

## الباب السادس

-Centroids and Centers of Gravity-

-Moment of Inertia-

-المركز ومراكز الثقل

-عزوم القصور الذاتي

1.5 المراكز ومراكز الثقل

1.1.5 مقدمة

2.1.5 أهمية المراكز

3.0.1.5 مركز اثقل ومركز الكتلة

4.0.1.5 مراكز المساحات والخطوط

5.0.1.5 العزم الاول للمساحة

6.0.1.5 التمايل والتناظر

7.0.1.5 المراكز ومرatz الثقل للاشكال المركبة

8.0.1.5 تحديد المراكز بواسطة التكامل

2.5 عزوم القصور الذاتي

1.2.5 مقدمة

2.0.2.5 عزم القصور الذاتي للمساحات

3.0.2.5 نظرية المحاور المتوازية

4.0.2.5 عزم القصور الذاتي للمساحات المركبة

5.0.2.5 عزم القصور الذاتي بواسطة التكامل

6.0.2.5 تعریفات وعلاقات اخرى

obeikandi.com

## 1.1.5 مقدمة

من المعروف أن كل جسم يتربّب من جزيئات، وأن كل جزيء يجذب بواسطة الأرض من خلال مركزه حيث تؤثّر قوّة الجذب (Force of attraction) التي تتناسب مع كتلة الجزيء في اتجاه عمودي إلى أسفل، وتعرّف بوزن الجسم، وعلى ذلك تعرّف قوّة الجاذبية الأرضية للجسيم بالوزن وتكون متوجّهة نحو مركز الأرض، وحيث أن المسافة بين الجزيئات المختلفة للجسم ومركز الأرض ثابتة نسبياً لذلك يمكن أخذ تأثير هذه القوى في خطوط متوازية وتكون محصلة القوى الجاذبية المتوازية في الفراغ ممثّلة لوزن الجسم.

لقد اثبتت التجارب والدراسات أنه يمكن إيجاد نقطة واحدة في الجسم تمرّ خلالها، وتؤثّر فيها محصلة هذه القوى المتوازية، وتكون هذه النقطة داخل الجسم أو على امتداده ولكن أوضاع الجسم. وتسمى هذه النقطة ومركز الثقل أو مركز المساحة (Center of Gravity and) (Centroid) وجدير باللاحظة، فإن لكل جسم نقطة لمركز الثقل أو الكتلة.

في هذا الباب سنتعلّم طرق كيّفية تعين موقع مركز الثقل (الكتلة) لمختلف الأشياء.

مركز ..Centroid.. مصطلح يستخدم في حالة كون الحسابات تتعلق بالشكل الهندسي فقط. عندما نتكلّم على الجسم الحقيقي نستخدم المصطلح ..مركز الثقل.. (Center of Gravity). وعندما تكون الكثافة منتظمة في جميع أجزاء الجسم. فإن المركز ومركز الثقل متطابقان. في حين إذا كانت الكثافة متغيرة في أجزاء الجسم المختلفة. فإن هاتين النقطتين عادة لا تتطابقان بعضها على بعض.

## 2.1.5 أهمية المراكز (Importance of Centroids)

أن أهمية المراكز تبرز في استخدامات عملية كثيرة ومتنوعة ومنها:

1. تعين محور التعادل (neutral axis) وهو الخط الذي يكون الاجهاد عنده يساوي صفرأ، حيث أنه من المعروف في مقاومة المواد أن محور التعادل يمر في مركز مساحة مقطع العينات.
2. لأنظام الاجهادات على السطح المقطع الانشائي يجب ان توضع الاحمال على العضو الانشائي، بحيث يمر خط عمل محصلتها في مركز مساحة مقطع العضو الانشائي.
3. تبرز اهمية مراكز المساحات في موضوع عزم القصور الذاتي حيث ان المحور الذي يمر في مركز المساحة يسمى محوراً مركزاً وهذا له اهمية كبيرة في ايجاد عزم القصور الذاتي.
4. ان اهمية مراكز المساحات تبرز ايضاً من خلال الحاجة الى استخدام العزوم الاستاتيكي للمساحة (Statical Moment of Area) حيث ان عزم المساحة بالنسبة الى محور معين يساوي حاصل ضرب المساحة في المسافة العمودية من مركزها الى المحور، وعزم المساحة له استخدامات عديدة في مقاومة الود لحساب اجهادات القص وغيرها في المنشآت المختلفة، كما يستخدم في موضوع الحركة لأيجاد الازاحة لجسم خاضع لتاثير قوى متغيرة، وحياناً يطلق على هذا العزم:

### العزوم الاول للمساحة (First Moment of Area)

سيلاحظ الطلبه اهمية المراكز خلال دراستهم الهندسية مستقبلا، حيث ان هناك استخدامات اخرى غير التي ذكرت سيتم التعرف عليها خلال مختلف مراحل الدراسة الهندسية لذلك فإنه من الضروري الالامام الجيد بموضوع مراكز النقل والمساحات وعزومنها نظراً لأهميتها.

### 3.1.5 مركز الثقل ومركز الكتلة (Center of Gravity and Center of Mass)

لتوضيح كيفية ايجاد مركز الثقل نقوم بدراسة حالة صفيحة مستوية (ثنائية الابعاد) ذات سmek ثابت، غير منتظمة الشكل كما هو مبين في الشكل (1.5).

لذلك نقوم بتقسيم هذه الصفيحة الى عدد (n) من العناصر (الاجزاء) الصغيرة رمز لها بالرمز ( $dW$ ) حيث يكون لكل عنصر من هذه العناصر احداثياته الخاصة به، وعليه فإن احداثيات العنصر الاول ( $x_1, y_1$ ), احداثيات العنصر الثاني ( $x_2, y_2$ ) ... احداثيات العنصر (n) هي ( $x_n, y_n$ )، أما قوه الجاذبية لهذه العناصر (أوزانها) ف تكون ايضا حسب ارقامها ( $dW_1, dW_2, \dots, dW_n$ )، وكل من هذه الاوزان يمر في مركز كل عنصر من هذه العناصر.

أن قوى الجذب الصغيرة هذه ما هي الا عبارة عن منظومة قوى متوازية ومتوجهة مباشرة الى مركز الارض، ومحصلتها عبارة عن قوة واحدة مكافئة تكون في نفس الاتجاه ومقدارها هو (W) يمكن الحصول عليه بجمع هذه القوى الصغيرة (الاوزان) كما يلي:-

$$W = dW_1 + dW_2 + \dots + dW_n$$

وتأثير في نقطة مثل ( $\bar{x}, \bar{y}$ ) والتي تعتبر مركز ثقل هذه الصفيحة ككل.

ومن اجل الحصول على احداثيات النقطة ( $\bar{x}, \bar{y}$ ) نقوم بايجاد العزم حول المحاور  $x, y$  حيث ان عزم المحصلة (W) حول اي محور من المحاور حسب نظرية فاريجونون (Varignon theorem) يكون مساويا لمجموع العزوم حول نفس المحور لقوى الجاذبية الصغيرة للعناصر ( $dW$ ) المؤثرة على كل عنصر.

$$\sum M_y : \bar{x}W = x_1dW_1 + x_2dW_2 + \dots + x_ndW_n \quad (1.5)$$

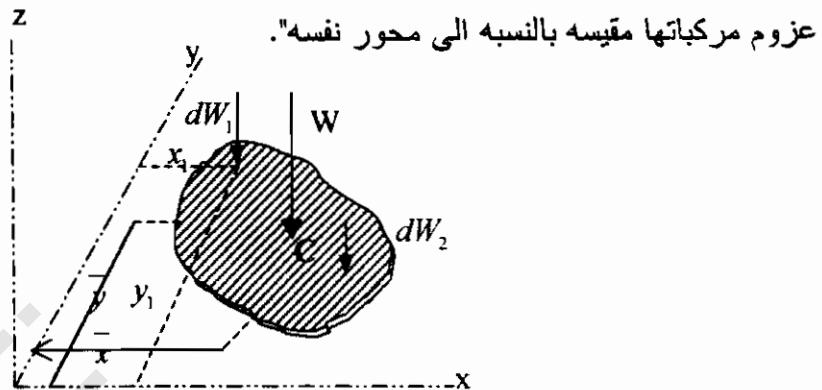
$$\sum M_x : \bar{y}W = y_1dW_1 + y_2dW_2 + \dots + y_ndW_n \quad (1.5)$$

اذا تم زيادة عدد العناصر المكونة للصفيحة والذي يعني نقص حجم كل عنصر فسنحصل بأخذ النهاية (Limit) على التعبير التالي

$$\left. \begin{array}{l} W = \int dW \\ \bar{x}W = \int x dW \\ \bar{y}W = \int y dW \end{array} \right\} \quad (3.5)$$

أن المعادلات (5.3) تعرف الوزن  $W$  والحداثيات  $(\bar{x}, \bar{y})$  هي احداثيات مركز الثقل  $C$  للصفيحة المستوية الموضحة في الشكل (1.5).

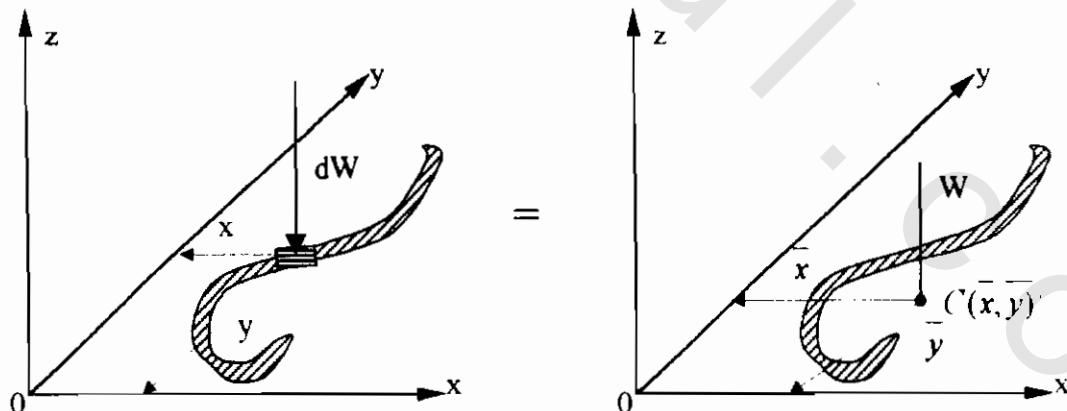
أي أن مسألة تعين مركز الثقل لجسم ما هي الا عبارة عن تعين النقطة التي تمر بها محصلة الجذب الأرضي المؤثرة على الجسم. وتحليليا يتم تعين المحصلة بتطبيق القاعدة الأساسية للعزم والتي تنص على أن "عزم المحصلة بالنسبة الى محور معين يساوي مجموع عزوم مركباتها مقيسه بالنسبة الى محور نفسه".



الشكل (1.5) احداثيات مركز الثقل

كما يمكن استفادة العلاقات وذلك لايجاد احداثيات مركز الثقل لسلك يقع في مستوى واحد. مع ملاحظة أن مركز الثقل للسلك (c ) ممكن أن يكون واقع في نقطة ما في مستوى السلك وليس على السلك نفسه كما هو مبين في الشكل (2.5).

$$\sum M_y : \bar{x}W = \sum x.dA , \quad \sum M_x : \bar{y}W = \sum y.dA$$



الشكل (2.5) مركز الثقل لسلك

## 4.1.5 مركز المساحات والخطوط (Centroids of Areas and Lines)

أن حسابات المراكز تقع ضمن ثلاثة أنواع معلومة. وتعتمد على شكل الأجسام فيما إذا كان: مساحة ، أو خطأ أو حجماً.

### 1. المساحات (Areas)

عندما يكون الجسم المراد إيجاد مركز تقله صفيحة مستوية متجانسة قوته (W) هو عبارة عن حاصل ضرب كثافة الوزنية في حجمه.

$$W = \rho \cdot g \cdot A$$

حيث أن:

$\rho$  - كثافة الوزنية لمادة الصفيحة (وزن وحدة الحجم)

$g$  - تسارع الجاذبية الأرضية ( $g = 9,81 \text{ m/s}^2$ )

$t$  - سمك الصفيحة

$A$  - مساحة الصفيحة

وكما أشرنا سابقاً فإنه لأيجاد مركز مساحة هذا الجسم (الصفيحة) تقوم بقسم هذا الجسم إلى عناصر صغيرة حيث يكون وزن كل عنصر من هذه العناصر الصغيرة يساوي حاصل ضرب حجم ذلك العنصر في الكثافة الوزنية لمادة الصفيحة  $\rho$ .

$$dW = \rho g t dA$$

حيث أن: مساحة عنصر صغير من عناصر الصفيحة  $dA$  - وبأخذ العزم الأول للمساحة حول المحور  $x$  والمحور  $y$  حيث أن:

$$\sum M_x = \bar{x} W = \sum x dW$$

$$\sum M_y = \bar{y} W = \sum y dW$$

وبالتعریض عن  $W$  نحصل على أن:

$$\rho g t \bar{x} = \rho g t dA_1 + \rho g t dA_2 + \dots = \rho g t \sum A_i$$

وباختصار لكتيرات الثبات المشتركة،  $\rho, g, t$  من الطرفين نحصل على:-

$$\bar{x} A = x_1 dA_1 + x_2 dA_2 + \dots + x_n dA_n$$

وكذلك اذا عوضنا في معادلة العزم حول المحور  $x$  نحصل على:

$$\bar{y}A = y_1 dA_1 + y_2 dA_2 + \dots + y_n dA_n$$

$\bar{y}A, \bar{x}A$ : تعني عزم المساحة بالنسبة الى المحورين  $y, x$  على التوالي.

وكما لاحظنا أن عزم المساحة يساوي مجموع عزوم المساحات الصغيرة التي تقسم اليها المساحة الكلية ( $A$ ) وعليه نستدل على تعريف عزم المساحة الذي هو عبارة عن „حاصل ضرب المساحة في المسافة العمودية من مركز المساحة إلى محور العزوم ويرمز له بالرمز ( $S$ ).“

وإذا تم زيادة عدد العناصر المكونة للصفحة وتطبيق مفهوم النهاية فإننا سوف نحصل

علی:

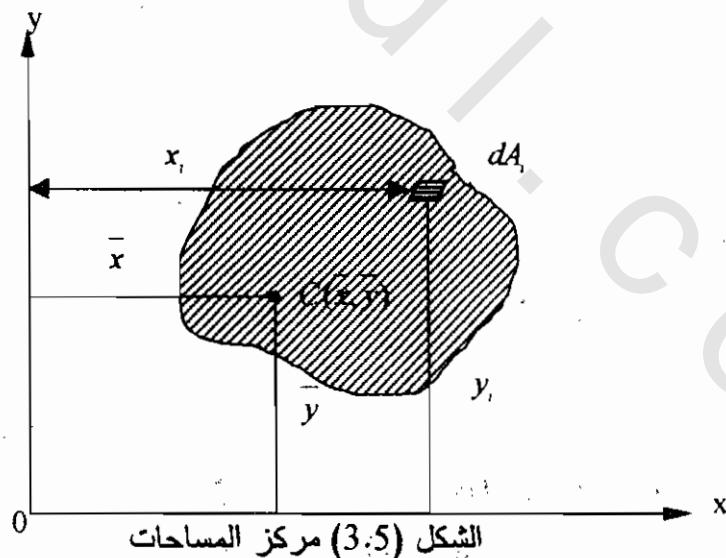
حیث اُن:

$S_x$  - العزم الاول للمساحة حول المحور  $x$ .

ـ العزم الاول للمساحة حول المحور  $y$ .

وهكذا بواسطة المعادلين (4.5) ، (5.5) نستطيع الحصول على احداثيات مركز المساحة أو النقل للصفيحة متجلسة حيث تعرف  $(\bar{x}, \bar{y})$  بمركز المساحة للصفيحة كما هو مبين في الشكل .(3.5)

- عنصر من عناصر الصفيحة حيث أتغير من 2,1.



بالنسبة للخطوط يمكن اعتبارها محاور لأسلاك متجانسة وعليه فإن مقدار قوة الجذب الصغيرة للعنصر ( $d_w$ ) -الوزن- ممكّن كتابته على النحو الآتي:-

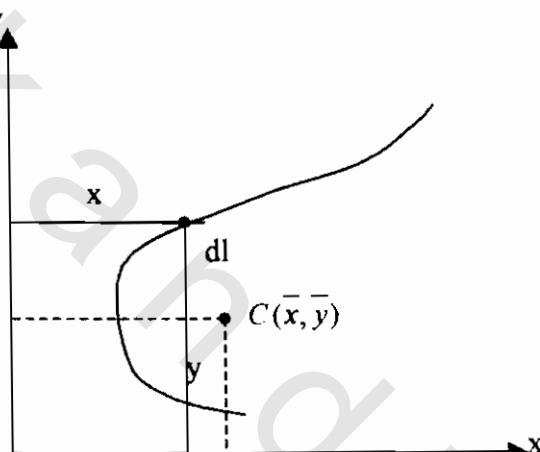
$$dw = \rho.gadl$$

حی ان:-

- a- المقطع الثابت لمساحة الخط.

- ٤- طول العنصر الواحد.

وبالتعويض عن  $(dw)$  في المعادلين  $(5.4)$  ،  $(5.5)$  والاختصار يمكننا الحصول على احداثيات مركز الخط  $C(\bar{x}, \bar{y})$  كما هو مبين في الشكل  $(4.5)$  حيث أن:



الشكل (4.5) مركز الخطوط

First Moment of Araes

### 5.1.5 العزم الاول للمساحة

العزم الاول للمساحة أو ما يسمى العزم الاستاتيكي (Statical Moment of Araes) كما أشرنا سابقاً من الخواص الهامة للمساحات المستوية وله استخدامات عديدة ومختلفة وبذات في علم مقاومة المواد لحساب الاجهادات، ويكون هذا العزم حول خط في مستوى المساحة ويرمز له كما أشرنا ايضاً سابقاً بالرمز ( $S$ ) مذيلاً بحرف ( $\text{Subscript}$ ) بين الخط و المحور الذي يؤخذ حوله

هذا العزم. ويكون العزم الاستاتيكي حول المحور ( $x$ ) مثلاً هو  $I_x$  حيث:

والعزم الاستاتيكي حول المحور ( $y-y$ ) هو:

حيث تضرب كل مساحة متاهية الصغر ( $dA$ ) في بعدها العمودي عن المحور الذي يؤخذ حوله العزم.

وتكون وحدة هذا العزم  $Cm^2$  أو  $m^2$ . ومن الممكن أن تكون اشارته موجبة أو سالبة كما يجوز ان تتعذر قيمتها وتساوي الصفر.

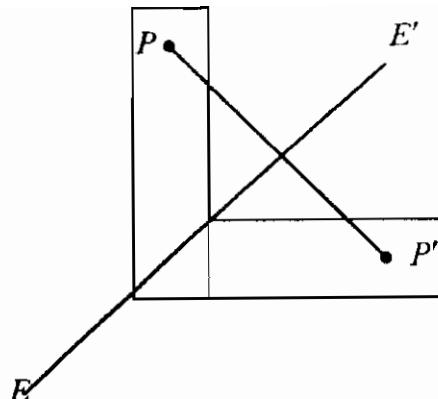
بعد تعريف العزم الاول للمساحة يمكننا من خلال هذا التعريف تعريف مركز المساحة (Centroid) بأنه ،نقطة في مستوى المساحة يكون العزم الاستاتيكي للمساحة حول أي خط يمر بها في المستوى متساوياً للصفر أي أن:

$$S_x = S_y = 0$$

### 6.1.5 التماثل والتناظر (Symmetry)

تعتبر خاصية التمايل (التأمّل) ذو أهمية كبيرة في تسهيل عملية تعيين وايجاد مراكز المساحات والنقل.

تكون المساحة A متماثلة حول محور مثل  $EE'$  اذا كانت كل نقطة مثل  $P$  في مستوى المساحة تقترب بمنقطة اخرى مثل  $P'$  من المساحة نفسها بشكل يكون فيه الخط  $PP'$  عمودي على  $EE'$  والذي يمكن تقسيمه الى جزئين متساوين بواسطة هذا المحور كما هو موضح في الشكل (5.5)، كما يمكن القول ان الخط ( $L$ ) متاظر بالنسبة الى المحور ( $EE'$ ) اذا تحقق نفس الشرط.



الشكل (5.5)

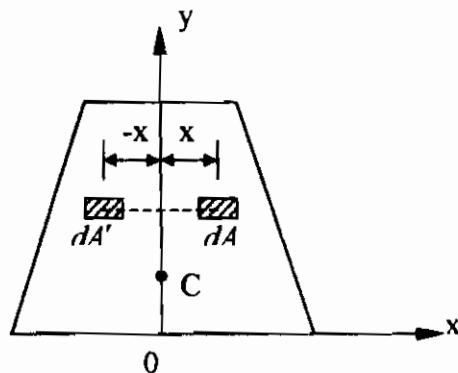
أما عندما تكون مساحة ما مثل  $A$  أو خط مثل  $L$  يمتلكان محور تمايل مثل  $EE'$ ، فإن العزم الأول لهذه المساحة أو هذا الخط بالنسبة لهذا المحور يكون مساوياً للصفر، ومركز الثقل يكون واقعاً على ذلك المحور.

لتوضيح ذلك نقوم بدراسة المساحة  $A$  الموضحة في الشكل (6.5) والمتاثلة بالنسبة للمحور ( $y$ ) حيث نلاحظ أن لكل عنصر من المساحة مثل  $(dA)$  ذو احداثيات افقية ( $x$ ) يقترن مع عنصر في المساحة  $(dA')$  وله احداثيات افقية ( $-x$ ) - وعليه ينتج عن ذلك بيان التكامل للمعادلة (7.5) يكون مساوياً للصفر. لذلك فإن العزم الأول للمساحة حول المحور  $y$  يكون مساوياً للصفر ( $S_y = 0$ ) واعتماد على ذلك نجد أن الاحداثي الافقى  $\bar{x}$  لمركز الثقل لهذه المساحة أيضاً يساوى الصفر حسب المعادلة (4.5) حيث:-

$$S_y = \int x \cdot dA = 0$$

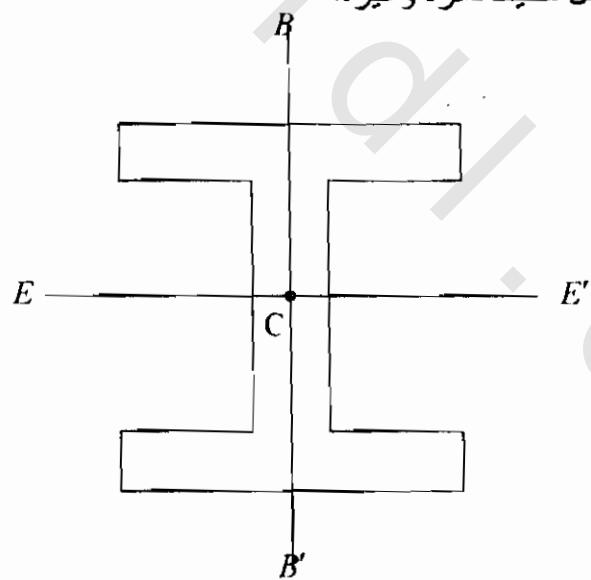
$$\bar{x}A = \int x \cdot dA = 0 \Rightarrow \bar{x} = 0$$

لذلك اذا كانت مساحة ما مثل (A) او خط مثل (L) يمتلكان محور تناظر (تماثل)، فإن مركز الثقل (C) يقع على ذلك المحور.



الشكل (6.5)

كذلك يمكن ملاحظة انه اذا كانت لدينا مساحة او خط يمتلكان محورين للتناظر فإن مركز الثقل لهذه المساحة او لهذا الخط يجب ان تقع على نقطة تقاطع محوري التماثل كما هو موضح على الشكل (7.5) وهذه الميزة تمكنا من حساب مراكز المساحات المختلفة للأشكال الشائعة مثل المربعات، والدوائر، والمستويات، والمثلثات متساوية الساقين، أو أشكال متمانة اخرى بالإضافة الى مراكز الخطوط مثل محيط دائرة وغيرها.



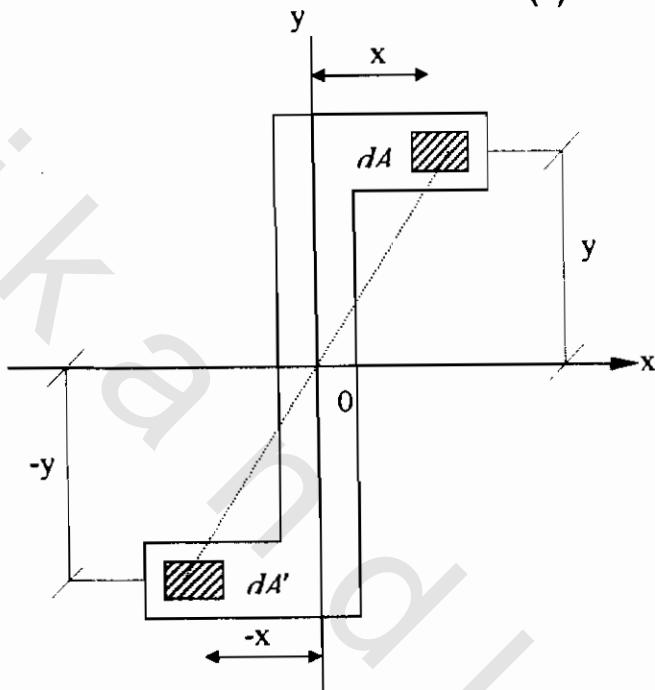
الشكل (6.5)

يمكن القول أن المساحة A متماثلة بالنسبة للمركز (0) إذا كان كل عنصر من عناصر هذه المساحة ( $dA$ ) ذو احداثيات  $x, y$  يفتقر بعنصر من المساحة ( $dA'$ ) ذو احداثيات  $-x, -y$  كما هو موضح في الشكل (8.5) وعليه ينبع أن العزم الأول للمساحة حول المحور (x) وحول المحور (y) مساويان للعنصر:-

$$S_x = \int y \cdot dA = 0 \quad , \quad S_y = \int x \cdot dA = 0$$

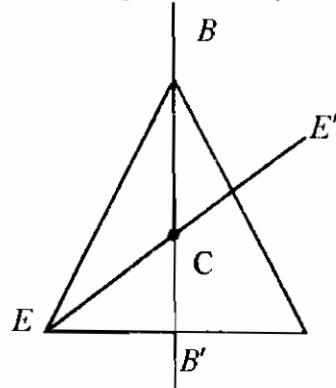
$$\bar{x} = 0 \quad , \quad \bar{y} = 0 \quad \text{ومنه:}$$

أي احداثيات مركز المساحة  $C(\bar{x}, \bar{y})$  تساوي العنصر، وهذا يعني بإن مركز المساحة يكون منطبقاً على مركز التمايل (0)



الشكل (8.5)

كما يمكن اثبات ذلك بالنسبة لخط متوازي بالنسبة لمركز مثل (0) بنفس الطريقة.  
 يجب ملاحظة أن أمثلك شكل معين لمركز تماثل وهذا مهم جداً كما هو موضح في الشكل  
 (8.5)، كما أن أمثلك الشكل لمحوري تماثل يعني بالضرورة أمثلكه لمركز تماثل شكل  
 .(9.5)

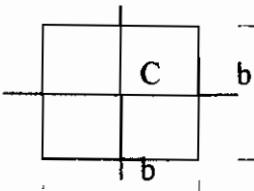
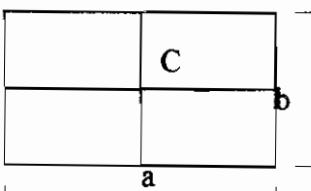
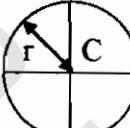
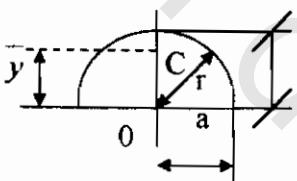
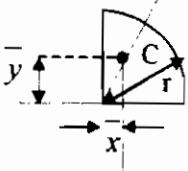
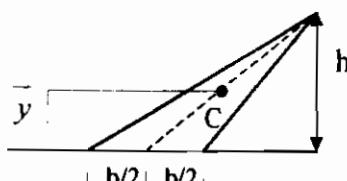


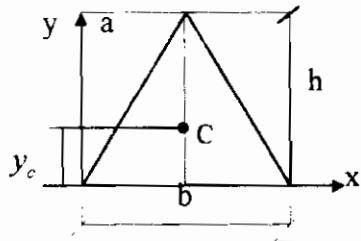
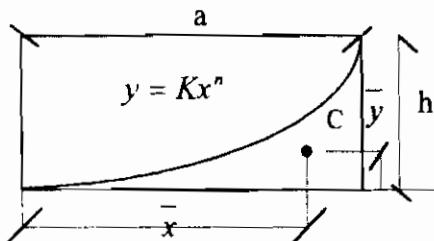
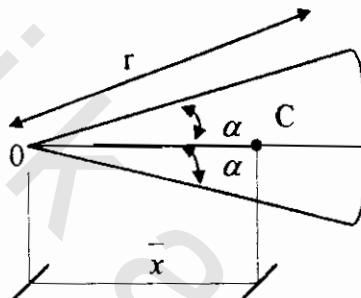
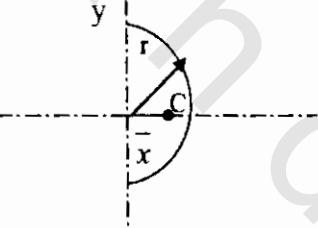
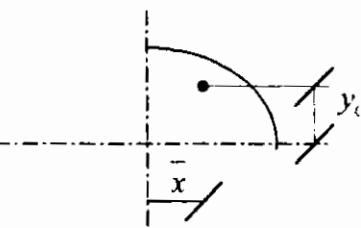
الشكل (9.5)

ولكن إذا كان لشكل معين محوري تماثل يتقاطعان بزاوية قائمة لكل منهما فإن نقطة تقاطعهما سوف تكون مركز تماثل شكل (7.5)

أن الجدول (1.5) يوضح مراكز مساحات أشكال شائعة مختلفة مثل المربع والمستطيل والدائرة ونصف دائرة وربع دائرة ومثلث متساوي الساقين ومساحة تحت منحنى (قطع مكافئ) وقطاع دائرة وغيرها.

الجدول (1.5) - مراكز الاشكال الهندسية الشائعة.

الشكل	المخطط الهندسي	المساحة	$\bar{x}$	$\bar{y}$
الربع		$b \cdot b$	$b/2$	$b/2$
المستطيل		$Ab$	$a/2$	$b/2$
الدائرة		$\pi r^2$	$r$	$0$
نصف دائرة		$\frac{ab\pi}{2}$	$0$	$\frac{ab\pi}{2}$
ربع دائرة		$\frac{ab\pi}{4}$	$\frac{4a}{3\pi}$	$\frac{4b}{3\pi}$
مثلث		$\frac{bh}{2}$	$0$	$\frac{h}{3}$

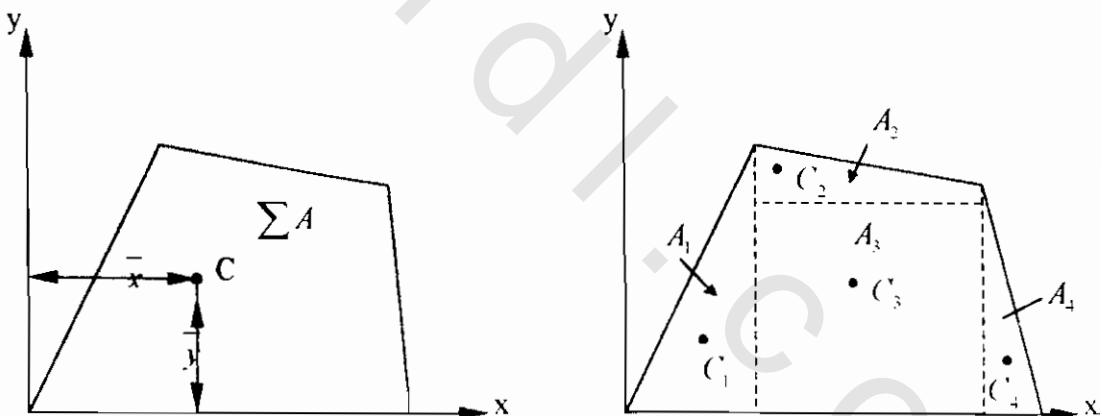
مثلث متساوي الاضلاع		$\frac{1}{2}bh$	$\frac{a+b}{3}$	$\frac{h}{3}$
القطع المكافئ المساحة تحت المنحني		$\frac{ah}{n+1}$	$\frac{n+1}{n+2}a$	$\frac{n+1}{4n+2}$
قطاع دائري		$ar^2$	$\frac{2r \sin \alpha}{3\alpha}$	0
نصف محيط دائرة		$\pi r$	$\frac{2r}{\pi}$	0
ربع محيط دائرة		$\frac{\pi r}{2}$	$\frac{2r}{\pi}$	$\frac{2r}{\pi}$

## 7.1.5 المراكز ومركز الثقل للأشكال المركبة (Centroid and Center of Gravity of composite Figures)

في المجالات الهندسية يوجد عدد كبير من الأشكال المستخدمة التي تتتألف من تراكيب من الأشكال الهندسية المعروفة والشائعة التي أشرنا إليها سابقاً في جدول (1.5) مثل المربعات والمستطيلات أو المثلثات أو الدوائر أو أية أشكال أخرى يمكن الحصول على مراكزها بسهولة. كما أن هناك أشكالاً تتتألف من مقاطع إنسانية حيث تعطى مراكز هذه المقاطع في جداول خاصة في الكتب الدليلية عندما يكون بالأمكان تقسيم الشكل إلى عدد من الأجزاء المعلومة المقدار. عند ذلك يمكن الحصول على احداثيات المركز للشكل ككل باستخدام خواص الأجزاء.

أن كان لدينا مساحة معينة فإنه بالأمكان تقسيمها إلى أجزاء، وكل جزء من هذه الأجزاء معلوم المساحة فضلاً عن أن مركز الجزء معلوم أيضاً. عندئذ فإن عزم المساحة الكلية يساوي مجموع عزوم مساحات الأجزاء. ويمكن تطبيق المعادلات رقم (4.5)، (5.5) لتعيين احداثيات مركز المساحة الكلية المركبة.

لتوضيح ذلك نقوم بدراسة المساحة المركبة الموضحة في الشكل (a.10.5) وذلك لأيجاد مركزها C. لذلك نقوم بتقسيمها أولاً إلى عده أشكال كما هو مبين في الشكل (b.10.5) حيث تصبح المساحة المركبة مجموعة من الأجزاء الشائعة المألوفة مثل المثلث والمربع والمستطيل.



الشكل (10.5)

نلاحظ بعد تقسيم المساحة المركبة أنها حصلنا على ثلاثة مثلثات ومستطيل.

الآن يمكننا ايجاد احداثيات مركز المساحة الكلية ( $\bar{x}, \bar{y}$ ) باستخدام عزم المساحة الاول. فمثلاً لايجاد  $\bar{x}$  نقوم بايجاد عزم المساحة الاول حول المحور  $y$ , اما الاحداثي العمودي  $\bar{y}$  عن طريق ايجاد عزم المساحة الاول حول المحور  $x$  حيث:

$$S_x = \bar{y}(A_1 + A_2 + \dots + A_n) = \bar{y}_1 A_1 + \bar{y}_2 A_2 + \dots + \bar{y}_n A_n$$

$$S_y = \bar{x}(A_1 + A_2 + \dots + A_n) = \bar{x}_1 A_1 + \bar{x}_2 A_2 + \dots + \bar{x}_n A_n$$

أو:

حيث يمكن أيضا كتابة احداثيات مركز المساحة كما يلى:-

$$\left. \begin{array}{l} \bar{x} = \frac{\sum \bar{x}A}{\sum A} \\ \bar{y} = \frac{\sum \bar{y}A}{\sum A} \end{array} \right\} \dots \dots \dots \quad (10.5)$$

وبطريقة مماثلة يمكن الحصول على احداثيات المركز أو مركز الثقل للخطوط والاجسام والاسلاك المركبة حيث تبدل المساحة A بـ الكتل  $(m_1, m_2, \dots, m_n)$  وبـ الأطوال  $(L_1, L_2, \dots, L_n)$ ، والجوم  $(v_1, v_2, \dots, v_n)$  الخ.

اذا أزيل جزء او بعض تلك الاجزاء من المساحة الكلية، فإن هذه الاجزاء المزالة تطرح.  
ويكون العزم المحصل حول أي محور أو مستوى مساوياً للمجموع الجبري لعزم هذه الاجزاء.  
أن هذه الطريقة في حساب احداثيات المركز أو مركز الثقل تجنبنا اللجوء الى التكامل على  
شرط ان تكون المساحة أو الكتلة أو الحجم معلومة الاجزاء، وكذلك المركز لكل جزء في الشكل  
أو الجسم. وعند استعمال هذه الطريقة يكون من الافضل عاده توضيح الاجزاء التي يتكون منها  
الشكل برسومات تخطيطية.

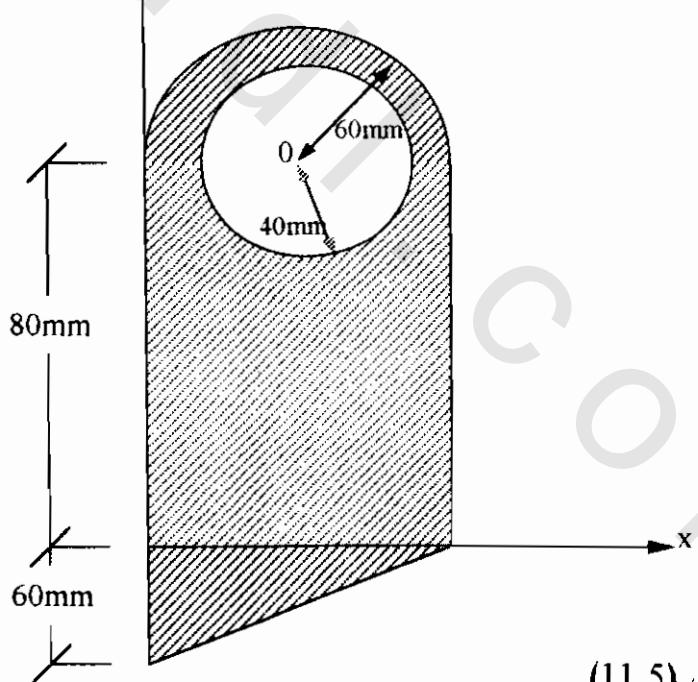
لكن وفي الحياة العملية أحياناً لا يمكن تحديد مساحة ما أو حجم بدلالة أشكال هندسية بسيطة أو بإشكال يمكن تمثيلها رياضياً ولذلك وفي مثل هذه الحالات يكون من اللازم الرجوع إلى الطرق التقريرية (method of approximation).

وأخيراً يجب الأخذ بعين الاعتبار الاشارات أي عندما يقطع محور العزم الجسم أو المساحة ويقع مركز جزء من الاجزاء على جهة من المحور ومركز جزء آخر على الجهة الأخرى من المحور. عند ذلك من الضروري أعطاء اشارات مختلفة للذراعين عند كتابة معادلة العزوم لتعيين مركز الجسم أو المساحة أو الخط. قد تظهر اشارة بعد للمركز الجسم سالبة أو موجبة. وهذا يعني أن المركز يقع في هذه الجهة أو تلك من المحور وحسب الفرضية. كما أن اشارة الكمية (حجم أو مساحة أو طول) قد تكون موجبة أو سالبة فيما اذا كانت تلك الكمية مضافة الى أو مطروحة من المجموع. جمع العزوم للاجزاء هي عملية جمع جبري. وعزم الجزء هو حاصل ضرب كميتين احدهما الذراع، لذلك الناتج قد يكون موجباً أو سالباً حسب اشارتي هاتين الكميتين فإذا كانتا متشابهتي الاشارة فالعزم يكون سالباً أي مطروحاً.

أن دراسة الامثلة التالية سوف توضح أكثر الطريقة التي يتم بها الحصول على المركز للمساحات والاشكال المركبة المختلفة.

### مثال (1.5)

أوجد العزم الاول للمساحة حول المحور  $x$  والمحور  $y$  للمساحة المظللة والمبينة في الشكل (11.5). ثم احسب احداثيات مركز هذه المساحة.



الشكل (11.5)

## الحل:

يمكن اعتبار المساحة المظللة المركبة عبارة عن حاصل جمع مستطيل ونصف دائرة ومثلث ناقص دائرة لذلك نقوم بتقسيم المساحة الى الاشكال المشار اليها أعلاه وايجاد لكل منها العزم حول المحور  $x$ ، والمحور  $y$  ومن ثم ايجاد احداثيات مركز هذه المساحة ايضاً.

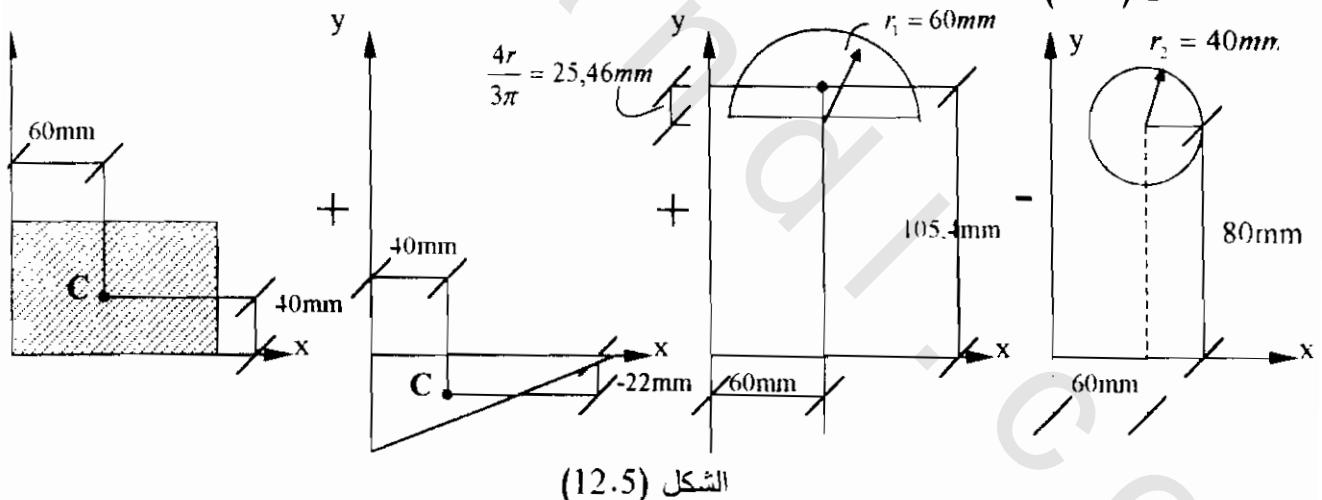
أن المبدأ الاساسي في الحل يعتمد على تقسيم الشكل المظلل المعطى الى عدد من الاشكال الهندسية بحيث يكون صافي المجموع يساوي الشكل الاصلي المطلوب.

ومن المناسب لتسهيل عملية الجمع للقيم المختلفة وضع الجدول. مع ملاحظة وضع الاشارة الصحيحة أمام كل حد من الحدود حيث تعتبر مساحة معينة موجبة أو سالبة استناداً الى كون هذه المساحة تضاف الى أو تطرح من صافي مساحة الشكل.

أن اشارات احداثيات المراكز تتبع التقليد الرياضي المعروف، أي أن الاحداثيات الافقية ( $x$ ) موجبة الى يمين محور ( $y$ ) وسائلبة الى يسار المحور ( $y$ ) كما أن الاحداثيات العمودية موجبة فوق محور ( $x$ ) وسائلبة تحت محور ( $x$ ).

نعود الآن الى حل المثال المدروس حيث نقوم بتقسيم المساحة الى الاشكال الموضحة في

الشكل (12.5).



لتسهيل الجمع للقيم المختلفة نضع هذه القيم على شكل جدول. أن الجدول (2.5) يبين جميع القيم المطلوب ايجادها للاشكال المختلفة.

الشكل	المساحة (A) $mm^2$	$\bar{x}, mm$	$\bar{y}, mm$	$xA, mm^3$	$yA, mm^3$
المستطيل	$(120)(80) = 9,6 \times 10^3$	60	40	$576 \times 10^3$	$384 \times 10^3$
المثلث	$\frac{1}{2}(120)(60) = 3,6 \times 10^3$	40	-20	$144 \times 10^3$	$-72 \times 10^3$
نصف دائرة	$\frac{1}{2}\pi(60)^2 = 5,655 \times 10^3$	60	105,46	$339,3 \times 10^3$	$596,4 \times 10^3$
الدائرة	$-\pi(40)^2 = -5,02 \times 10^3$	60	80	$-301,6 \times 10^3$	$-402,2 \times 10^3$
	$\sum A = 13,828 \times 10^3$			$\sum xA = 757,7 \times 10^3$	$\sum yA = 506,2 \times 10^3$

الآن نقوم بایجاد المطلوب الاول وهو العزم الاول للمساحة حول المحور x باستخدام المعادلة (8.5) حيث:

$$S_x = \sum \bar{y}A = 506,2 \times 10^3 \text{ mm}^3$$

$$S_y = \sum \bar{x}A = 757,7 \times 10^3 \text{ mm}^3$$

اما أحاديثات مركز المساحة الكلية فيمكن الحصول عليها كما يلي:

$$\bar{x} \sum A = \sum \bar{x}A : \bar{x}(13,82 \times 10^3 \text{ mm}^3) = 757,7 \times 10^3$$

ومنه:

$$\bar{x} = 54,8 \text{ mm}$$

$$\bar{y} \sum A = \sum \bar{y}A : \bar{y}(13,82 \times 10^3 \text{ mm}^3) = 506,2 \times 10^3 \text{ mm}^3$$

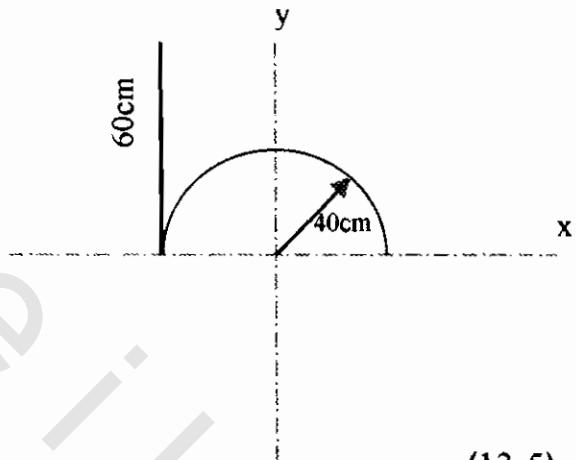
ومنه:

$$\bar{y} = 36,6 \text{ mm}$$

وهكذا حصلنا على أحاديثات مركز المساحة المطلوبة حيث (C(54,8,36,6).

**مثال (2.5)**

سلك ذو مقطع ثابت متجانس ومنتظم محني كما هو مبين في الشكل (12.5). أوجد أحداثيات مركز السلك بالنسبة إلى المحاور المبينة.



الشكل (13.5)

**الحل:-**

من الشكل نلاحظ أن السلك يكافي خطين أحدهما مستقيم طوله 60cm والآخر نصف دائرة قطرها 40cm

من الجدول (1.5) الخاص بالأشكال الشائعة نجد أن مركز نصف محيط دائرة يقع على مسافة  $\frac{2r}{\pi}$  من محور x ومعأخذ الاشارات بعين الاعتبار نحصل على:-

$$\bar{x}L = \sum x_i L_i : \bar{x}(L_1 + L_2) = x_1 L_1 + x_2 L_2$$

$$\bar{x}(60 + 40\pi) = 60(-40) + 40\pi(0)$$

$$\bar{x} = (185, 66) = -240$$

$$\bar{x} = -12,92 \text{ cm}$$

ومنه:

$$\begin{aligned}\bar{y}L &= \sum yL : \bar{y}(L_1 + L_2) = y_1 L_1 + y_2 L_2 \\ \bar{y}(60 + 40\pi) &= 30 \times 60(40\pi) \left( \frac{2 \times 40}{\pi} \right) \\ \bar{y} &= (185,66) = 5000 \\ \bar{y} &= 26,93 \text{ cm}\end{aligned}$$

ومنه:

### 8.1.5 تحديد المراكز بواسطة التكامل (Determination of centeroids by integration)

يستخدم التكامل لتحديد مكان احداثيات المركز للمساحة، أو للخط أو للجسم لأي شكل هندسي، وكذلك لتحديد مركز ثقل أو مركز الكثافة لأي جسم. كما هو معروف التكامل هي عملية جمع كميات متناهية في الصغر. فهي إذاً مكافئة لعملية جمع كميات محدودة. فعلى سبيل المثال لو عبرنا عن مساحة الجزء الصغير ( $dA$ ) بصيغة التفاضل فيكون رمزها ( $dA$ ) وهي عبارة عن جزء صغير من المساحة الكلية  $A$  وحيث أن:

$$A = \int dA$$

فإن معادلات إيجاد مركز المساحة  $A$  ستكون على النحو التالي:

$$\left. \begin{array}{l} A\bar{x} = \int x.dA \\ A\bar{y} = \int y.dA \end{array} \right\} \dots \dots \dots \quad (11.5)$$

كما أن طول الخط  $L$  بصيغة التكامل :

$$L = \int dL$$

حيث أن  $dL$  تمثل طول جزء صغير جداً من الخط  $L$  وتصبح المعادلات المستخدمة لأيجاد مركز الخط بصيغة التكامل.

$$\left. \begin{array}{l} L\bar{x} = \int x.dL \\ L\bar{y} = \int y.dL \end{array} \right\} \dots \dots \dots \quad (12.5)$$

عند الحل بطريقة التكامل بتعيين المراكز، عادة نختار ما يسمى بالشريحة التفاضلية بـأحدى الصيغ التالية:-

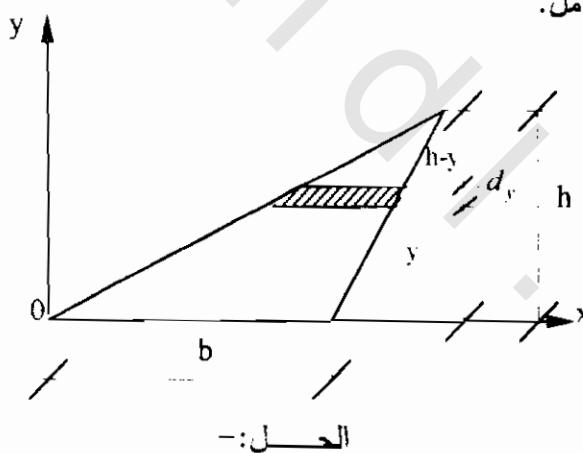
1. نختار الشريحة بحيث تكون موازية إلى محور العزوم. أي أن كل نقطة من نقاط الشريحة تبعد نفس البعد عن محور العزوم.

2. أو نختار الشريحة التفاضلية بحيث يكون مركزها معلوم الموقع وبذلك يكون عزم الشريحة بالنسبة إلى المحور المطلوب مساوياً إلى حاصل ضرب الشريحة في بعد مركزها عن المحور.

أن الأمثلة المتعددة الآتية توضح تتابع الخطوات المستخدمة لتحديد المركز للأشكال الهندسية، وكذلك مركز النقل للأجسام المادية المختلفة.

### مثال (3.5)

عين موقع مركز مساحة المثلث الذي قاعدته  $b$  وارتفاعه  $h$  المبين في الشكل (14.5) باستخدام طريقة التكامل.



1. نجعل محور  $x$  منطبقاً على القاعدة.

2. نختار شريحة ( $dA$ ) موازية لمحور  $x$  فتكون مساحة هذه الشريحة:

$$dA = x \, dy$$

3. نطبق المعادلة:

$$\bar{Ay} = \int y.dA$$

$$\frac{1}{2}bh\bar{y} = \int_0^h y.x dy$$

بالتعميض

من تشابه المثلثين في الشكل (13.5) نحصل على:

$$\frac{x}{b} = \frac{h-y}{h}$$

ومنه:

$$x = \frac{b}{h}(h-y)$$

نقوم بالتعويض عن قيمة  $x$  في معادلة التكامل حيث:-

$$\begin{aligned}\frac{bh}{2} \cdot \bar{y} &= \frac{b}{h} \int_0^h (h-y)y dy \\ &= \frac{bh^2}{6}\end{aligned}$$

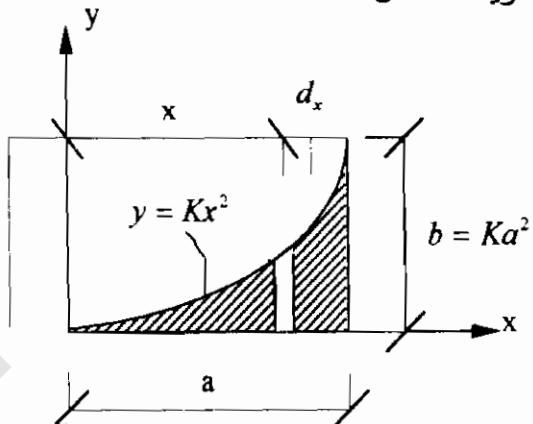
ومنه:

$$\bar{y} = \frac{h}{3}$$

ويمكن الحصول على نفس النتيجة فيما اذا اعتبرنا القاعدة اي من الصلعين الآخرين وحينئذ يعتبر الارتفاع الجديد للقاعدة.

### مثال (4.5)

عين مركز المساحة المظللة والمبيونة في الشكل (15.5) بين محور  $x$  والمستقيم  $x=a$  والقطع المكافئ  $y=Kx^2$  بطريقة التكامل.



الشكل (15.5)

الحل:-

نختار شريحة تفاضلية للمحور  $y$  كل نقطة من نقاطها تبعد نفس المسافة عن المحور  $y$  ومساحتها.

$$dA = ydx$$

كما أن المساحة الكلية  $A$  نجدها بطريقة التكامل حيث:

$$A = \int dA$$

وبالتعويض عن  $(dA)$  نجد:

$$A = \int_0^a x dA = \int_0^a Kx^3 dx$$

$$\left( \frac{1}{3}Ka^3 \right)_0^a = \frac{1}{4}Ka^4$$

ومنه:

$$\bar{x} = \frac{3}{4}a$$

ولأيجاد  $\bar{y}$  يمثل المسافة بين محور  $x$  ومركز مساحة الشريحة ( $dA$ ) والذي يساوي  $(\frac{1}{2}y)$   
على اعتبار أن المساحة  $dA$  مستطيل أرتفاعه  $y$  وقاعدته  $d_x$  وبالتعويض في المعادلة اعلاه:

$$\left(\frac{1}{3}Ka^3\right)\bar{y} = \int_0^a \left(\frac{1}{2}y\right)y \cdot d_x = \frac{1}{2}K^2 \int_0^a x^4 \cdot d_x$$

$$\left(\frac{1}{3}Ka^3\right)\bar{y} = \frac{1}{2}K^2 \frac{a^5}{5}$$

$$\bar{y} = \frac{3}{10}Ka^2$$

عندما  $x=a, y=b$

$$b = Ka^2$$

$$\therefore \bar{y} = \frac{3}{10}b$$

مقدمة 1.2.5

سنتطرق في هذا البند الثاني من الباب الى موضوع عزم القصور الذاتي للمساحات والكتل، أو ما يسمى أحياناً بالعزم الثاني للمساحة - (Second Moment of Area).

يستخدم عزم القصور الذاتي لمساحات في التصاميم الانشائية لذلك فهو يفي ب بصورة خاصة المهندسين المدنيين في حين نجد أن عزم القصور الذاتي للكتل يستفاد خاص المهندسين الميكانيكيين والكهربائيين العاملين في مجال تصاميم الآلات والمكائن وغيرها، بالإضافة إلى أن هناك عدد كبير من القوانين والمعادلات الهندسية الهامة التي لها علاقة بعلم مقاومة المواد التي تتطلب إيجاد قيم تكامل العزم الثاني لمساحات أو كتل ما حول محور.

### 2.2.5 عزم القصور الذاتي للمساحات (Area Moment of Inertia)

ويكون هذا العزم حول خط ما في مستوى المساحة ويرمز له بالرمز (I) مذيلاً بحرف واحد هكذا ( $I_x$ ) أو حرف مكرر هكذا ( $I_{xx}$ ) وكلاهما يرمز لعزم القصور الذاتي حول المحور ( $-x-x$ ). وتكون قيمته كما يلي:

ونحصل عليه بضرب كل مساحة متاهية في الصغر ( $dA$ ) في مربع بعدها عن المحور  $(x-x_0)$ .

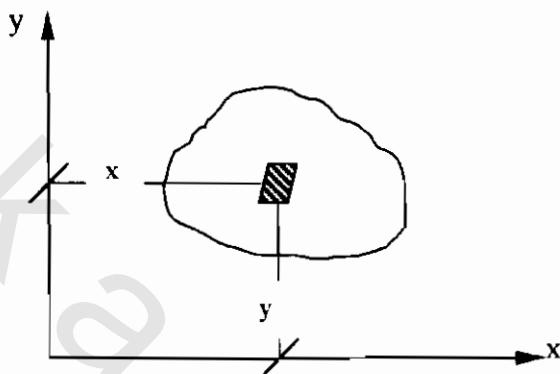
وبالمثل نجد أن عزم القصور الذاتي حول المحور  $y$ :

وكما أشرنا يسمى هذا المقدار أحياناً -العزم الثاني للمساحة، وتكون وحداته بالسنتيمترات أو الأمتار من الدرجة الرابعة ( $Cm^4, m^4$ ) وقيمة دائمًا موجبة ولا تساوي صفرًا.

لو أمعنا النظر في المصطلح الرياضي لعزم القصور الذاتي لوجданه لا يعني شيئاً لوحده من الناحية الفيزيائية فهو اذاً مجرد تعبير رياضي يرمز له بالحرف (I).

والتعريف الرياضي لعزم القصور الذاتي لمساحة معينة يعني أنه لدينا مساحة معينة مثل (A) قسمت إلى أجزاء وعناصر صغيرة مثل ( $dA$ ), حيث أن كل عنصر من هذه العناصر ضرب في مربع بعدها عن المحور المرادأخذ العزم حوله.

أن تعبير "العزم الثاني للمساحة" يستخدم أحياناً بدلاً عن "عزم القصور الذاتي للمساحة" وذلك لأن عملية ضرب المساحات التفاضلية في مربع بعدها عن المحور الذي هو عزم القصور الذاتي لها، وما هي العملية ضرب عزم المساحة التفاضلية في ذراعها مرة أخرى كما هو موضح في الشكل (16.5)



الشكل (17.5)

في حالة المساحات المركبة تعد أشارة المساحات موجبة اذا كانت المساحة اضافية للمساحة الصافية للشكل المركب وتعد المساحة سالبة الاشارة اذا كانت تقلل من المساحة الصافية للشكل المركب، وبناء على ذلك يطرح أو يضاف عزم القصور الذاتي النهائي لصافي المساحة، ولكن لو أخذنا ايّة مساحة بشكل منفرد فإن عزم القصور الذاتي لها يكون موجباً دائماً لأن المساحة بحد ذاتها موجبة وليس سالبة.

### 3.2.5 نظرية المحاور المتوازية

#### - Parallel – Axis Theorem -

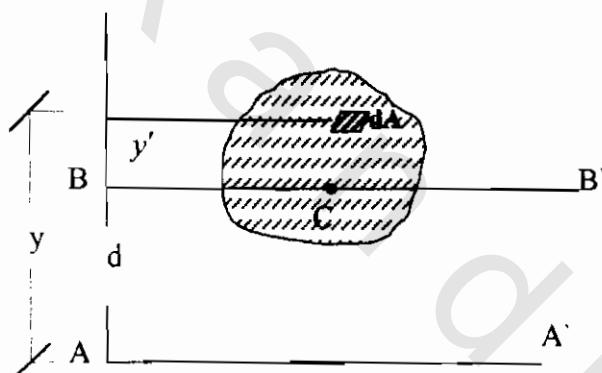
في أحيان كثيرة في المجالات الهندسية المختلفة يلزم نقل عزم القصور الذاتي من محور الى محور آخر يوازيه وذلك كما هو معروف يتطلب اجراء تكامل آخر.

هناك أسلوب وصيغة لنقل عزم القصور الذاتي دون الحاجة الى اجراء تكامل آخر وذلك باستخدام ما يعرف "نظرية المحاور المتوازية".

لتوضيح ذلك لنأخذ مساحة ما مثل (A) المبينة في الشكل (17.5) والتي يمر المحور (BB') من خلال مركزها (C).

كما اشرنا سابقاً بأن المحور الذي يمر بمركز المساحة C يسمى محوراً مركزياً، وعزم القصور الذاتي حول هذا المحور هو:

$$I = \int y^2 dA$$



الشكل (17.5)

اما عزم القصور لنفس المساحة بالنسبة لمحور آخر جديد مثل (AA') يمكن الحصول عليه بواسطة المعادلة التالية:

$$I = \int y^2 dA = \int (y' + d)^2 dA$$

حيث أن:

$$y = y' + d$$

$d$ : تمثل المسافة العمودية بين المحورين  $AA'$  ،  $BB'$ .

$y'$  هي المسافة بين العنصر  $dA$  والمحور الذي يمر في مركز المساحة  $C$  وهو المحور  $BB'$ .

وعليه نحصل على:

$$I = \int y'^2 dA + 2d \int y' dA | d^2 \int dA \dots \dots \dots \quad (5.15)$$

حيث يكون التكامل الأول ( $\int y'^2 dA$ ) هو عزم القصور الذاتي حول المحور الذي يمر بمركز المساحة (المحور المركزي  $BB'$ ) ، أما الحد الثاني على يمين المعادلة فيمثل ( $2d \int y' dA$ ) العزم الأول للمساحة ( $S$ ) حول المحور  $BB'$  وتعتبر قيمته هنا متساوية للصفو لأن العزم الأول للمساحة كما أشرنا سابقاً هو:

$$S = \int y dA = y A$$

البعد ( $y$ ) هنا يمثل البعد بين المركز ( $C$ ) والمحور  $BB'$  لذلك فإن  $y = 0$  لأن المحور  $BB'$  يمر بالمركز ( $C$ )، أما الحد الاخير التكامل الثالث ( $\int dA$ ) فهو عباره عن المساحة الكلية (A) وهكذا نحصل من المعادلة على :

$$I_{AA} = I_{BB'} + Ad^2 \dots \dots \dots \quad (5.16)$$

أن المعادلة (16.5) توضح نظرية المحاور المتوازية - حيثية النقل لعزم القصور الذاتي - (Parallel-Axis Theorem) والتي تتضمن أن .. عزم القصور الذاتي لمساحة ما لأي محور في مستوى المساحة يكون متساوياً لعزم القصور الذاتي لمساحة بالنسبة للمحور الذي يمر بالمركز ( $C$ ) لهذه المساحة وموازياً لذلك المحور مضافاً إليه الحد الم Hollow ، والذي يتكون من حاصل ضرب المساحة في مربع المسافة بين المحورين ..

وهنا يجب ملاحظة نقطتين مهمتين:-

1. يجب أن يمر أحد المحاور خلال مركز المساحة.

2. أن المحاور التي يحدث بينها نقل يجب أن تكون متوازية.

باستخدام نظرية المحاور المتوازية يمكننا إيجاد عزم القصور الذاتي لمساحات الاشكال المركبة حول أي محور.

#### 4.2.5 عزم القصور الذاتي للمساحات المركبة

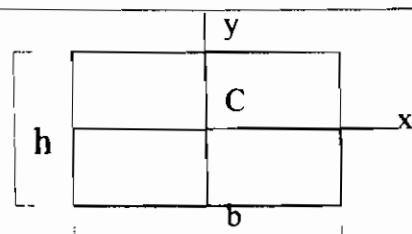
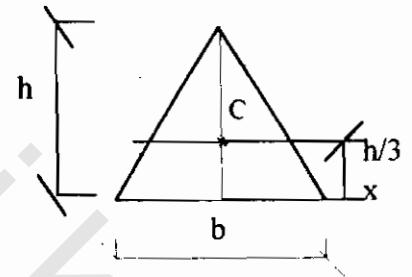
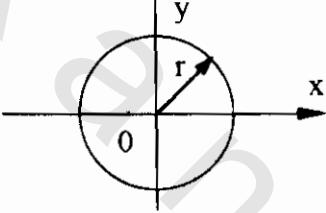
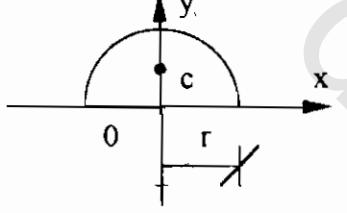
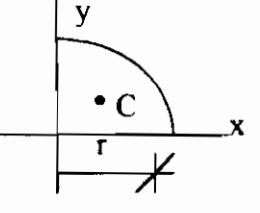
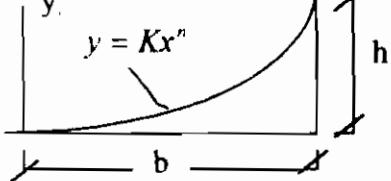
##### Moment of Inertia for Composite Areas

المساحات المركبة كما أشرنا سابقاً كثيراً ما تقابلنا في المجالات الهندسية المختلفة، حيث أنها تتكون و تتألف من مجموعة أشكال هندسية معروفة وشائعة مثا الدوائر والمربعات والمستويات والمثلثات أو أية أشكال أخرى يمكن الحصول على عزم القصور الذاتي لها بسهولة. إذا يمكن تقسيم أي مساحة مركبة مثل A إلى أجزاء هندسية منتظمة (مستويات ، دوائر ..... وغيرها) يكون عزم القصور الذاتي لهذه الأجزاء معروفة، وبعد ذلك يمكن ايجاد عزم القصور الذاتي للمساحة المركبة المعطاة حيث يتم أن عزم القصور الذاتي للمساحة المركبة يكون مساوياً لمجموع القصور الذاتي لكل جزء من هذه الأجزاء على حده. حيث يتم ايجاد عزم القصور الذاتي لكل جزء من الأجزاء بالنسبة لنفس المحور قبل جمعها.

عندما تكون المساحة أو المقطع متكوناً من عدد كبير من الأجزاء المعروفة، فمن الأفضل عادة أن تجدول النتائج بدلاًلة المساحة A وعزم القصور الذاتي حول محور يمر بالمركز.

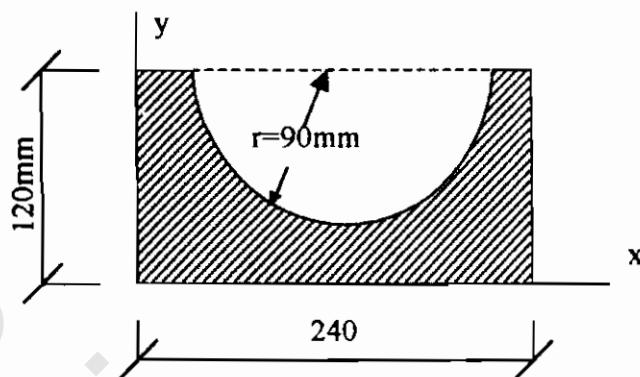
أن الجدول (3.5) يبين عزم القصور الذاتي والمركز للاشكال الهندسية الشائعة والمعروفة والتي تساعد الطالب في حل المسائل المتعلقة بإيجاد عزم القصور الذاتي للمساحات والأشكال المركبة المختلفة.

جدول (3.5) عزم القصور الذاتي والمراكز للأشكال الهندسية المعروفة.

الشكل	المخطط الهندسي	المساحة ,A,,	عزم القصور الذاتي I
المستطيل Rectangle		$hb$	$I_x = \frac{bh^3}{12}$ $I_y = \frac{b^3h}{12}$
المثلث Triangle		$\frac{1}{2}bh$	$I_x = \frac{bh^3}{36}$ $I_y = \frac{bh^3}{12}$
الدائرة Circle		$\pi r^2$	$I_x = I_y = \frac{1}{4}\pi r^4$
نصف دائرة Semicircle		$\frac{\pi r^2}{2}$	$I_x = I_y = \frac{1}{8}\pi r^4$
ربع دائرة Quarter Circle		$\frac{\pi r^2}{4}$	$I_x = I_y = \frac{\pi r^4}{16}$
قطع مكافئ General Spandrel		$\frac{bh}{n+1}$	$I_x = \frac{bh^3}{3(3n+1)}$ $I_y = \frac{hb^3}{n+3}$

### (5.5) مثال

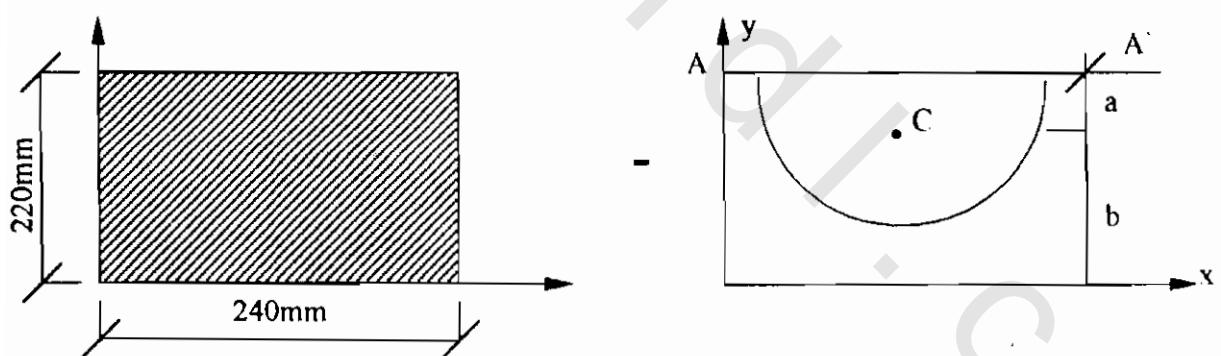
أوجد عزم القصور الذاتي لمساحة المظللة والمبينة في الشكل (18.5) حول المحور x.



الشكل (18.5)

الحل:-

يمكن اعتبار المساحة المظللة على أنها تساوي مستطيل (120mm×120mm) مطروحاً منها نصف دائرة بنصف قطر ( $r=90\text{mm}$ ). كما هو موضح في الشكل (19.5).



الشكل (19.5)

بالرجوع إلى جدول (3.5) نجد أن عزم القصور الذاتي  $I_{x_0}$  للمستطيل هو

$$I_{x_0} = \frac{1}{12} b h^3$$

أما عزم القصور الذاتي لهذا المستطيل فهو:-

$$I_x = \frac{1}{3}bh^3 = \frac{1}{3}(240) \times (120) = 138,2 \times 10^6 \text{ mm}^4$$

بالنسبة لنصف الدائرة فإن عزم القصور الذاتي حول المحور  $x$  يمكن ايجاده كما يلي:-

مركز نصف الدائرة  $C$  بالنسبة للمحور  $AA'$

$$a = \frac{4r}{3\pi} = \frac{4 \times 90}{3\pi} = 38,2 \text{ mm}$$

والمسافة (b) بين مركز نصف الدائرة  $C$  والمحور المراد أيجاد العزم حول  $x$  هي:

$$b = 120 \text{ mm} - a = 120 \text{ mm} - 38,2 \text{ mm} = 81,8 \text{ mm}$$

من الجدول (3.5) نجد أن عزم القصور حول المحور  $AA'$  هو:

$$I_{AA'} = \frac{1}{8}\pi r^4 = \frac{1}{8}\pi(90)^4 = 25,76 \times 10^6 \text{ mm}^4$$

أما مساحة نصف الدائرة فتساوي

$$A = \frac{1}{2}\pi r^2 = \frac{1}{2}\pi(90)^2 = 12,72 \times 10^3 \text{ mm}^2$$

الآن وباستخدام نظرية المحاور المتوازية نستطيع الحصول على  $I_x$  بالنسبة للمحور  $AA'$

$$I_{AA'} = I_{x_0} + Aa^2$$

$$25,76 \times 10^6 \text{ mm}^4 = I_{x_0} + (12,72 \times 10^3)(38,2)$$

ومنه نجد:

$$I_{x_0} = 7,20 \times 10^6 \text{ mm}^4$$

الآن وباستخدام هذه النظرية نحصل على  $I_x$  المطلوب ايجاده حيث:-

$$\begin{aligned} I_x &= I_{x_0} + Ab^2 = 7,20 \times 10^6 + (12,72 \times 10^3)(81,8)^2 \\ &= 92,3 \times 10^6 \text{ mm}^4 \end{aligned}$$

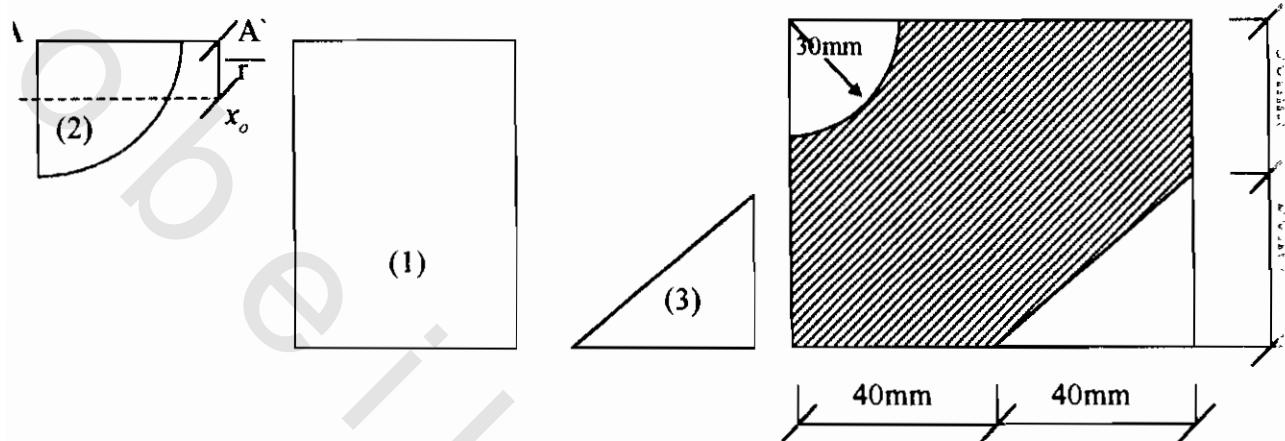
الآن نستطيع الحصول على عزم القصور الذاتي للمساحة الكلية المظللة وذلك بطرح عزم القصور الذاتي للمستطيل من عزم القصور الذاتي لنصف الدائرة:-

$$\begin{aligned} I_{x_{\text{على}}} &= I_{x_{\text{مستطيل}}} - I_{x_{\text{نصف دائرة}}} \\ &= 138,2 \times 10^6 \text{ mm}^4 - 92,3 \times 10^6 \text{ mm}^4 \\ &= 45,9 \times 10^6 \text{ mm}^4 \end{aligned}$$

### مثال (6.5)

أحسب عزم القصور الذاتي حول المحور x للمساحة المظللة والمبينة في الشكل

.(20.5)



الشكل (20.5)

الحل:-

نلاحظ من الشكل (20.5) أن المساحة المركبة تتكون من مساحة المستطيل (1) الموجبة مطروحاً منها المساحات السالبة وهي مساحة ربع الدائرة (2) ومساحة المثلث (3). بالنسبة للمستطيل (1) يكون عزم القصور الذاتي حول المحور x هو:-

$$I_x = \frac{1}{3}bh^3 = \frac{1}{3}(80)(60)^3 = 5,76 \times 10^6 \text{ mm}^4$$

عزم القصور الذاتي لمساحة المثلث السالبة (3) حول قاعدته أي حول محور x يكون:-

$$I_x = \frac{1}{12}bh^3 = -\frac{1}{12}(40)(30)^3 = 0,09 \times 10^6 \text{ mm}^4$$

أما بالنسبة لعزم القصور الذاتي لربع الدائرة حول القاعدة x فيتم الحصول عليه باستخدام تسلسل الخطوات التالية:-

$$\begin{aligned} I_{A,A'} &= -\frac{\pi r^4}{16} \\ &= -\frac{\pi}{16}(30)^4 = -0,1590(10)^6 \text{ mm}^4 \end{aligned}$$

أولاً:

ثانياً: نقوم بنقل هذه النتيجة عبر المساحة:

$$\bar{r} = \frac{4r}{3\pi} = 12,73 \text{ mm}$$

وبواسطة نظرية نقل المحاور نحصل على عزم القصور الذاتي للجزء (2) حول المحور الذي يمر خلال المركز هو

$$I_{x_0} = I - Ad^2 = -0,1590(10)^6 - \left( -\frac{\pi(30)^2}{4}(12,73)^2 \right)$$

$$= -0,0445(10)^6 \text{ mm}^4$$

أن عزم القصور الذاتي للربع الدائرة حول المحور  $x$  يصبح الآن كالتالي:-

$$I_x = I_{x_0} + Ad^2$$

$$= -0,0445(10)^6 + \left( -\frac{\pi(30)^2}{4} \right)(60 - 12,75)^2$$

$$= -1,624(10)^6 \text{ mm}^4$$

والآن أصبح بإمكاننا إيجاد عزم القصور الذاتي للمساحة حول المحور  $x$  المطلوب بإيجاده

حيث:-

$$I_{x_{\text{المساحة}}} = I_x - (I_{x_{\text{الربع}}})_{\text{للسطبة}} - (I_{x_{\text{الدائرة}}})_{\text{للسطبة}} - (I_{x_{\text{المركبة}}})_{\text{للسطبة}}$$

$$= 5,7(10)^6 - 1,624(10)^6 - 0,09(10)^6$$

$$= 4,046(10)^6 \text{ mm}^4$$

يجب ملاحظة أن المحور  $x_0$  يشار إليه في جميع الأمثلة على أنه المحور الذي يمر في مركز المساحة.

أن المساحة الصافية للشكل في المثال السابق هي

مساحة المثلث - مساحة رباع الدائرة - مساحة المستطيل =  $A$

$$= 60(80) - \frac{1}{4}\pi(30)^2 - \frac{1}{2}(40)(30)$$

$$= 3493 \text{ mm}^2$$

## 5.2.5 عزم القصور الذاتي بواسطة التكامل

### (Moment of Inertia by Integration)

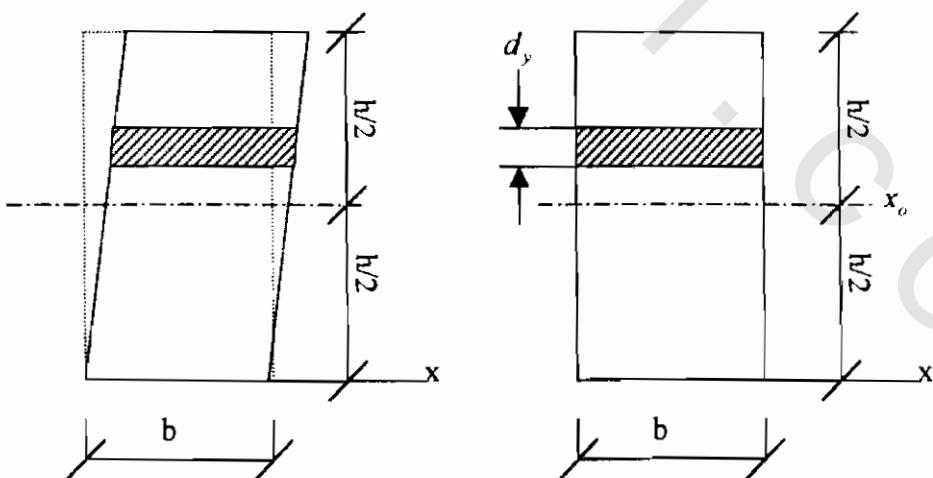
عند إيجاد عزم القصور الذاتي بواسطة التكامل، من الأفضل عامة اختيار المساحة التفاضلية بحيث تكون أما:

1. كل الجزء التفاضلية للمساحة تبعد نفس البعد من المحور الذي يناسب إليه عزم القصور الذاتي.
  2. أو اختيار المساحة التفاضلية  $dA$  بحيث أن عزم القصور الذاتي لها يكون معلوم. عندئذ يكون عزم القصور الذاتي هو مجموع عزوم القصور الذاتية للأجزاء (الشريان). وكما هو الحال بالنسبة للمرأكز، فإنه يمكن إيجاد عزم القصور الذاتي كما أشرنا سابقاً للاشكال المركبة، وذلك بتجميع عزوم القصور الذاتية للأجزاء المختلفة للشكل بالنسبة لمحور مشترك لأخذ عزم القصور الذاتي حوله.
- أن الأمثلة الآتية ستوضح طريقة إيجاد عزم القصور الذاتي للاشكال المختلفة.

### مثال (7.5)

أحسب عزم القصور الذاتي لمستطيل قاعده  $b$  وارتفاعه  $h$ ، بالنسبة إلى:

1. محور يمر بمركزه ويوازي قاعده (b).
2. محور ينطبق على قاعده (b).



الشكل (21.5)

الحل:-

1. بالنسبة لمحور يمر بالمركز نختار شريحة تفاضلية كما هو مبين في الشكل (21.5) بحيث تكون كل أجزاء الشريحة عند نفس المسافة من المحور  $x$  المار بالمركز.

نتبع الخطوات الآتية للحل. مساحة الشريحة التفاضلية =

$$dA = b \cdot d_y$$

عزم القصور الذاتي للشريحة التفاضلية =  $dI_{x_0}$

$$dI_{x_0} = y^2 \cdot dA = y^2 b \cdot d_y$$

عزم القصور الذاتي للمستطيل بالنسبة لمحور يمر بالمركز ويواري القاعدة =  $I_x$

$$I_x = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} y^2 b \cdot d_y = \frac{b}{3} \left[ y^3 \right]_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}}$$

$$= \frac{b}{3} \left[ \frac{h^3}{8} - \left( -\frac{h^3}{8} \right) \right] = \frac{bh^3}{12}$$

2. أما عزم القصور الذاتي لمتوازي الأضلاع في الشكل (21.5) نفس القيم مثل ما للمستطيل، وذلك لأن الشرائح التفاضلية التي تكون متوازي الأضلاع قد ازاحت جانبياً من مكانها على المستطيل المشرط بنفس الأبعاد المناظرة ولكنها لم تغير مسافاتها من محاور العزم المناظرة.

مثال (8.5)

أوجد عزم القصور الذاتي لمثلث قاعدته  $b$  وارتفاعه  $h$  بالنسبة إلى:

1. محور ينطبق على قاعدته.

2. محور يمر بالمركز ويواري القاعدة.

الحل:

1. محور العزم ينطبق على القاعدة نختار شريحة تفاضلية كما هو موضح في شكل (22.5). وبواسطة تشابه المثلثات نستطيع الحصول على الطول  $x$  حيث:

$$x = \frac{b}{h}(h - y)$$

وعزم القصور الذاتي بالنسبة للمحور  $x$  يمكن الحصول عليه من المعادلة:

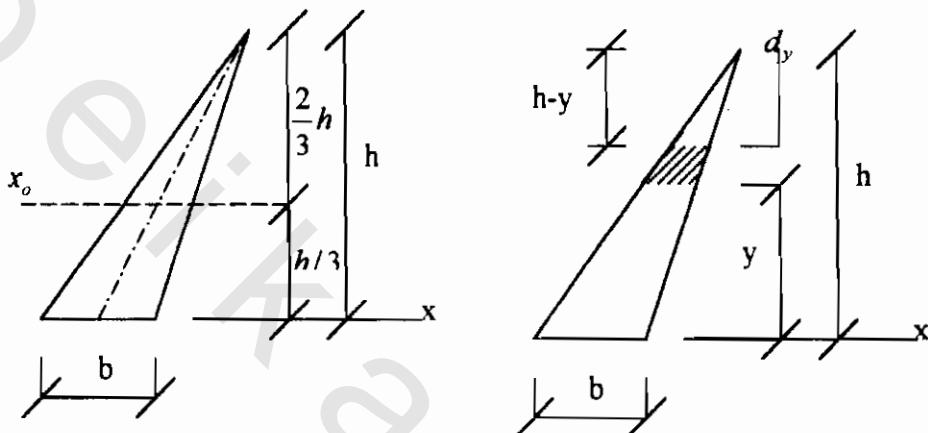
$$I_x = \int y^2 dA$$

أما مساحة الشريحة التفاضلية  $dA$

$$dA = x \cdot d_y = \frac{b}{h}(-y) d_y$$

أما عزم القصور الذاتي للشريحة التفاضلية بالنسبة للمحور  $x$  =

$$dI_x = y^2 \cdot dA = y^2 \frac{b}{h}(h-y) d_y$$



(22.5) الشكل

أن عزم القصور الذاتي للمثلث بالنسبة لمحور  $x$  =  $I_x$  حيث:-

$$\begin{aligned} I_x &= \int_0^b y^2 dA = \int_0^b y^2 x d_y \\ &= \int_0^b y^2 \frac{b}{h}(h-y) d_y = \frac{b}{h} \left( \int_0^h hy^2 d_y - \int_0^h y^3 d_y \right) \\ &= \frac{b}{h} \left[ \frac{hy^3}{3} - \frac{y^4}{4} \right]_0^h = \frac{bh^3}{12} \end{aligned}$$

2. أما عزم القصور الذاتي حول المحور الذي يمر بالمركز ويوازي القاعدة  $b$  فيمكن الحصول عليه بنقل القيمة المعروفة ( $I_x$ ) من المحور  $x$  المنطبق على القاعدة إلى المحور  $x_0$  المار بالمركز والموازي للمحور  $x$  حيث أن مسافة النقل تساوي  $(\frac{h}{3})$  كما هو مبين في الشكل (22.5) لذا نحصل على:

$$I_x = I_{x_0} + Ad^2$$

$$\frac{bh^3}{12} = I_{x_0} + \frac{bh}{2} \left(\frac{h}{3}\right)^2$$

$$I_{x_0} = \frac{bh^3}{12} - \frac{bh^3}{18}$$

$$\frac{bh^3}{36}$$

وعليه:

ومنه:

وبذل يكون

#### 6.2.5 تعريفات وعلاقات أخرى.

في هذا البند سيتم عرض بعض الخواص الرئيسية الأخرى للمساحات المستوية والتي تلزم الطالب في دراسته الهندسية مستقبلاً والتي لابد من الاتسارة إليها نظراً لأهميتها وأستخداماتها في المجالات الهندسية المختلفة. ويمكن تلخيص هذه الخواص فيما يلى:-

#### 1. العزم المشترك للفصور (Product of Intertia)

ويكون هذا العزم عاده حول خطين متعمديين في مستوى المساحة ويرمز له بالرمز  $I$  مذيلاً بحرفين يدلان على المحورين اللذين يؤخذ العزم بالنسبة لهما وتكون قيمته كما يلى:

$$I_{xy} = \int x.y.dA = I_{yx}$$

ووحدة هذا العزم هي ( $m^4$  أو  $Cm^4$ ) أيضاً كعزم القصور الذاتي ولكن قد تكون قيمته موجبة أو سالبة وقد تساوي صفرأ.

## 2. العزم القطبي للقصور الذاتي (Polar Moment of Inertia)

ويكون هذا العزم حول خط ما عمودي على مستوى المساحة ويرمز له بالرمز ( $I_p$ ) والحرف P للدلالة على أنه عزم قطبي (Polar). وتكون قيمة هذا العزم كما يلي:

$$I_p = \int r^2 dA$$

حيث  $r$  هي بعد المساحة المترابطة الصغر  $dA$  عن المحور العمودي أي بعدها عن نقطة تقاطع هذا المحور مع مستوى المساحة. ووحدة هذا العزم هي ( $Cm^4$  أو  $m^4$ ) وقيمتها دائماً موجبة.

## 3. العزم القطبي كحاصل جمع عزمي قصور

### (Polar Inertia As A Sum of Two Inertias)

حيث أن:

$$r^2 = x^2 + y^2$$

وعلى ذلك يكون:

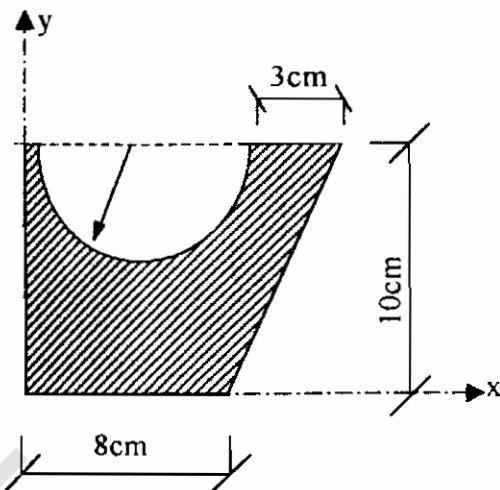
$$I_p = \int (x^2 + y^2) dA$$

$$\therefore I_p = I_x + I_y$$

يجدر الاشارة الى أن عزم القصور الذاتي يمكن ايجاده بالنسبة لمحاور مائلة وخصوصاً عندما يتعلق الامر في مقاومة المواد (Strength of material) حيث يكون من اللازم تحديد عزم القصور الذاتي بالنسبة للمحاور التي تكون مائلة عن المحاور العادي. ويمكن الحصول على ذلك بواسطة التكامل أو بواسطة طرق اسهل تطبيقاً وهي طريقة المعادلات وطريقة دائرة موهر Mohr's Circle والتي يحتاج الطالب الى دراستها مستقبلاً.

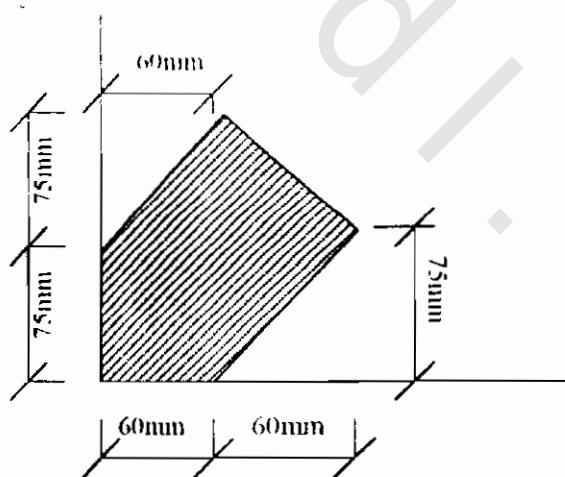
## تمارين (6)

س 1:- عين مركز المساحة المظللة والمبيضة في الشكل (23.5) بالنسبة الى محوري  $x$ ,  $y$ .



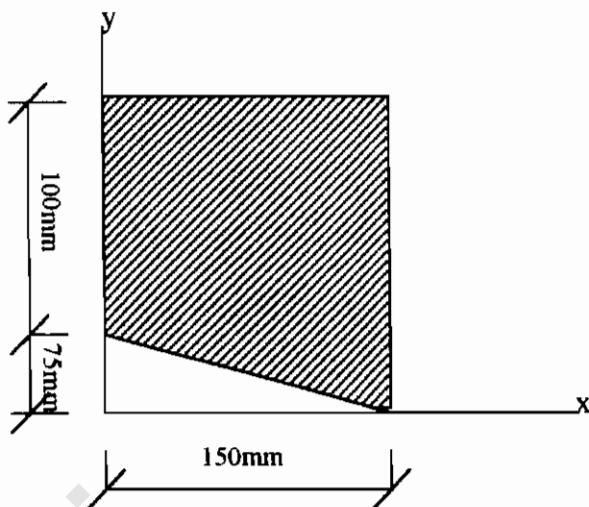
الشكل (23.5)

س 2:- أوجد مركز المساحة المظللة في الشكل (24.5)



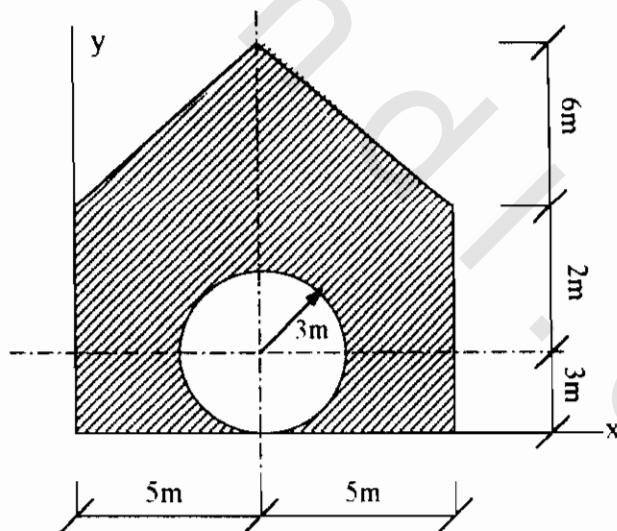
الشكل (24.5)

س3:- في الشكل (25.5) أحسب أحاديث مركز المساحة للشكل المظلل.



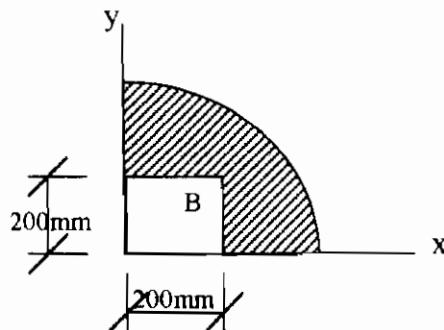
الشكل (25.5)

س4:- عين مركز المساحة المركبة المظللة والمبيضة في الشكل (26.5).



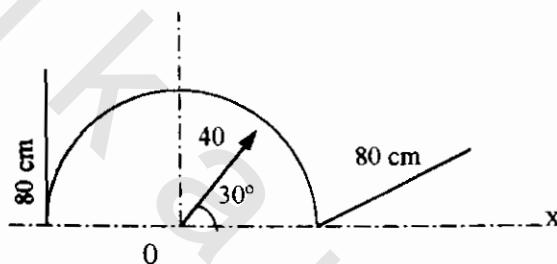
الشكل (26.5)

س5:- عين مركز المساحة المظللة والمبيبة في الشكل (27.5)



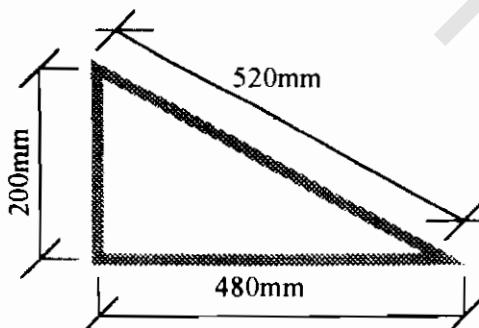
الشكل (27.5)

س6:- سلك متاجنس ذو مقطع منتظم وثابت محني كما هو مبين بالشكل (28.5). أوجد احداثيات مركز ثقله.



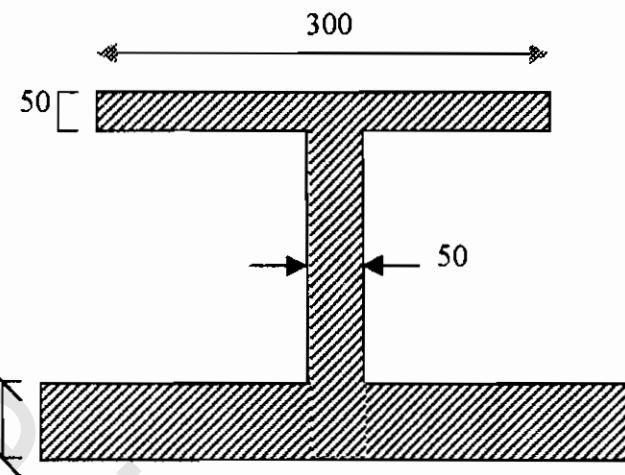
الشكل (28.5)

س7:- الشكل (29.5) يبين سلك متاجنس. أوجد مركز الثقل لهذا السلك.



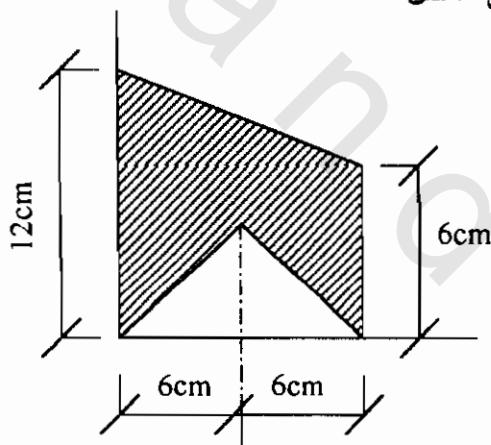
الشكل (29.5)

س8:- مقطع على شكل حرف I (I-Section) مصنوع من ثلاثة مستويات ابعادها بالملمتر كما هو مبين في الشكل (30.5). حدد مكان المركز لمساحة هذا المقطع.



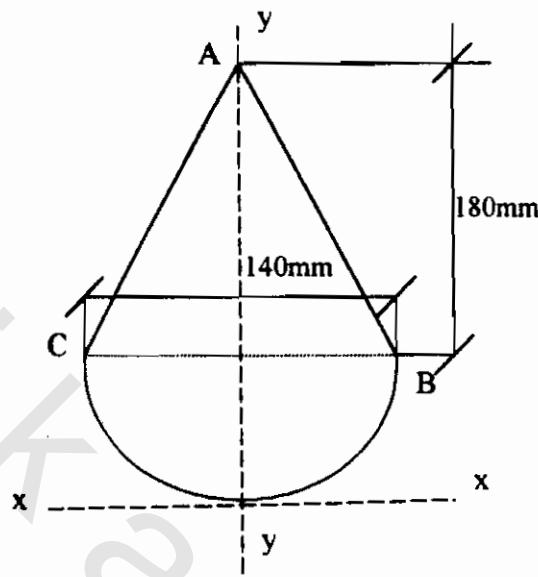
الشكل (30.5)

س9:- حدد مكان المركز لمساحة المظللة في الشكل (31.5) وأوجد أيضاً المركز للخطوط التي تحدد المساحة المظللة في الشكل.



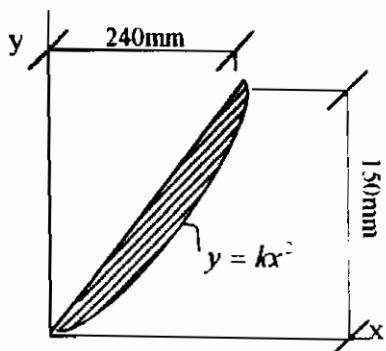
الشكل (31.5)

س 10:- جسم يتكون من مخروط دائري قائم مصمم أرتفاعه 180 mm وقطر قاعدته 140 mm، مصنوع من مادة كثافتها  $5000 \text{ kg/m}^3$  وموضع على نصف كره لها نفس قطر قاعدة المخروط ومصنوعة من معدن كثافته  $8100 \text{ kg/m}^3$ . حدد مكان مركز الكتلة للجسم كما هو مبين في الشكل (32.5).

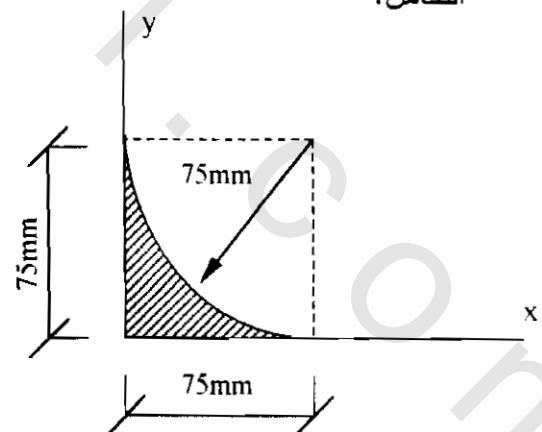


الشكل (32.5)

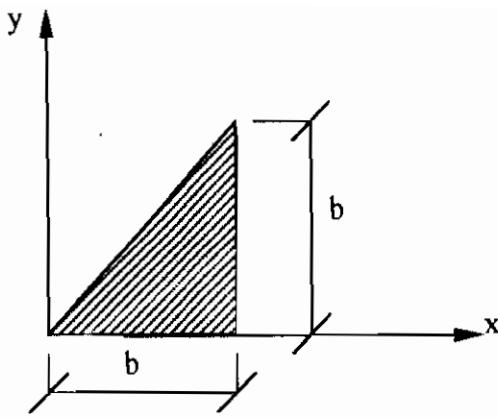
س 11:- في الأشكال (33.5) ولغاية (36.5). أوجد أحاديثات المركز للمساحات بواسطة التكامل.



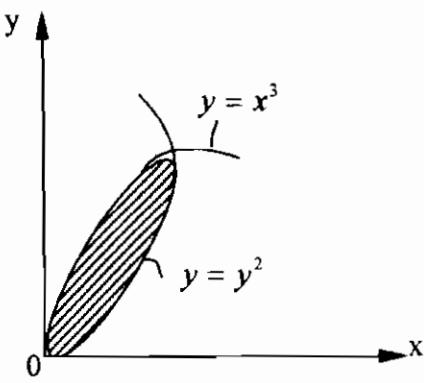
الشكل (33.5)



الشكل (34.5)

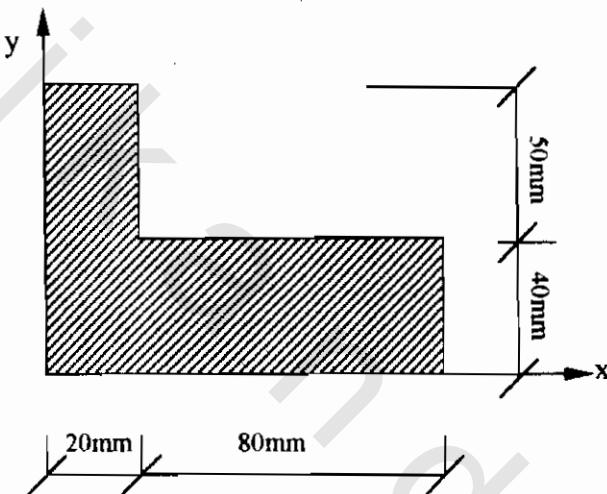


الشكل (35.5)



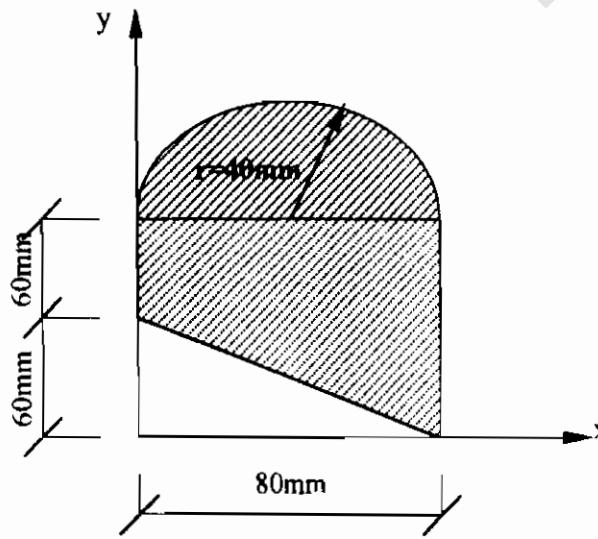
الشكل (36.5)

س12:- أحسب عزم القصور الذاتي للمساحة المظللة والمبينة بالشكل (37.5) بالنسبة الى محور x والمحور y.



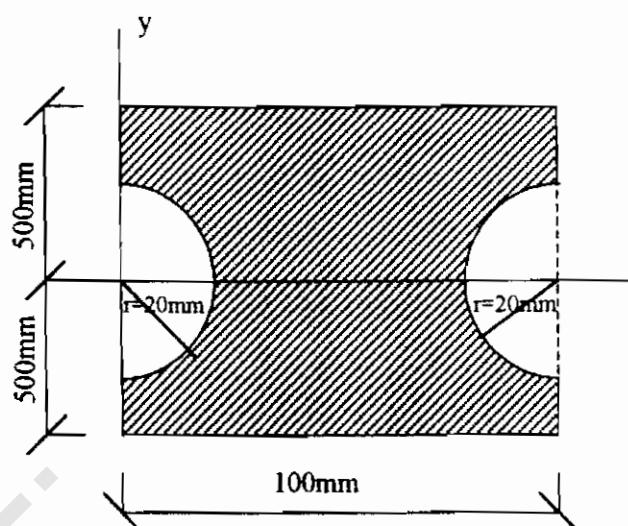
الشكل (37.5)

س13:- أحسب عزم القصور الذاتي للمساحة المظللة بالشكل (38.5) بالنسبة لمحور x.



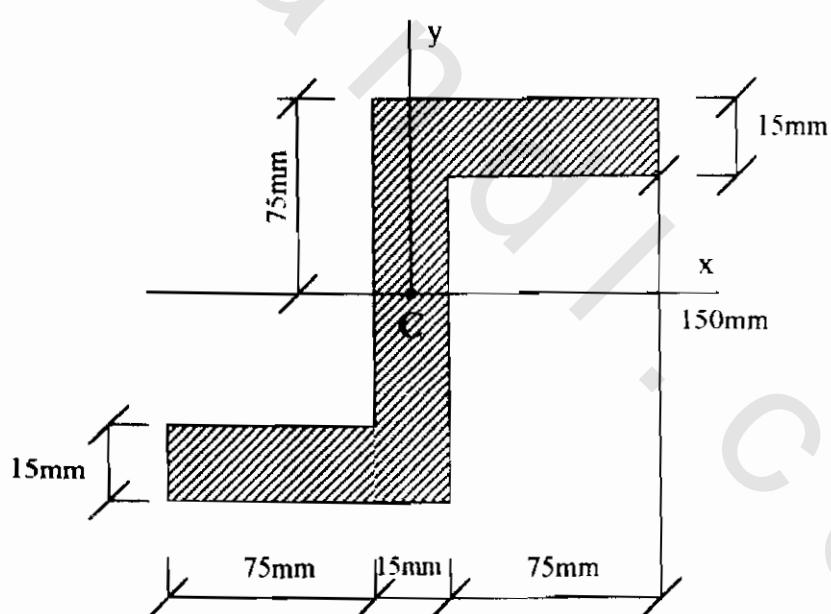
الشكل (38.5)

س 14:- أحسب عزم القصور الذاتي لمساحة المظللة والمبيونة في الشكل (39.5) حول المحور .y



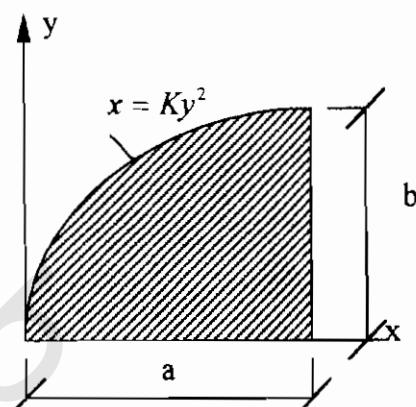
الشكل (39.5)

س 15:- أحسب عزم القصور الذاتي لمساحة المظللة والمبيونة في الشكل (40.5) حول المحور .x

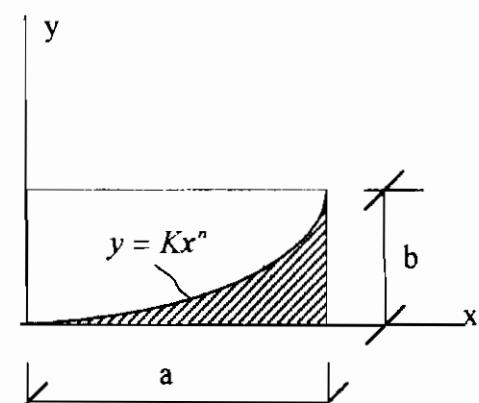


الشكل (40.5)

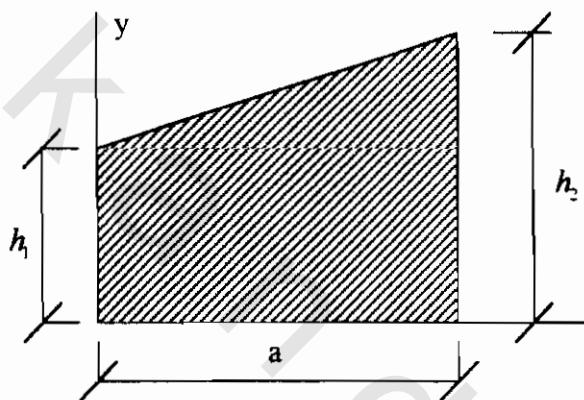
س 16:- أحسب عزم القصور الذاتي بواسطة التكامل للمساحات المظللة والمبينة في الأشكال  
.y (43.5) ولغاية (41.5) للمحور



الشكل (41.5)



الشكل (42.5)



الشكل (43.5)