\ T_2 \\ \vdots \\ T_n \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} c_{11} & c_{12} & \cdots & c_{1n} \\ c_{21} & c_{22} & \cdots & c_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{n1} & c_{n2} & \cdots & c_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} \quad (6.7)$$

أو

$$\mathbf{X}^{(0)} = \begin{bmatrix} x_1^{(0)} \\ x_2^{(0)} \\ \vdots \\ x_n^{(0)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} T_1 \\ T_2 \\ \vdots \\ T_n \end{bmatrix} = \mathbf{T} \quad (6.8)$$

الآن يمكن اعتبار $\mathbf{T} = \mathbf{X}^{(0)}$ المعطى في (6.8) حلًا للمعادلة المصفوفية أو النظام (6.5)، وبالتالي فهو يتحققها. إذن وبالتعويض عن

$X^{(0)} = T$ في الطرف الأيمن من المعادلة (6.5) نحصل على الحل

التقريري الأول $X^{(1)}$ ، والذي يأخذ عندئذ الشكل

$$X^{(1)} = \begin{bmatrix} x_1^{(1)} \\ x_2^{(1)} \\ \vdots \\ x_n^{(1)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} T_1 \\ T_2 \\ \vdots \\ T_n \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} c_{11} & c_{12} & \cdots & c_{1n} \\ c_{21} & c_{22} & \cdots & c_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{n1} & c_{n2} & \cdots & c_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} T_1 \\ T_2 \\ \vdots \\ T_n \end{bmatrix} \quad (6.9)$$

أو

$$X^{(1)} = T + CX^{(0)} \quad (6.10)$$

هكذا، وبالنكرار يمكن أن نحصل على التقرير $X^{(k+1)}$ كحل تقريري تكراري، وذلك من القانون

$$X^{(k+1)} = T + CX^{(k)}; \quad k \geq 0 \quad (6.11)$$

فإذا تقارب فئة الحلول التقريرية التكرارية $\left\{ X^{(k)} \right\}_{k=0}^{\infty}$ إلى النهاية

$\lim_{k \rightarrow \infty} X^{(k)}$ ، وكانت هذه النهاية موجودة بمعنى أنها تساوي عدداً

حقيقياً، فعندئذ نقول أن الحل التقريري التكراري للنظام (6.5) أو —

بالآخرى — النظام (6.1) هو X حيث

$$X = \lim_{k \rightarrow \infty} X^{(k)} \quad (6.12)$$

أوجد حل النظام

مثال 6.1

$$8x_1 + x_2 + x_3 = 26$$

$$x_1 + 5x_2 - x_3 = 7$$

$$x_1 - x_2 + 5x_3 = 7$$

الحل هذا نظام خطى غير متجانس من المعادلات الجبرية. بدايةً يتم
اختزال النظام المعطى إلى الشكل

$$x_1 = \frac{26}{8} - \frac{1}{8}x_2 - \frac{1}{8}x_3$$

$$x_2 = \frac{7}{5} - \frac{1}{5}x_1 + \frac{1}{5}x_3$$

$$x_3 = \frac{7}{5} - \frac{1}{5}x_1 + \frac{1}{5}x_2$$

أو

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{26}{8} \\ \frac{7}{5} \\ \vdots \\ \frac{7}{5} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & -\frac{1}{8} & -\frac{1}{8} \\ -\frac{1}{5} & 0 & \frac{1}{5} \\ -\frac{1}{5} & \frac{1}{5} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} \quad (i)$$

حيث نجد أن

$$T = \begin{bmatrix} \frac{26}{8} \\ \frac{7}{5} \\ \vdots \\ \frac{7}{5} \end{bmatrix}, C = \begin{bmatrix} 0 & -\frac{1}{8} & -\frac{1}{8} \\ -\frac{1}{5} & 0 & \frac{1}{5} \\ -\frac{1}{5} & \frac{1}{5} & 0 \end{bmatrix}$$

وباستخدام (6.8) نحصل على التقرير الصفرى، والذي يساوى عمود الحدود الثابتة، أي أن

$$\mathbf{X}^{(0)} = \begin{bmatrix} x_1^{(0)} \\ x_2^{(0)} \\ x_3^{(0)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{26}{8} \\ \frac{7}{5} \\ \frac{7}{5} \end{bmatrix} \quad (\text{ii})$$

بالتعويض عن التقرير الصفرى، من (ii) في النظام (i) نحصل على التقرير الأول $\mathbf{X}^{(1)}$ ، إذن

$$\mathbf{X}^{(1)} = \begin{bmatrix} x_1^{(1)} \\ x_2^{(1)} \\ x_3^{(1)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{26}{8} \\ \frac{7}{5} \\ \frac{7}{5} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & -\frac{1}{8} & -\frac{1}{8} \\ -\frac{1}{5} & 0 & \frac{1}{5} \\ -\frac{1}{5} & \frac{1}{5} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{26}{8} \\ \frac{7}{5} \\ \frac{7}{5} \end{bmatrix} \quad (\text{iii})$$

$$\mathbf{X}^{(1)} = \begin{bmatrix} x_1^{(1)} \\ x_2^{(1)} \\ x_3^{(1)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2.90 \\ 1.03 \\ 1.03 \end{bmatrix} \quad \text{أو}$$

بالتعويض عن التقرير الأول، من (iii) في النظام (i) نحصل على التقرير الثاني $\mathbf{X}^{(2)}$ ، إذن

$$X^{(2)} = \begin{bmatrix} x_1^{(2)} \\ x_2^{(2)} \\ x_3^{(2)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{26}{8} \\ \frac{7}{5} \\ \frac{7}{5} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & -\frac{1}{8} & -\frac{1}{8} \\ -\frac{1}{5} & 0 & \frac{1}{5} \\ -\frac{1}{5} & \frac{1}{5} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2.9 \\ 1.03 \\ 1.03 \end{bmatrix}$$

أو

$$X^{(2)} = \begin{bmatrix} x_1^{(2)} \\ x_2^{(2)} \\ x_3^{(2)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2.9925 \\ 1.0260 \\ 1.0260 \end{bmatrix} \quad (\text{iii})$$

وبالاستمرار نجد أن

$$X^{(3)} = \begin{bmatrix} x_1^{(3)} \\ x_2^{(3)} \\ x_3^{(3)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2.9935 \\ 1.0670 \\ 1.0670 \end{bmatrix}, \quad X^{(4)} = \begin{bmatrix} x_1^{(4)} \\ x_2^{(4)} \\ x_3^{(4)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2.998325 \\ 1.02640 \\ 1.02640 \end{bmatrix}$$

والتقريب الخامس هو

$$X^{(5)} = \begin{bmatrix} x_1^{(5)} \\ x_2^{(5)} \\ x_3^{(5)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2.99934 \\ 1.06863 \\ 1.06863 \end{bmatrix}$$

ونكتفي بالتقريب الخامس، وذلك لأن الفرق بينه وبين التقريب الرابع بسيط جداً، الأمر الذي يعني ثبات الحل، وإذا رمنا للحل $\mathbf{X}^{(5)}$ بالرمز $\tilde{\mathbf{X}}$ ، فإن الحل التقريبي التكراري للنظام المعطى يكون

$$\tilde{\mathbf{X}} = \begin{bmatrix} 2.9993 & 1.0009 & 1.0009 \end{bmatrix} \quad (iv)$$

كما.

يعتبر حلًّا رائعاً إذ يامكانك التأكد من أن الحل الفعلي

— $(Actual\ Solution)$ أو الحل المضبوط لهذا النظام —

والذي يمكن الحصول عليه بأكثر من طريقة — هو

هذا الحل

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3.00 \\ 1.00 \\ 1.00 \end{bmatrix}$$

في الواقع يمكنك الحصول على الحل المضبوط

باستخدام طريقة جاكobi التكرارية بعد ثمانى عمليات

تكرارية. إذ أن

ملاحظة

$$\mathbf{X}^{(8)} = \begin{bmatrix} x_1^{(8)} \\ x_2^{(8)} \\ x_3^{(8)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

سنحاول — الآن — دراسة الشروط، التي يجب توافرها في النظام الخططي لكي يوجد له حل تكراري، وكذلك سنحاول معرفة كم عدد الخطوات التكرارية الالازمة للحصول على الحل التكراري، الذي يتقارب إلى الحل المضبوط. على أننا في حاجة — الآن — لتقديم بعض التعريفات والنظريات الضرورية لمعرفة تقارب الحلول التكرارية. ولكن قبل تقديم هذه التعريفات دعنا نتفق — بدايةً — على أن الأشياء ذات الطبيعة الواحدة يمكن أن تختلف بعضها عن البعض في الصفات والخصائص. وللتمييز بين هذه الأشياء — عادة ما نبحث عن الحجم، الطول، المقدار، الوزن وغيرها. فمثلاً بالنسبة إلى الأعداد الحقيقية نستخدم مفهوم المقياس (*Modulus*) لمعرفة مقدار (*Magnitude*) العدد.

بالنسبة للمصفوفات فالامر مختلف. ولذا فالسؤال الذي يطرح نفسه هو كيفية معرفة مقدار المصفوفة!! بالتأكيد لا يوجد لمصفوفة مقدار، وذلك لأنها ببساطة عبارة عن ترتيب معين من الأشياء. حتى ولو كانت هذه الأشياء أعداداً فلا يمكن معرفة مقدار المصفوفة لأننا لانعرف أي عدد من عناصر المصفوفة هو الذي يحدد مقدارها فهناك عناصر كبيرة في المقدار، وهناك عناصر صغيرة. من هنا جاء مفهوم المعيار (*Norm*), والذي يميز بين مصفوفة ومصفوفة

أخرى طبقاً لمقادير جميع عناصرها ككل. وهكذا يمكن أن نقول أن للعدد يوجد مقدار، أما المصفوفة فيوجد لها معيار.
هذا، وتوجد أنواع كثيرة ومتعددة من المعيارات للمصفوفات.
فيوجد المعيار باستخدام كل مكونات المصفوفة أي الصفوف والأعمدة، ويوجد معيار بالنسبة لصفوف المصفوفة فقط، كما يوجد معيار بالنسبة للأعمدة فقط.

**معيار المتجه
Norm of a Vector**

تعريف 6.1

لنفرض أن الفئة R^n هي فئة كل مصفوفات العمود، والتي عدد صفوفها العدد n وكل عناصرها أعداد حقيقة.
ولنفرض أن X مصفوفة عمود تنتهي إلى الفئة R^n . يُعرف "معيار" مصفوفة العمود X ، والمعرفة على الفئة R^n على أنه دالة من الفئة R^n إلى مجال الأعداد الحقيقة R . فإذا رمزنا لهذا المعيار بالرمز $\|X\|$ فإن هذا المعيار يجب أن يحقق الأربع شروط التالية:

$$(1) \|X\| \geq 0 \quad \forall X \in R^n$$

$$(2) \|X\| = 0 \text{ iff } X = O ; O - \text{Zero Column Matrix}$$

$$(3) \|\alpha X\| = \|\alpha\| \cdot \|X\| \quad \forall \alpha \in R, X \in R^n$$

$$(4) \|X + Y\| \leq \|X + Y\| \quad \forall X, Y \in R^n$$

▲▲▲

هذا، وتجدر الإشارة إلى أنه يوجد نوعين من معيار مصفوفة العمود^t $\mathbf{X} = [x_1 \ x_2 \ x_3 \ \dots \ x_n]^t$. النوع الأول نرمز له بالرمز $\|\mathbf{X}\|_2$ ، والنوع الثاني نرمز له بالرمز $\|\mathbf{X}\|_\infty$ ، وهما يعرفان — على الترتيب — في الأشكال

$$\|\mathbf{X}\|_2 = \sqrt{\sum_{i=1}^n (x_i)^2} \quad \& \quad \|\mathbf{X}\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq n} \|x_i\| \quad (6.13)$$

لنعتبر مصفوفي العمود $\mathbf{X}, \mathbf{Y} \in R^n$ حيث $\mathbf{X}, \mathbf{Y} \in R^n$ على النحو التالي

$$\mathbf{X} = (x_1, x_2, \dots, x_n)^t \quad \& \quad \mathbf{Y} = (y_1, y_2, \dots, y_n)^t$$

إذن فإن

$$\|\mathbf{X} - \mathbf{Y}\|_2 = \sqrt{\sum_{i=1}^n (x_i - y_i)^2} \quad (6.14)$$

$$\|\mathbf{X} - \mathbf{Y}\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq n} |x_i - y_i|$$

▲▲▲

إذا فرضنا مصفوفة العمود $\mathbf{X} = [x_1 \ x_2 \ x_3]^t$.

فإننا نكتشف من (6.13) أن المعيار $\|\mathbf{X}\|_2$ ما هو إلا

طول المسافة المستقيمة (P, O) من نقطة الأصل

$O(x_1, x_2, x_3)$ إلى النقطة $P(0, 0, 0)$. إذن

تنويه

$$d(P, O) = \sqrt{(x_1 - 0)^2 + (x_2 - 0)^2 + (x_3 - 0)^2}$$

$$= \sqrt{\sum_{i=1}^n (x_i)^2}$$

لهذا السبب فإن المعيار الذي من النوع $\|X\|_2$ يسمى بالمعيار الأقليدي (Euclidean Norm) لمصفوفة العمود X .

لنفرض أن X هو (مصفوفة عمود) أو متجه الحل المضبوط لنظام ما من المعادلات الجبرية الخطية من الرتبة الثالثة، ولنفرض أن المتجه \tilde{X} هو متجه الحل التكراري باستخدام طريقة جاكobi التكرارية بحيث كان

$$X = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix}, \quad \tilde{X} = \begin{bmatrix} \tilde{x}_1 \\ \tilde{x}_2 \\ \tilde{x}_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1.2001 \\ 1.9999 \\ -1.1000 \end{bmatrix}$$



إذن فإن

بال بالنسبة للمتجه X

$$\|X\|_\infty = \max\{|1|, |2|, |-1|\} = \max\{1, 2, 1\} = 2,$$

$$\|X\|_2 = \sqrt{(1)^2 + (2)^2 + (-1)^2} = \sqrt{6} \approx 2.45;$$

بال بالنسبة للمتجه \tilde{X}

$$\|\tilde{X}\|_\infty = \max\{|1.2001|, |1.9999|, |-1.1000|\}$$

$$= \max\{1.2001, 1.9999, 1.1000\} = 1.9999;$$

$$\|\tilde{\mathbf{X}}\|_2 = \sqrt{(1.2001)^2 + (1.9999)^2 + (-1.100)^2} \approx 2.58;$$

أيضاً فإن

$$\|\mathbf{X} - \tilde{\mathbf{X}}\|_2 = \sqrt{\sum_{i=1}^n (x_i - \tilde{x}_i)^2}$$

$$= \sqrt{(x_1 - \tilde{x}_1)^2 + (x_2 - \tilde{x}_2)^2 + (x_3 - \tilde{x}_3)^2}$$

$$= \sqrt{(1 - 1.2001)^2 + (2 - 1.9999)^2 + (-1 + 1.1000)^2} \approx 0.2237$$

كما أن

$$\|\mathbf{X} - \tilde{\mathbf{X}}\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq 3} \|x_i - \tilde{x}_i\| = \max\{0.2001, 0, 0.1\} = 0.2001$$

**تقريب الحلول التكرارية
Convergence Theorem**

نظريّة - 6.1

لنفرض أن $\left\{ \mathbf{X}^{(k)} \right\}_{k=1}^{\infty}$ هي متتابعة (Sequence) من المتجهات في

الفئة R^n حيث $\mathbf{X}^{(k)} = \begin{bmatrix} x_1^{(k)} & x_2^{(k)} & \dots & x_n^{(k)} \end{bmatrix}^t$ إذن فإن:

(1) المتتابعة $\left\{ \mathbf{X}^{(k)} \right\}_{k=1}^{\infty}$ تتقرب في الفئة R^n إلى المتجه الوحد

\mathbf{X} (Unique Vector) بالنسبة إلى المعيار $\|\cdot\|_\infty$ ، حيث

إذا كان وفقط إذا كان $\mathbf{X} = [x_1 \ x_2 \ x_3 \ x_4]^t$

$$\lim_{k \rightarrow \infty} x_i^{(k)} = x_i \quad \forall i = 1, n \quad (6.15)$$

(2) المعيار $\|X\|_2$ يمكن الحصول عليه باستخدام العلاقة

$$\|X\|_\infty \leq \|X\|_2 \leq \sqrt{n} \|X\|_\infty \quad \forall X \in R^n \quad (6.16)$$

★ ★ ★

ادرس في الفئة R^5 تقارب المتتابعة

مثال 6.2

$$\left\{X^{(k)}\right\}_{k=1}^\infty$$

$$X^{(k)} = \begin{bmatrix} 2 & \left(1 + \frac{1}{k}\right) & \frac{1}{k^2} & e^{-4k} & \cos\left(\frac{1}{k}\right) \end{bmatrix}^t$$

من نظرية (6.1) نجد أن الحل

$$\lim_{k \rightarrow \infty} x_1^{(k)} = \lim_{k \rightarrow \infty} (2) = 2, \quad \lim_{k \rightarrow \infty} x_2^{(k)} = \lim_{k \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{1}{k}\right) = 1$$

$$\lim_{k \rightarrow \infty} x_3^{(k)} = \lim_{k \rightarrow \infty} \left(\frac{1}{k^2}\right) = 0, \quad \lim_{k \rightarrow \infty} x_4^{(k)} = \lim_{k \rightarrow \infty} (e^{-4k}) = 0$$

$$\lim_{k \rightarrow \infty} x_5^{(k)} = \lim_{k \rightarrow \infty} \left(\cos \frac{1}{k}\right) = 1$$

هكذا نجد أن المتتابعة $\left\{X^{(k)}\right\}_{k=1}^\infty$ تقارب بالنسبة إلى المعيار

$$. X = [2 \ 1 \ 0 \ 0 \ 1]^t \quad \| \|_\infty \text{ إلى المتجه}$$

كلها.

**معيار المصفوفة
Norm of a Matrix**

تعريف 6.2

يُعرف معيار (يرمز له بالرمز $\| \cdot \|$) لأية مصفوفة في الفئة Ω_n ، حيث Ω_n هي فئة كل المصفوفات المربعة من الرتبة $n \times n$ على أنه دالة في المتغير الحقيقي (*Real-Valued Function*) وبحيث يتحقق لأية مصفوفتين A, B في الفئة Ω_n الخمسة شروط التالية:

- (1) $\|A\| \geq 0$
- (2) $\|A\| = 0$ iff $A = O$; *O-Zero Matrix*
- (3) $\|\alpha A\| = |\alpha| \cdot \|A\|$
- (4) $\|A+B\| \leq \|A\| + \|B\|$
- (5) $\|AB\| \leq \|A\| \cdot \|B\|$



وكمما عرفنا نوعين من معيارات مصفوفة العمود نَعْرِف الآن نوعين من معيارات المصفوفة تسمى المعيارات الطبيعية للمصفوفة.

النوع الأول يرمز له بالرمز $\|A\|_2$ ، والنوع الثاني يرمز له بالرمز $\|A\|_\infty$ ، وهو يُعرفان في الأشكال على الترتيب

$$\|A\|_2 = \max_{\|X\|_2=1} \|AX\|_2 \quad & \quad \|A\|_\infty = \max_{\|X\|_\infty=1} \|AX\|_\infty \quad (6.17)$$

هذا، ويمكن — أيضاً — تعريف المسافة بين المصفوفتين A, B في الفئة

Ω_n بالنسبة إلى معيار المصفوفة $\| \cdot \|$ على أنها $\|A - B\|$.



نصف قطر الطيف للمatrice

Spectral Radius of a Matrix

تعريف 6.3

يُعرَّف نصف قطر الطيف للمatrice $A = (a_{ij})$ من الرتبة n

ويرمز له بالرموز (A) على أنه

$$\rho(A) = \max |\lambda_i| \quad (6.18)$$

حيث λ_i هي القيم المميزة (Eigenvalues) للمatrice A . على

أنه إذا كانت القيمة المميزة عدداً مركباً في الشكل

مثلاً فإن

$$|\lambda| = \sqrt{\alpha^2 + \beta^2}$$

▲▲▲

حساب معيار المatrice

نظريّة - 6.2

يمكن حساب المعيارين $\|A\|_\infty$, $\|A\|_2$ للمatrice A في الفئة Ω_n ,

$$A = (a_{ij}); i, j = \overline{1, n} \quad \text{حيث}$$

من العلاقتين :

$$\|A\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq n} \sum_{j=1}^n |a_{ij}| \quad (6.19)$$

$$\|A\|_2 = \left(\max_{1 \leq i \leq n} |\lambda_i| \right)^{\frac{1}{2}} \quad (6.20)$$

حيث λ_i هي القيم المميزة لحاصل ضرب المصفوفتين $A^T A$ ،
بالطبع A^T هو مدور (Transpose) المصفوفة A . كما أن

$$\rho(A) \leq \|A\|, \text{ for any norm } \| \| \quad (6.21)$$



نلاحظ أن الصورة (5.20) من النظرية (5.2) تأخذ الشكل



$$\|A\|_2 = \left(\rho(A^T A) \right)^{\frac{1}{2}} \quad (6.22)$$

أو جد المعيارين $\|A\|_\infty$, $\|A\|_2$, إذا كانت

مثال 6.3

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \\ -1 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$

بتطبيق النظرية (6.2) نجد أن

$$\sum_{j=1}^3 |a_{1j}| = |1| + |1| + |0| = 2; \quad \sum_{j=1}^3 |a_{2j}| = |1| + |2| + |1| = 4;$$

$$\sum_{j=1}^3 |a_{3j}| = |-1| + |1| + |2| = 4$$

وبالتالي فإن (6.19) تعطي

$$\|A\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq n} \sum_{j=1}^n |a_{ij}| = \max\{2, 4, 4\} = 4$$

أيضاً فإن

$$A^t A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \\ -1 & 1 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 & 2 & -1 \\ 2 & 6 & 4 \\ -1 & 4 & 5 \end{bmatrix}$$

إذن فإن

$$|A^t A - \lambda I| = 0 \Rightarrow \begin{vmatrix} 3 - \lambda & 2 & -1 \\ 2 & 6 - \lambda & 4 \\ -1 & 4 & 5 - \lambda \end{vmatrix} = 0$$

إذن، فالقيم المميزة هي

$$\lambda_1 = 0, \lambda_2 = 4.3542, \lambda_3 = 9.6450$$

وبالتالي نجد من العلاقة (6.20) أن

$$\|A\|_2 = \left(\max_{1 \leq i \leq n} |\lambda_i| \right)^{\frac{1}{2}} = \left(\max\{0, 4.3542, 9.6450\} \right)^{\frac{1}{2}}$$

$$\approx 3.1$$

كذلك.

6.3 شروط التقارب للحلول التكرارية Convergence Conditions

بداية يجب ملاحظة أن حل أي نظام خطى غير متجانس من المعادلات مثل النظام $AX = B$ المعطى في (5.1) يتطلب أن تكون

المعاملات $\{a_{ii}\}_{i=1}^n$ معاملات غير صفرية، أي

يتطلب أن يكون $a_{ii} \neq 0; i = 1, \dots, n$. فإذا كانت هناك معاملات من النوع $\{a_{ii}\}_{i=1}^n$ صفرية فيجب إعادة ترتيب النظام حتى لا تكون هناك أية معاملات صفرية من المعاملات $\{a_{ii}\}_{i=1}^n$.

ثانية، يجب الأخذ في الاعتبار أنه كلما كانت المعاملات $\{a_{ii}\}_{i=1}^n$ كبيرة في المقدار بدرجة كافية فإن هذا يسرع عملية تقارب الحل، وبالتالي يقلل من عمليات التكرار (Iterations)، أيضاً قد ذكرنا أن عملية التكرار للحصول على متتابعة الحلول التكرارية يجب أن تتوقف بمجرد ثبات الحل التكراري؛ يعني أن يكون الفرق بين حلتين متتاليتين يقترب من الصفر، أو أن يكون هذا الفرق ثابتاً، هذا يعني – رياضياً – أن عملية التكرار يجب أن تتوقف بمجرد أن تتحقق المتباينة التالية

$$\frac{\|X^{(k)} - X^{(k-1)}\|}{\|X^{(k)}\|} < \delta; \quad \delta > 0 \quad (6.2)$$

حيث يمكنك – الآن – مقارنة هذه المتباينة مع مفهوم الخطأ النسبي في الباب الصافي من كتاب التحليل العددي التطبيقي للمؤلف، توزيع الأهرام. واليك الآن نظرية تقارب الحلول التكرارية، وحساب الخطأ الناتج عن استخدام طريقة جاكobi التكرارية.

حساب خطأ الحلول التكرارية

نظريه - 6.3

إذا أمكن وضع النظام (5.1) على الشكل $X = T + CX$ كما في

(5.5) وكان معيار المصفوفة التكرارية C أقل من الواحد الصحيح،

أي إذا كان $1 < \|C\|$ حيث $\|\cdot\|$ هو أي معيار طبيعي فإن متتابعة

الحلول التكرارية $\left\{X^{(k)}\right\}_{k=0}^{\infty}$ المعطاة في (6.11) حيث

$X^{(0)} \in R^n$ هو أي تقرير أولي مناسب، تتقرب إلى متوجه الحل

الفعلي أو الحل المضبوط $X \in R^n$ ، وبحيث يعطى خطأ التقرير من

أحدى المتباينات

$$\|X - X^{(k)}\| \leq \|C\|^k \|X^{(0)} - X\| \quad (6.25)$$

$$\|X - X^{(k)}\| \leq \frac{\|C\|^k \|X^{(1)} - X^{(0)}\|}{1 - \|C\|} \quad (5.26)$$



من نظرية (5.5) يمكن استبدال المعيار $\|C\|$ بالمعيار

$\|C\|$ ، وبالتالي فإن شرط التقارب (5.24) يتحول إلى

شرط المعيار بالنسبة إلى الصفوف، أي الشرط

تنوية

$$\|C\|_{\infty} = \max_{1 \leq i \leq n} \sum_{j=1}^n |c_{ij}| < 1 \quad (6.27)$$

أو شرط المعيار بالنسبة إلى الأعمدة

$$\|C\|_{\infty} = \max_{1 \leq j \leq n} \sum_{i=1}^n |c_{ij}| < 1 \quad (6.28)$$

أيضاً، باستخدام (5.22) فإن شرط التقارب $\|C\| < 1$ يأخذ الشكل

$$\|C\|_2 = \left(\rho(C^T C) \right)^{\frac{1}{2}} < 1 \quad (6.29)$$

ادرس النظام في المثال (6.1)، واحسب خطأ التقرير.

مثال 6.4

يعك دراسة تقارب الحل باستخدام أيّاً من الثلاثة شروط (6.27)

(5.28), (5.29). بما أن

$$C = \begin{bmatrix} 0 & -\frac{1}{8} & -\frac{1}{8} \\ -\frac{1}{5} & 0 & \frac{1}{5} \\ -\frac{1}{5} & \frac{1}{5} & 0 \end{bmatrix}$$

إذن

$$\sum_{j=1}^n |c_{1j}| = |0| + \left| -\frac{1}{8} \right| + \left| -\frac{1}{8} \right| = \frac{1}{4};$$

$$\sum_{j=1}^n |c_{2j}| = \left| -\frac{1}{5} \right| + |0| + \left| \frac{1}{5} \right| = \frac{2}{5};$$

$$\sum_{j=1}^n |c_{3j}| = \left| \frac{1}{5} \right| + \left| \frac{1}{5} \right| + |0| = \frac{2}{5}$$

الأمر الذي يعني أن الحل التكراري هو حل تقاري حيث إن شرط التقارب (6.27) يعطي

$$\|C\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq n} \sum_{j=1}^n |c_{ij}| = \max \left\{ \frac{1}{4}, \frac{2}{5}, \frac{2}{5} \right\} = \frac{2}{5} = 0.4 < 1$$

أيضاً لدينا

$$\sum_{i=1}^n |c_{i1}| = |0| + \left| -\frac{1}{5} \right| + \left| -\frac{1}{5} \right| = \frac{2}{5};$$

$$\sum_{i=1}^n |c_{i2}| = \left| -\frac{1}{8} \right| + |0| + \left| \frac{1}{5} \right| = \frac{13}{40};$$

$$\sum_{i=1}^n |c_{i3}| = \left| -\frac{1}{8} \right| + \left| \frac{1}{5} \right| + |0| = \frac{13}{40}$$

الأمر الذي يعني تقارب الحل التكراري حيث إن شرط التقارب

(6.28) يعطي

$$\|C\|_\infty = \max_{1 \leq j \leq n} \sum_{i=1}^n |c_{ij}| = \max \left\{ \frac{2}{5}, \frac{13}{40}, \frac{13}{40} \right\} = \frac{2}{5} = 0.4 < 1$$

أيضاً من (6.29) نجد أن

$$\|C\|_2 = (\max\{0.3449, 0.1449, 0.2\})^{\frac{1}{2}} \approx 0.59 < 1$$

كذلك

العملية التكرارية تقارب إذا كانت كل العناصر c_{ij} في المصفوفة C للنظام $X = T + CX$ تحقق المطابقة

نتيجة

$$|c_{ij}| < \frac{1}{n} \quad (6.30)$$

حيث n هو رتبة المصفوفة C .

في المثال السابق — مثلاً — فإن $n = 3$ ، وبالتالي نجد أن كل العناصر c_{ij} تتحقق المطابقة $|c_{ij}| < \frac{1}{3} = \frac{1}{n}$ الأمر الذي يؤكّد تقارب الحل التكراري.

6.4 الصورة القياسية لـ نظام الخطى Normal Form of a Linear System

في بعض الأحيان تكون معاملات النظام، أي عناصر مصفوفة المعاملات ليست أعداداً صحيحة، بل أعداداً عشرية وعند استخدام طريقة جاكوبى التكرارية يزداد الخطأ (*Round-off Error*) الناتج عن إقام العمليات الحسابية الجبرية مع تلك الأعداد العشرية. من هنا جاءت الحاجة لجعل هذه المعاملات العشرية أعداداً صحيحة،

الأمر الذي يقلل خطأ العمليات الحسابية عند القسمة عليها أثناء

تطبيق طريقة جاكobi التكرارية. لنفرض النظام الخطى

$$AX = B; A = (a_{ij}); X = (x_i); B = (b_i); i, j = 1, n$$

نفرض — أيضاً — أن a_{ij} ليست أعداداً صحيحة. وللحصول على

الصورة القياسية نعيد كتابة النظام، بحيث يصبح معامل x_1 في

المعادلة الأولى على شكل العدد الصحيح α_1 — مثلاً — بدلاً من

a_{11} ، ومعامل x_2 في المعادلة الثانية على الشكل α_2 — مثلاً —

بدلاً من a_{22} ، وهكذا حتى نصل إلى معامل x_n في المعادلة الأخيرة،

والذي يصبح على الشكل α_n ، حيث $\{\alpha_i\}_{i=1}^n$ هي أعداد

صحيبة قريبة من المعاملات $a_{11}, a_{22}, \dots, a_{nn}$ من مضاعفات

.10 الرقم

مثال 6.5 أوجد باستخدام طريقة جاكobi التكرارية حلًّا للنظام

$$\begin{aligned} 7.6x_1 + 0.5x_2 + 2.4x_3 &= 1.9 \\ 2.2x_1 + 9.1x_2 + 4.4x_3 &= 9.7 \\ -1.3x_1 + 0.2x_2 + 5.8x_3 &= -1.4 \end{aligned} \quad (i)$$

الحل بداية، نضع النظام (i) في الشكل

$$\begin{aligned} 7.6x_1 &= 1.9 - 0.5x_2 - 2.4x_3 \\ 9.1x_2 &= 9.7 - 2.2x_1 - 4.4x_3 \\ 5.8x_3 &= -1.4 + 1.3x_1 - 0.2x_2 \end{aligned} \quad (ii)$$

وبما أن

$$\begin{aligned} 7.6x_1 &= 10x_1 - 2.4x_1 \\ 9.1x_2 &= 10x_2 - 0.9x_2 \\ 5.8x_3 &= 10x_3 - 4.2x_3 \end{aligned} \quad (\text{iii})$$

بالتعميض من (ii) في (iii) نحصل على

$$\begin{aligned} 10x_1 &= 1.9 + 2.4x_1 - 0.5x_2 - 2.4x_3 \\ 10x_2 &= 9.7 - 2.2x_1 + 0.9x_2 - 4.4x_3 \\ 10x_3 &= -1.4 + 1.3x_1 - 0.2x_2 + 4.2x_3 \end{aligned} \quad (\text{iv})$$

وبقسمة كل معادلات النظام (iv) على العدد 10، نحصل على

الصورة القياسية للنظام (i) في الشكل

$$\begin{aligned} x_1 &= 0.19 + 0.24x_1 - 0.05x_2 - 0.24x_3 \\ x_2 &= 0.97 - 0.22x_1 + 0.09x_2 - 0.44x_3 \\ x_3 &= -0.14 + 0.13x_1 - 0.02x_2 + 0.42x_3 \end{aligned} \quad (\text{v})$$

أو في الشكل المصفوفي

$$X = T + CX$$

حيث

$$C = \begin{bmatrix} 0.24 & -0.05 & -0.24 \\ -0.22 & 0.09 & -0.44 \\ 0.13 & -0.02 & 0.42 \end{bmatrix}, \quad T = \begin{bmatrix} 0.19 \\ 0.97 \\ -0.14 \end{bmatrix}, \quad X = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}$$

الآن — وقبل البدء في إيجاد الحل — علينا التأكد من أنه حلًّا تقاربيًا. ولمعرفة ما إذا كان الحل تقاريبًا أم لا علينا التأكد من أن

شرطًا واحدًا — على الأقل — من الشروط الثلاثة (6.27), (6.28), (6.29) متحقق. من شرط معيار الصفوف (6.27) نجد أن

$$\|C\|_{\infty} = \max_{1 \leq i \leq n} \sum_{j=1}^n |c_{ij}| = \max\{0.53, 0.75, 0.57\} = 0.75 < 1$$

و بما أن

$$\sum_{i=1}^n |c_{i1}| = 0.59, \quad \sum_{i=1}^n |c_{i2}| = 0.16, \quad \sum_{i=1}^n |c_{i3}| = 1.1$$

إذن، من الشرط (6.28) نجد أن

$$\|C\|_{\infty} = \max_{1 \leq j \leq n} \sum_{i=1}^n |c_{ij}| = \max\{0.59, 0.16, 1.1\} = 1.1 > 1$$

أيضاً من (6.29) نجد أن

$$\|C\|_2 = (\max\{0.0010, 0.1020, 0.4582\})^{\frac{1}{2}} \approx 0.68 < 1$$

وبالتالي فإن العملية التكرارية تقارب حتى تصل إلى الحل الوحيد.

نأخذ التقرير الصوري على أنه مصفوفة الشوابت T ، إذن فإن

$$\begin{bmatrix} x_1^{(0)} \\ x_2^{(0)} \\ x_3^{(0)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.19 \\ 0.97 \\ -0.14 \end{bmatrix}$$

ويكون التقرير الأول هو

$$\begin{bmatrix} x_1^{(1)} \\ x_2^{(1)} \\ x_3^{(1)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.19 \\ 0.97 \\ -0.14 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0.24 & -0.05 & -0.24 \\ -0.22 & 0.09 & -0.44 \\ 0.13 & -0.02 & 0.42 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0.19 \\ 0.97 \\ -0.14 \end{bmatrix}$$

أو

$$\begin{bmatrix} x_1^{(1)} \\ x_2^{(1)} \\ x_3^{(1)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.2207 \\ 1.0771 \\ -0.1935 \end{bmatrix}$$

والتقريب الثاني هو

$$\begin{bmatrix} x_1^{(2)} \\ x_2^{(2)} \\ x_3^{(2)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.2359 \\ 1.1035 \\ -0.2141 \end{bmatrix}$$

والتقريبيان الثالث، والرابع هما على الترتيب

$$\begin{bmatrix} x_1^{(3)} \\ x_2^{(3)} \\ x_3^{(3)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.2427 \\ 1.1117 \\ -0.2214 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} x_1^{(4)} \\ x_2^{(4)} \\ x_3^{(4)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.2458 \\ 1.1111 \\ -0.2237 \end{bmatrix}$$

والتقريبيان الخامس، والسادس هما على الترتيب

$$\begin{bmatrix} x_1^{(5)} \\ x_2^{(5)} \\ x_3^{(5)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.2470 \\ 1.1146 \\ -0.22434 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} x_1^{(6)} \\ x_2^{(6)} \\ x_3^{(6)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.2474 \\ 1.1147 \\ -0.2244 \end{bmatrix}$$

يمكنك — الآن — المقارنة مع الحل الذي نحصل عليه باستخدام طريقة المصفوفة العكسية — مثلاً — وهو

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.2475 \\ 1.1146 \\ -0.2243 \end{bmatrix}$$

كذلك.

6.5 طريقة زايدل التكرارية Seidel's Iterative Method

في هذا الفصل نقدم طريقة تكرارية أخرى مختلفة عن طريقة جاكobi تسمى "طريقة زايدل التكرارية" نسبة إلى عالم الرياضيات والفلك الألماني زايدل (Seidel L., 1821 - 1896). لنتبر النظم القياسي

$$\begin{aligned} x_1 &= T_1 + c_{11}x_1 + c_{12}x_2 + c_{13}x_3 + \cdots + c_{1n}x_n \\ x_2 &= T_2 + c_{21}x_1 + c_{22}x_2 + c_{23}x_3 + \cdots + c_{2n}x_n \\ &\vdots \quad \vdots \quad \vdots \quad \vdots \quad \vdots \quad \cdots \quad \vdots \\ x_n &= T_n + c_{n1}x_1 + c_{n2}x_2 + c_{n3}x_3 + \cdots + c_{nn}x_n \end{aligned} \quad (6.31)$$

ولنفرض أن التقرير الصفرى هو

$$\mathbf{X}^{(0)} = \begin{bmatrix} x_1^{(0)} & x_2^{(0)} & \dots & x_n^{(0)} \end{bmatrix}^t \quad (6.32)$$

وبما أن هذا التقرير الصفرى (6.32) هو في حد ذاته حل للنظام (6.31)، إذا بالتعويض به، أي باستخدام التعويض

$$x_1 = x_1^{(0)}, \quad x_2 = x_2^{(0)}, \dots, \quad x_n = x_n^{(0)} \quad (6.33)$$

في المعادلة الأولى من النظام (6.31) نحصل على التقرير الأول للمجهول الأول x_1 فقط، والذي يرمز له بالرمز $x_1^{(1)}$ ، وهذا نجد أن التقرير الأول للمجهول الأول x_1 هو

$$x_1^{(1)} = T_1 + c_{11}x_1^{(0)} + c_{12}x_2^{(0)} + c_{13}x_3^{(0)} + \dots + c_{1n}x_n^{(0)} \quad (6.34)$$

الآن وباستخدام التعويض

$$x_1 = x_1^{(1)}, \quad x_2 = x_2^{(0)}, \dots, \quad x_n = x_n^{(0)} \quad (6.35)$$

في المعادلة الثانية من النظام (6.31) يمكن أن نحصل على التقرير الأول للمجهول الثاني x_2 فقط، والذي يرمز له بالرمز $x_2^{(1)}$. أي أن

$$x_2^{(1)} = T_2 + c_{21}x_1^{(1)} + c_{22}x_2^{(0)} + c_{23}x_3^{(0)} + \dots + c_{2n}x_n^{(0)} \quad (6.36)$$

الآن، باستخدام (6.33), (6.36) يتم التعويض عن

$$x_1 = x_1^{(1)}, \quad x_2 = x_2^{(1)}, \quad \dots, \quad x_n = x_n^{(0)} \quad (6.37)$$

في المعادلة الثالثة من النظام (6.31) نحصل على التقرير الأول

للمتغير الثالث $x_3^{(1)}$ في الشكل

$$x_3^{(1)} = T_3 + c_{21}x_1^{(1)} + c_{22}x_2^{(1)} + \dots + c_{2n}x_n^{(0)} \quad (6.38)$$

وبنفس التكثيك نستمر حتى نحصل على التقرير الأول للمتغير

النوعي $x_n^{(1)}$ في الشكل

$$x_n^{(1)} = T_n + c_{n1}x_1^{(1)} + c_{n2}x_2^{(1)} + \dots + c_{n,n-1}x_{n-1}^{(1)} + c_{nn}x_n^{(0)} \quad (6.39)$$

وهكذا يمكن أن نحصل على التقرير الأول للحل، والذي يرمز له

بالرموز $(X^{(1)})$ حيث نجد أنه

$$X^{(1)} = \begin{bmatrix} x_1^{(1)} & x_2^{(1)} & \dots & x_n^{(1)} \end{bmatrix}^t \quad (6.40)$$

ثم نعاود الكرة باستخدام التقرير الأول (6.40) في المعادلة الأولى

من النظام (6.31) ونستمر على نفس الخطوات السابقة مع المعادلة

الثانية فالثالثة حتى المعادلة الأخيرة، حتى نحصل على التقرير الثاني

للحل، ثم التقرير الثالث، وهكذا حتى تنتهي العملية التكرارية

بالدقة المطلوبة. بأسلوب آخر فإنه يمكن تلخيص طريقة زايدل كما

يلى: إذاً أعطيت التقرير $(x_i^{(k)})$ فإن التقرير التالي له $(x_i^{(k+1)})$

يمكن أن نحصل عليه من العلاقات الآتية:

$$x_1^{(k+1)} = T_1 + \sum_{j=1}^n c_{1j} x_j^{(k)} \quad (6.41)$$

$$x_2^{(k+1)} = T_2 + c_{21} x_1^{(k+1)} + \sum_{j=2}^n c_{2j} x_j^{(k)} \quad (6.42)$$

وهكذا حتى نحصل على

$$x_n^{(k+1)} = T_n + \sum_{j=1}^{n-1} c_{nj} x_j^{(k+1)} + c_{nn} x_n^{(k)}; \quad k = \overline{0, n} \quad (6.43)$$

6.6 تقارب الحل بطريقة زايدل Convergence of Seidel's Method

إن الشروط الواجب تحقيقها بالنسبة للحلول التكرارية، التي نحصل عليها بطريقة زايدل هي نفس الشروط (6.27)، (6.28) الخاصة بتقارب طريقة جاكobi التكرارية، غير أن حساب الخطأ في طريقة زايدل مختلف عن طريقة جاكobi. لحساب الخطأ باستخدام طريقة زايدل نستخدم العلاقة

$$\left\| \mathbf{X} - \mathbf{X}^{(k)} \right\|_{\infty} \leq \frac{\| \mathbf{C} \|_{\infty}^{(k)}}{1 - \| \mathbf{C} \|_{\infty}} \left\| \mathbf{X}^{(1)} - \mathbf{X}^{(0)} \right\|_{\infty} \quad (6.44)$$

حيث $\| \cdot \|_{\infty}$ هو أي معيار طبيعي بالنسبة إلى الصفوف أو الأعمدة.

أوجد حل النظام في المثال (6.5) باستخدام طريقة زايدل.

مثال 6.6

الحل لعتبر الشكل القياسي

$$\begin{aligned}x_1 &= 0.24x_1 - 0.05x_2 - 0.24x_3 + 0.19 \\x_2 &= -0.22x_1 + 0.09x_2 - 0.44x_3 + 0.97 \\x_3 &= 0.13x_1 - 0.02x_2 + 0.42x_3 - 0.14\end{aligned}\quad (\text{v})$$

لعتبر التقرير الصافي

$$X^{(0)} = \begin{bmatrix} x_1^{(0)} \\ x_2^{(0)} \\ x_3^{(0)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.19 \\ 0.97 \\ -0.14 \end{bmatrix}$$

إذن، بالتعويض عن $X^{(0)}$ في المعادلة الأولى من النظام (v) نحصل على التقرير الأول للمتغير x_1 ، أي نحصل على

$$\begin{aligned}x_1^{(1)} &= (0.24)(0.19) + (-0.05)(0.97) \\&\quad + (-0.24)(-0.14) + 0.19 = 0.2207\end{aligned}$$

و يكون التقرير الأول للمجهول x_2 هو

$$\begin{aligned}x_2^{(1)} &= (-0.22)(0.2207) + (0.09)(0.97) \\&\quad + (-0.44)(-0.14) + 0.97 = 1.0703\end{aligned}$$

والتقريبر الأول للمجهول x_3 هو

$$\begin{aligned}x_3^{(1)} &= (0.13)(0.2207) + (0.02)(1.0703) \\&\quad + (0.42)(-0.14) - 0.14 = -0.1915\end{aligned}$$

وهكذا نجد أن

$$X^{(1)} = \begin{bmatrix} x_1^{(1)} \\ x_2^{(1)} \\ x_3^{(1)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.2207 \\ 1.0703 \\ -0.1915 \end{bmatrix}$$

الآن، وبالتعويض عن $X^{(1)}$ في المعادلة الأولى من النظام (v) نحصل على التقرير الثاني للمتغيرات x_1, x_2, x_3 على الترتيب، وبالتالي فإن

$$x_1^{(2)} = (0.24)(0.2207) + (-0.05)(1.0703)$$

$$+ (-0.24)(-0.1915) + 0.19 = 0.2354;$$

$$x_2^{(2)} = (-0.22)(0.2354) + (0.09)(1.0703)$$

$$+ (-0.44)(-0.1915) + 0.97 = 1.0988;$$

$$x_3^{(2)} = (0.13)(0.2354) + (0.02)(1.0988)$$

$$+ (0.42)(-0.1915) - 0.14 = -0.2118$$

إذن

$$X^{(2)} = \begin{bmatrix} x_1^{(2)} \\ x_2^{(2)} \\ x_3^{(2)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.2354 \\ 1.0988 \\ -0.2118 \end{bmatrix}$$

وتنهي العملية التكرارية عندما تقترب الحلول التقريرية من بعضها البعض في عمليتين تكراريتين متتاليتين. انظر جدول (6.1) للحلول التقريرية التكرارية $(x_1^{(k)}, x_2^{(k)}, x_3^{(k)})$; $k = 0, 1, 2, \dots$ بالمقارنة مع الحل المضبوط (x_1, x_2, x_3) .

$k = 0$	$(x_1^{(0)}, x_2^{(0)}, x_3^{(0)})$	(0.1900, 0.9700, -0.1400)	جدول 6.1
$k = 1$	$(x_1^{(1)}, x_2^{(2)}, x_3^{(3)})$	(0.2207, 1.0703, -0.1915)	
$k = 2$	$(x_1^{(2)}, x_2^{(2)}, x_3^{(2)})$	(0.2354, 1.0988, -0.2118)	
$k = 3$	$(x_1^{(3)}, x_2^{(3)}, x_3^{(3)})$	(0.2424, 1.1088, -0.2196)	
$k = 4$	$(x_1^{(4)}, x_2^{(4)}, x_3^{(4)})$	(0.2454, 1.1124, -0.2226)	
$k = 5$	$(x_1^{(5)}, x_2^{(5)}, x_3^{(5)})$	(0.2467, 1.1138, -0.2237)	
$k = 6$	$(x_1^{(6)}, x_2^{(6)}, x_3^{(6)})$	(0.2472, 1.1143, -0.2241)	
$k = 7$	$(x_1^{(7)}, x_2^{(7)}, x_3^{(7)})$	(0.2474, 1.1145, -0.2243)	

ويمكن — الآن — مقارنة متتابعة الحلول التقريرية التكرارية مع الحل المضبوط حيث نجد تطابق التقرير السابع $X^{(7)}$ حتى درجة دقة 10^{-3} ، إذ أن الحل المضبوط هو

$$(x_1, x_2, x_3) = (0.2475, 1.1146, -0.2243)$$

كـ.

أوجد عدد العمليات اللازمة لحل النظام بدرجة دقة 10^{-4}

مثال 6.7

$$9.9x_1 - 1.5x_2 + 2.6x_3 = 0$$

$$0.4x_1 + 13.6x_2 - 4.2x_3 = 8.2$$

$$0.7x_1 + 0.4x_2 + 7.1x_3 = -1.3$$

الحل نكون الصورة القياسية

$$x_1 = 0.01x_1 + 0.15x_2 - 0.26x_3 + 0$$

$$x_2 = -0.02x_1 + 0.32x_2 + 0.21x_3 + 0.41$$

$$x_3 = -0.07x_1 - 0.04x_2 + 0.29x_3 - 0.13$$

بما أن

$$C = \begin{bmatrix} 0.01 & 0.15 & -0.26 \\ -0.02 & 0.32 & 0.21 \\ -0.07 & -0.04 & 0.29 \end{bmatrix}$$

إذن فإن

$$\| C \|_{\infty} = \max\{0.42, 0.55, 0.40\} = 0.55 < 1 \quad (\text{i})$$

بالتالي فإن الحلول التكرارية تقارب إلى حل وحيد. نأخذ التقرير

الصوري على أنه

$$x_1^{(0)} = 0, x_2^{(0)} = 0.41, x_3^{(0)} = -0.13$$

فنجد أن التقرير الأول هو

$$x_1^{(1)} = 0.0953, x_2^{(1)} = 0.5126, x_3^{(1)} = -0.1948$$

أي أن

$$X^{(0)} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0.41 \\ -0.13 \end{bmatrix}, \quad X^{(1)} = \begin{bmatrix} 0.0953 \\ 0.5120 \\ -0.1948 \end{bmatrix}$$

إذن

$$X^{(1)} - X^{(0)} = \begin{bmatrix} 0.0953 \\ 0.1120 \\ -0.0648 \end{bmatrix}$$

وإذا أخذنا المعيار $\| \cdot \|_\infty$ معياراً بالنسبة إلى الصفوف فإننا نجد أن

معيار الفرق $X^{(1)} - X^{(0)}$ هو

$$\|X^{(1)} - X^{(0)}\|_\infty = 0.1120 \quad (\text{ii})$$

ولأن درجة الدقة المطلوبة هي 10^{-4} , أي أن الخطأ المطلق يجب ألا يزيد عن 10^{-4} , بمعنى أن لا يزيد الفرق بين الحل التكراري $X^{(k)}$ والحل المضبوط X عن المقدار 10^{-4} , إذن فإن المطلوب أن يكون

$$\|X^{(1)} - X^{(0)}\|_\infty = 0.1120 \quad (\text{iii})$$

وبالتعميض من (i), (ii), (iii) في العلاقة (5.36)، نجد أن

$$10^{-4} \leq \frac{(0.55)^k}{0.45} (0.1120)$$

إذن

$$10^{-4} \cdot (0.45) \leq (0.55)^k (0.1120)$$

وبأخذ لوغاريتم الطرفين، نحصل على

$$-4 \ln(10) + \ln(0.45) \leq k \ln(0.55) + \ln(0.1120)$$

حيث نحصل من هذه العلاقة على $k = 14$.

كذلك.

6.7 مسائل

(1) احسب كلاً من $\| \cdot \|_2$ و $\| \cdot \|_\infty$ للمصفوفات الآتية

$A = \begin{bmatrix} -0.3 & 1.2 & -0.2 \\ -0.1 & -0.2 & 1.6 \\ -1.5 & -0.3 & 0.1 \end{bmatrix}$	$B = \begin{bmatrix} 0.2 & 0.44 & 0.81 \\ 0.58 & -0.29 & 0.05 \\ 0.05 & 0.34 & 6.1 \end{bmatrix}$
$C = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 4 & 0 \\ 5 & 6 & 9 & 0 \end{bmatrix}$	$D = \begin{bmatrix} 0 & 0.44 & 0.81 \\ 0 & -0.29 & 0.05 \\ 0 & 0.34 & 6.1 \end{bmatrix}$

(2) أوجد الحل العام إن وجد

$3x_1 - 2x_2 + x_3 = 6$	$2x_1 - 3x_2 + x_4 - x_6 = 0$
$x_1 + 10x_2 - x_3 = 2$	$3x_1 - 2x_3 + x_5 = 0$
$-3x_1 - 2x_2 + x_3 = 0$	$x_2 - x_4 + 6x_6 = -3$

(3) ادرس تقارب الطرق التقريرية التكرارية (طريقة جاكobi وطريقة زايدل)، ثم أوجد الحل التكراري في حالة كونه تقاربي، باستخدام الطريقتين. احسب خطأ التقرير في كل حالة.

$$\begin{aligned} 6.1x_1 + 0.7x_2 - 0.05x_3 &= 6.97 \\ -1.3x_1 - 2.05x_2 + 0.87x_3 &= 0.10 \\ 2.5x_1 - 3.12x_2 - 5.03x_3 &= 2.04 \\ 8.7x_1 - 3.1x_2 + 1.8x_3 - 2.2x_4 &= -9.7 \\ 2.1x_1 + 6.7x_2 - 2.2x_3 &= 13.1 \\ 3.2x_1 - 1.8x_2 - 9.5x_3 - 1.9x_4 &= 6.9 \\ 1.2x_1 + 2.8x_2 - 1.4x_3 - 9.9x_4 &= 25.1 \end{aligned}$$

(4) بين ما إذا كانت الطرق التقريرية التكرارية (طريقة جاكobi وطريقة زايدل) تعطي حلولاً تقاريرية لأنظمة التالية. فإذا كانت تقاريرية أو جد عدد العمليات التكرارية (k) التي تعطي الحلول التكرارية بدقة 10^{-3} ، وذلك باستخدام كل من الطريقتين.

$$\begin{array}{ll} \begin{array}{l} 4x_1 - x_2 + x_3 = 4 \\ 2x_1 + 6x_2 - x_3 = 7 \\ x_1 + 2x_2 - 3x_3 = 0 \end{array} & \begin{array}{l} 10x_1 - x_2 + 2x_3 = 6 \\ -x_1 + 11x_2 - x_3 + 3x_4 = 25 \\ 2x_1 - x_2 + 10x_3 - x_4 = -11 \\ 3x_2 - x_3 + 8x_4 = 15 \end{array} \end{array}$$
