

الباب الثالث

اتزان الجسيمات

- 1.3 مقدمة
- 2.3 القوة .
- 3.3 المحصلة .
- 4.3 تركيب القوى وتحليلها .
 - 1.4.3 تركيب القوى .
 - 2.4.3 تحليل القوى .
- 5.3 محصلة منظومة القوى ملتقية في المستوى .
 - 1.5.3 الاستاتيكا البيانية
 - 2.5.3 الاستاتيكا التحليلية
- 6.3 القوى في الفراغ
 - 1.6.3 تحليل القوى في الفراغ
 - 2.6.3 قوى معرفة بمقدارها زنقطين على خط تأثيرها
 - 3.6.3 محصلة منظومة قوى فراغية متلاقية
- 7.3 اتزان الجسيمات
 - 1.7.3 الرسم البياني للجسم الحر
 - 2.7.3 اتزان الجسم في مستوى واحد
 - 3.7.3 اتزان جسيم في الفراغ

obeyikandi.com

1.3 مقدمة

تقدم الدراسة في هذا الباب خصائص وتأثيرات الانواع المختلفة لمنظومات القوى وطرق إيجاد محصلتها ، (Force systems and Resultants) كما تعنى بدراسة عمليات تركيب وتحليل هذه المنظومات وشروط توازنها . حيث يعتبر هذا الباب البنية الاساسية في دراسة علم الميكانيكا وايضاً في دراسة المواضيع الاخرى لذا فان هذا الباب يعتبر ذو اهمية كبيرة وعلى الطالب ان يفهم معنى القوى وطرق ايجاد محصلاتها وشروط توازنها باتقان .

2.3 القوة (Force)

وهي العامل الرئيسي في الاستاتيكا يمكن تعريفها بانها تأثير جسم على جسم آخر وهي كمية متجهة (Vector Quantity) وهي المدرك الحسي من نوع الشد او الضغط الذي يعمل على تغيير حالة الحركة او السكون للجسام ما لم يتوازن او يتلاشى تأثيره بفعل عوامل اخرى من نوعه .

والقوى بطبيعتها تظهر موزعة على الاسطح او الاحجام . بتركيز منتظم او غير منتظم . ولكن كثيراً ما تمثل مجموعة منها بقوة مركزة (Concentrated Force) تعمل في نقطة تأثير او على خط عمل محدد .

ولتحديد تأثير قوة على جسم ما يجب ان تعرف الخصائص التالية .

1 . مقدار القوة .

2 . اتجاه الخط الذي تعمل على طولها القوة (أي طول OX او OY على طول خط يعمل زاوية مقدارها الى الشمال او الغرب وما الى ذلك) والذي يعرف بخط عمل القوة .

3 . طبيعة القوة (أي فيما اذا كانت القوة شداً او ضغطاً) ويستدل على ذلك بوضع رأس سهم (Arrow Head) .

4 . النقطة التي تؤثر عندها او خلالها القوة على الجسم وتسمى نقطة تأثير القوة .

وبناءً على ذلك نرى ان الوصف الكامل لفعل القوة يتطلب معرفة مقدارها واتجاهها ونقطة تأثيرها .

ويمكن الحصول على القوة عن طريق تسليط القوة اما بالتلامس الميكانيكي (Mechanical Contact) مباشرة او بالفعل (التأثير) عن بعد (Remote Action) كتسليط (تأثير) القوة

الارضية والكهربائية والمغناطيسية . اما القوى الاخرى فاسلط من خلال التلامس الطبيعي المباشر . ويتم حساب مقدار القوة بواسطة مقارنتها بقوى اخرى معلومة باستخدام التوازن الميكانيكي ، او بما تحدثه من استطالة في زنبرك (spring) معبر ومقارنة مقادير القوى المختلفة على هذا الاساس ، وتستخدم لهذه الغاية وحدات قياسية هي النيوتن (N) .

ويجب ان تراعى بعناية خصائص القوة المعبر عنها بقانون نيوتن الثالث فيصاحب فعل القوة دائماً برد فعل المساوي للقوة في المقدار والمعاكس في الاتجاه.

وهنا يكون من الضروري التمييز بين الفعل ورد الفعل، حيث يتم ذلك بسهولة عندما يعزل الجسم الذي نحن بصددته وتمثل القوة المبذولة على الجسم (وليست القوة المبذولة به) ومن السهل الوقوع في أخطاء حيث اعتبار القوة احدى القوتين المذكورتين، ما لم يكن هناك تمييز بين كل فعل ورد فعل.

3.3 المحصلة (Resultant)

تعرف المحصلة منظومة القوى التي تؤثر على جسيم ما بأنها أبسط منظومة قوى يمكنها ان تحل محل المنظومة الاصلية من دون ان تغير تأثيرها على ذلك الجسيم. ويمكن أن تكون المحصلة قوة واحدة، أو قوتين متوازيتين ومتساويتين في المقدار ومتعاكستين في الاتجاه وتسمى المزدوج (Couple) ، أو أن تكون المحصلة في حالات معينة قوة ومزدوجاً.

عندما تكون قيمة المحصلة $|R|$ لاية منظومة قوى مساوية للصفر فإن الجسيم يكون في حالة توازن وأن هذه المنظومة لا تغير من حالة الجسيم الحركية. وهذه الحالة تعتبر مدخل إلى عام السكون. اما الحالة الأخرى فهي عندما تكون محصلة منظومة القوى لاتساوي الصفر فيكون الجسم في حالة متغيرة ويمتلك تسارعاً معيناً.

ومن هنا يتبين أن دراسة محصلات منظومات القوى له أهمية قصوى في علم الميكانيكا وتوازن المنشآت.

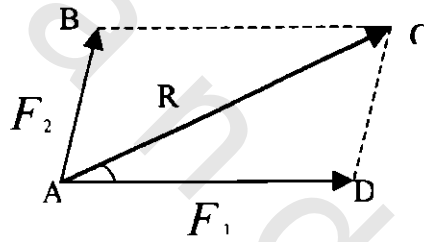
4.3 تركيب القوى وتحليلها

تستخدم طريقة التركيب وطريقة التحليل لمنظومات القوى لإيجاد المحصلة الكلية (\vec{R}) المؤثرة على جسيم ما، حيث كثيراً ما نقابلنا مجموعة من القوى الملتقية في نقطة وذلك عند

دراسة اتزان جسيم مثلا إذ انه باعتبارہ نقطة مادية فإن القوى المؤثرة عليه تلتنقي جميعا في تلك النقطة.

1.4.3 تركيب القوى (Composition of Forces)

وهي عملية استبدال منظومة قوى بمحصلتها، حيث يمكن استخدام القانون المعروف بقانون متوازي اضلاع القوى لتركيب أي قوتين متلاقيتين وينص على انه اذا اثرت قوتان على جسيم فإن تأثيرهما معا يعادل تأثير قوة واحدة تسمى المحصلة (Resultant) تعمل على قطر متوازي الاضلاع المكون من القوتين والشكل (1.3) يوضح هذا القانون. حيث ان محصلة القوتين \vec{F}_1 ، \vec{F}_2 هي القوة المفردة \vec{R} . وبالأمكان ايجاد قيمة واتجاه المحصلة \vec{R} بيانيا برسم كل من \vec{F}_1 ، \vec{F}_2 بمقياس رسم معين يتناسب مع مقدارهم وبالاتجاه المحدد لكل قوة متمثلتين بالمتجهين AD ، AB ثم نكمل متوازي الاضلاع BC ، DC فيكون طول قطره AC مساويا لمقدار المحصلة $|R|$.



الشكل (1.3) يوضح قانون متوازي الاضلاع لايجاد المحصلة.

ويمكننا تحديد اتجاه المحصلة بالنسبة للقوة \vec{F}_1 بقياس قيمة الزاوية (β) . كذلك تحديد مقدار المحصلة $|R|$ وذلك بتطبيق قانون جيب التمام للمثلث ACD حيث أن:

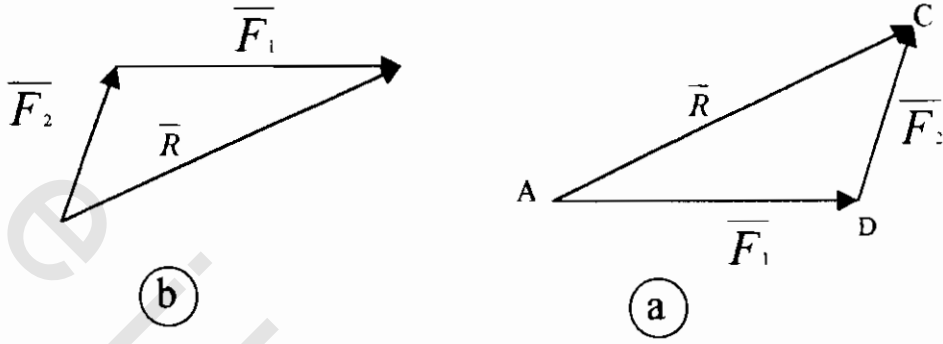
$$|R| = \sqrt{(F_1)^2 + (F_2)^2 - 2F_1 \cdot F_2 \cdot \cos \beta} \dots \dots \dots (1.3)$$

وباستخدام قانون الجيوب (قاعدة لامي) لنفس المثلث يمكننا ايجاد اتجاه المحصلة:

$$\frac{R}{\sin \beta} = \frac{F_2}{\sin \alpha} = \frac{F_1}{\sin \theta} \dots \dots \dots (2.3)$$

ومن خلال دراسة قانون متوازي الاضلاع يمكننا استنتاج قانون المثلث الذي يستخدم ايضا لمعرفة وايجاد مقدار واتجاه المحصلة لأي قوتين متلاقيتين، فمن الشكل (1.3) يتضح أن الضلع (DC) مساو في المقدار وموازي للضلع (AB) الذي يمثل (\vec{F}_2) .

المثلث ADC الموضح في الشكل (a.2.3) يبين ان المحصلة \vec{R} والتي تربط (A) مع (C) سيكون لها نفس مقدار واتجاه قطر متوازي الاضلاع ABCD. وفي هذا المثلث تم تمثيل القوة \vec{F}_2 بالمتجه الحر \vec{DC} مساويا في المقدار وموازيا للضلع \vec{AB} وكذلك يمكننا رسم المثلث ABC كما في الشكل (b.2.3) ويمثل فيه الضلع BC متجها حرا مساويا في المقدار وموازيا للضلع AD.



الشكل (2.3) يوضح قانون المثلث لإيجاد محصلة قوتين

ولان بعد كل ما تقدم يمكننا كتابة قانون مثلث القوى الذي ينص على انه عند تمثيل قوتين متلاقيتين بمتجهاتها الحرة ترسم بداية المتجه الثاني من نهاية المتجه الاول فإن المتجه المحصلة هو الضلع الثالث للمثلث وان اتجاه المحصلة هو من بداية المتجه الاول إلى نهاية المتجه الاخير.

2.4.3 تحليل القوى (Resolution of Forces).

تعتمد هذه الطريقة على تحليل القوى إلى ما يسمى بالمركبات (Components) المتعامدة حيث يتم تحليل القوى اولا في اتجاهين متعامدين كالاتجاه الافقي والاتجاه الرأسي مثلا وبعد ذلك يتم اعادة التركيب للحصول على المحصلة.

في علم السكون لا تكون القوى بزوايا قائمة عادة. ولغرض ايجاد محصلة منظومة قوى يتم تحليل كل قوة من هذه المنظومة إلى زوج من المركبات المتعامدة لكي تسهل عملية حساب المحصلة ولغرض شرح طريقة التحليل هذه.

نفرض أن القوة \vec{F} الموضحة في الشكل (3.3) تؤثر على جسم معين لمحاولة تحريكه في الاتجاهين الايمن و الاعلى. وبعد اختيار المحاور بين الموجبين لاتجاه القوى والمتمثلين

بالتجاه إلى اليمين (X-axis) والاتجاه إلى الأعلى (Y-axis) يمكننا تسقيط القوة \vec{F} على هذين المحورين للحصول على المركبتين الأفقية والرأسية F_x و F_y والتي تعتبر قيم عددية. كذلك يمكننا تحديد العلاقة بين هاتين المركبتين والقوة الأصلية F وذلك باستخدام جيب وجيب تمام الزاوية التي تصنعها القوة F مع المحور X وهي

$$\sin \theta = \frac{F_y}{F} \quad \text{و} \quad \cos \theta = \frac{F_x}{F}$$

وعادة تكتب المركبات الأفقية والرأسية على النحو الآتي:

$$F_x = F \cos \theta \dots\dots\dots(3.3)$$

$$F_y = F \sin \theta \dots\dots\dots(4.3)$$

كما ويمكن التعبير عن القوة \vec{F} بدلالة المركبات الأفقية والرأسية وذلك باستخدام وحدات المتجه على المحاور الكارتيزية على النحو التالي

$$\vec{F} = F_x \hat{i} + F_y \hat{j} \dots\dots\dots(5.3)$$

ومن البديهي أيضا إيجاد مقدار محصلة أي قوتين متعامدتين باستخدام العلاقة التالية:-

$$|F| = \sqrt{(F_x)^2 + (F_y)^2} \dots\dots\dots(6.3)$$

أما بالنسبة لاتجاه المحصلة فهو:-

$$\tan \theta = \frac{F_y}{F_x} \dots\dots\dots(7.3)$$

الزاوية () تقاس عكس عقرب الساعة مع المحور الأفقي الموجب (X) الى القوة \vec{F} . كذلك بالامكان احيانا اعطاء الزاوية بين القوة \vec{F} والمحور (Y) عند ذلك تكون المركبة الأفقية ($F_x = F \sin \theta$) والمركبة الرأسية ($F_y = F \cos \theta$).

من المعادلة رقم (7.3) يتضح أن المحصلة تأخذ أربعة اتجاهات مختلفة على اتجاه كل

من F_x ، F_y وهذه الاتجاهات هي:-

1. الى أعلى اليمين ، أي عندما تكون المركبتان F_x ، F_y موجبتين الى اليمين والى الاعلى على التوالي.

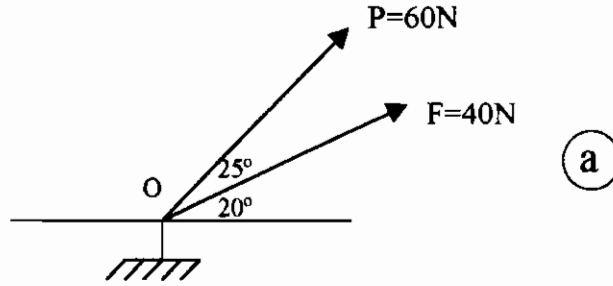
2. الى اسفل اليمين ، عندما تكون F_x موجبة الى اليمين و F_y سالبة الى أسفل.

3. الى أعلى اليسار ، عندما تكون F_x سالبة الى اليسار و F_y موجبة الى الاعلى.

4. الى أسفل اليسار، عندما تكون F_x ، F_y سالبتان الى اليسار والاسفل على التوالي.

مثال (1.3)

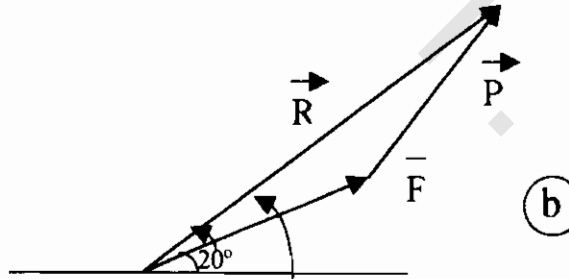
أوجد مقدار واتجاه القوتين P ، F في الشكل (a.4.3)



الشكل (4.3)

الحل:-

لايجاد مقدار واتجاه المحصلة يمكننا استخدام طريقة تركيب القوى حيث يمكننا جمع متجهات القوى P ، F مع بعضها بأسلوب من الرأس الى الذيل طبقا لقانون المثلث كما هو موضح في الشكل (b.4.3) حيث يمكن ايجاد المحصلة من المثلث بواسطة قانون جيب التمام.



الشكل (4.3)

حيث أن الزاوية (β) هي الزاوية المقابلة للمحصلة وهنا نقوم بإيجادها كما يلي

$$\beta = 180^\circ - 25^\circ = 155^\circ$$

$$|R| = \sqrt{(40)^2 + (60)^2 - 2 \cdot 40 \cdot 60 \cdot \cos 155^\circ} = 97.73N$$

وبتطبيق قانون الجيوب وأستخدام قيمة $|R|$ المحسوبة يمكن إيجاد الزاوية (α) والتي أتجاه المحصلة مع محور معلوم وهنا وهو المحور الأفقي الموجب (X) حيث:

$$\frac{R}{\sin \beta} = \frac{P}{\sin \theta} = \frac{97.73}{\sin 155^\circ} = \frac{60}{\sin \theta}$$

$$\sin \theta = 0.257 \Rightarrow \theta = \sin^{-1}(0.257) \quad \text{ومنه}$$

$$\theta = 15^\circ$$

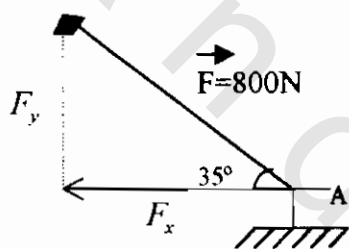
لكن الزاوية α هي

$$\alpha = 20 + \theta = 20^\circ + 15^\circ = 35^\circ$$

وهكذا بأستخدام العلاقتين (1.3) ، (2.3) استطعنا الحصول على مقدار واتجاه المحصلة للقوتين بأستخدام تركيب القوى طبقا لقانون المثلث.

مثال (2.3)

أوجد المركبة الأفقية والرأسية للقوة \bar{F} في الشكل (5.3)



الشكل (5.3)

الحل:-

بأستخدام العلاقتين (3.3) ، (4.3) نجد أن المركبات هي:-

$$F_x = -F \cdot \cos \theta = -800 \cos 35^\circ \\ = -655N \leftarrow$$

$$F_y = F \sin \theta = 800 \sin 35^\circ \\ = 459N \uparrow$$

نلاحظ أن المركبة الأفقية قيمة سالبة وذلك لان القوة واقعة الى أعلى اليسار حيث أن

F_x سالبة الى اليسار و F_y موجبة الى أعلى.

كما يمكننا الان التعبير عن القوة \vec{F} بدلالة مركبتها وباستخدام واحدت المتجه على المحاور الكارتيزية كما يلي :

$$\vec{F} = -655\hat{i} + 459\hat{j}$$

كما يمكننا ايجاد وحدة القوة \hat{F} حسب التعريف الذي أشرنا اليه في السابق حيث أن وحدة المتجه للقوة \hat{F} يساوي:

$$\begin{aligned}\hat{F} &= \frac{\vec{F}}{|\vec{F}|} = \frac{655\hat{i} + 459\hat{j}}{800} \\ &= -0.81\hat{i} + 0.57\hat{j}\end{aligned}$$

مثال(3.3)

إذا علمت بأن المركبتين لقوة معينة هما $F_x = 400N$ و $F_y = -300N$. أوجد مقدار واتجاه القوة \vec{F} والزاوية θ التي تصنعها مع المحور X .

الحل:

الشكل(6.3) يوضح اتجاه كلتا المركبتين. فبعد أكمال متوازي الاضلاع (حيث نعيد تركيب القوة باستخدام مركبتها) فيمثل القطر القوة F وبإمكاننا إيجاد مقدارها واتجاهها على النحو التالي:-

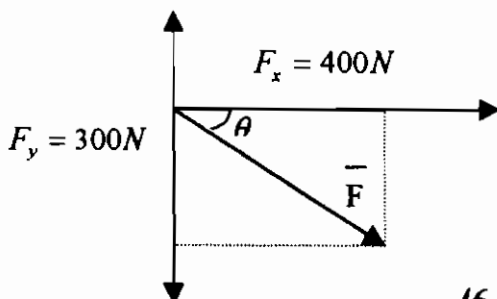
$$|\vec{F}| = \sqrt{(F_x)^2 + (F_y)^2} = \sqrt{(400)^2 + (-300)^2} = 500N$$

وباستخدام العلاقة (7.3) نستطيع ايجاد الزاوية:

$$\begin{aligned}\tan\theta &= \frac{F_y}{F_x} = \frac{300}{400} \\ \theta &= \tan^{-1}\left(\frac{300}{400}\right) = 37^\circ\end{aligned}$$

حيث أن الزاوية θ تساوي 37° الى أسفل نحو اليمين

كما هو موضح في الشكل (6.3)



الشكل (6.3)

5.3 محصلة منظومة عدة قوى ملتقية في مستوى

كثيرا ما تقابلنا مجموعة من القوى المتلاقية في نقطة وذلك عند دراسة أتران جسيما معينا اذ أنه بأعتباره نقطة مادية فإن القوى المؤثرة عليه تلتقي جميعا في تلك النقطة. ولما كانت محصلة أي قوتين تمر بنقطة تلاقيهما تبعا لقانون متوازي أضلاع القوى فإن محصلة مجموعة القوى الملتقية تمر بنقطة تلاقيها وبذا يبقى علينا فقط تعيين مقدار وميل المحصلة. أن ايجاد محصله عدة قوى متلاقية يتطلب حساب مجموع متجهاتها . وهناك طريقتان رئيسيتان ومتميزتان وهما:

1.5.3 الاستاتيكا البيانية أو يسمى طريقة الرسم البياني

وهذه الطريقة تعتمد على الرسم والتخطيط بمقاييس رسم مناسبة، وتعرف هذه الطريقة أيضا بالطريقة التخطيطية (Graphical Method) وتستخدم لاجاد محصلة عدة قوى متلاقية في مستوى واحد كما تسمى أيضا بقانون مضلع القوى (Force Polygon) ويعني المهندسين على الاخص بدراسة وتطوير هذا النوع من الاستاتيكا ويرجع اليهم الفضل في أبتكار الكثير من طرقها وتطبيقاتها وخاصة في هندسة الانشاءات المدنية. ولأيجاد المحصلة بهذه الطريقة يتبع الخطوات التالية:

1. يرسم اولاً رسم تخطيطي يبين فيه مقدار واتجاه كل قوة.
 2. يتم اختيار نقطة ملائمة تكون البداية لجمع كل القوى (أخذين بعين الاعتبار اتجاهات كل هذه القوى) في اتجاه دوري واحد.
 3. بعد ذلك يغلق المضلع الحاصل بوصلة نقطة البداية المختارة بنقطة النهاية المتجهة للقوة الاخيرة ، ويوضح سهم على هذا الخط الاخير بحيث يكون اتجاهه من نقطة بداية المتجه الاول للقوة الاولى الى نقطة نهاية المتجه للقوة الاخيرة ، وهكذا نحصل على مقدار واتجاه متجهه المحصلة الكلية لهذه القوى.
- أما اذا وقعت نقطة النهاية في مضلع القوى على نقطة البداية قيل أن مضلع القوى مقفل وتلاشى في هذه الحالة محصلة القوى (R) وعلى هذا فالشرط البياني لتلاشي محصلة مجموعة من القوى الملتقية هو أن يكون مضلع القوى مقفلا وهذا شرط أتران هذه القوى ويقال عندئذ بان منظومة القوى في حالة أتران.

وستوضح طريقة الحل لهذه المثالين طريقة الرسم البياني للحصول على محصلة منظومة عدة قوى متلاقية وواقعة في مستوى واحد.

مثال (6.3)

لوح التقوية المبين في الشكل (a.7.3) معرض لتأثير أربع قوى تتلاقى عند النقطة (0). أوجد مقدار واتجاه محصلة هذه القوى باستخدام الطريقة التخطيطية (طريقة مضع القوى).

الحل:

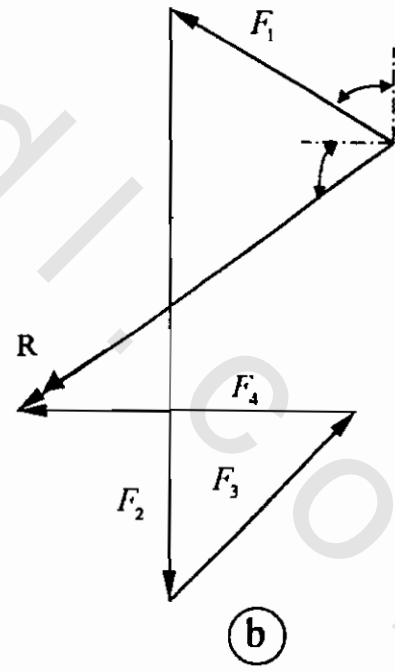
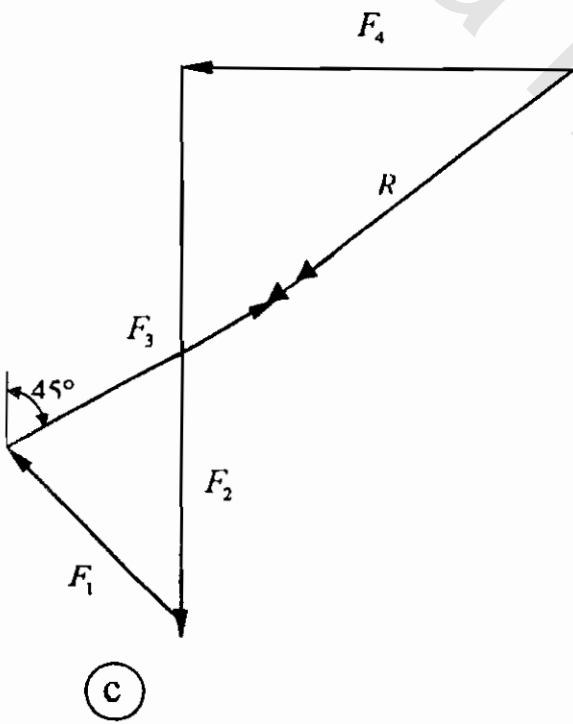
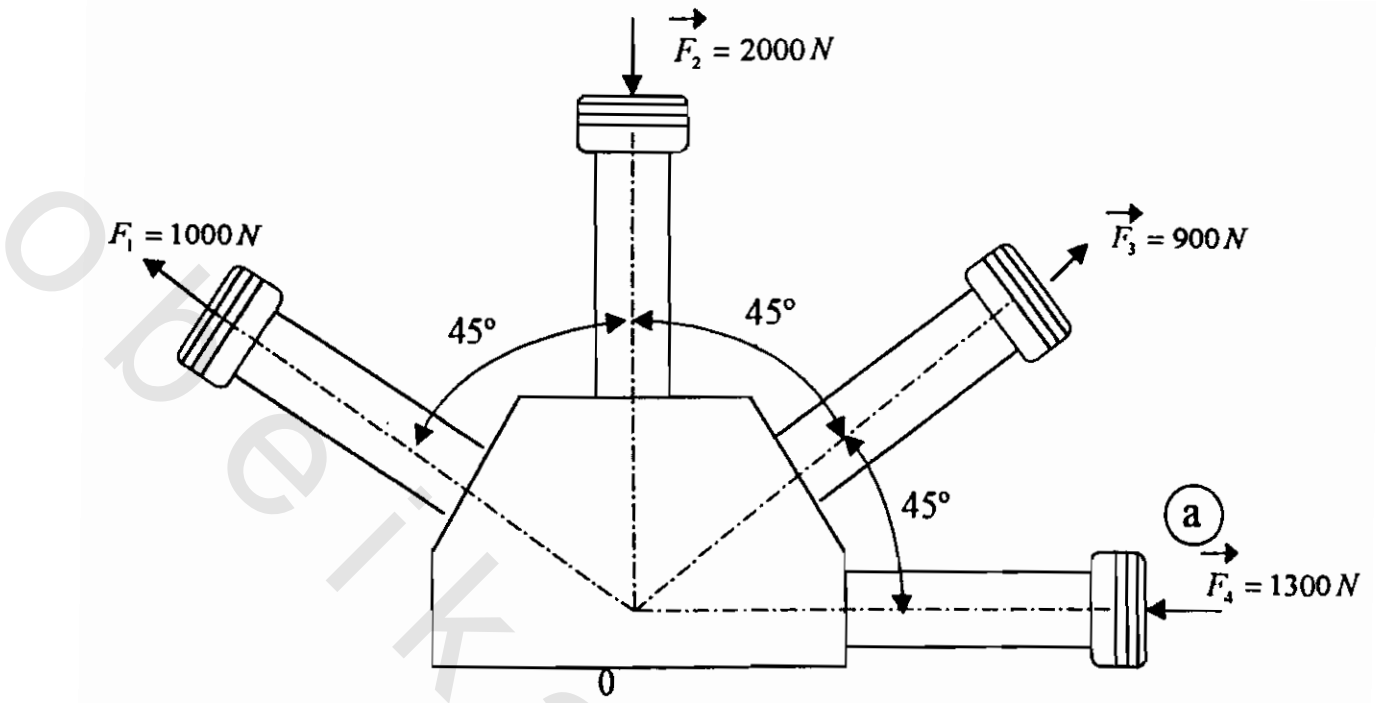
1. يتم اختيار مقياس رسم مناسب وليكن مثلا 200 نيوتن يساوي سنتمترا واحدا.
2. يبدأ برسم القوة (\vec{F}_1) موازية لوضعها الاصلى حسب خاصية نقل المتجهات في مواضع لانهاية موازية لوضعها الاصلى دون أي تغيير في قيمتها، وبعد ذلك تجمع كل القوى بالاسلوب من الرأس إلى الذيل كما موضح في الشكل (b.7.3).
3. بعد ذلك ترسم القوة المحصلة (\vec{R}) من نقطة الاصل للقوة (\vec{F}_1) إلى رأس القوة \vec{F}_4 .
4. بقياس المحصلة وبالرجوع إلى مقياس الرسم نجد مقدار المحصلة وقياس الزاوية مع القوة \vec{F}_3 نحصل أيضا على اتجاه هذه المحصلة حيث أن:

$$|R| = 1067 \text{ N}$$

$$\theta = 31^\circ$$

وبما أن جمع الكميات المتجه كما أشرنا سابقا في باب المتجهات يكون حسب قانون التبديل ذو صفة تبادلية لذا فإنه سيتم الحصول على نفس النتائج من الرسم المبين في الشكل (c.7.3) وفس هذه الحالة يكون:

$$R = F_4 + F_2 + F_1 + F_3$$



الشكل (7.3)

مثال (7.3)

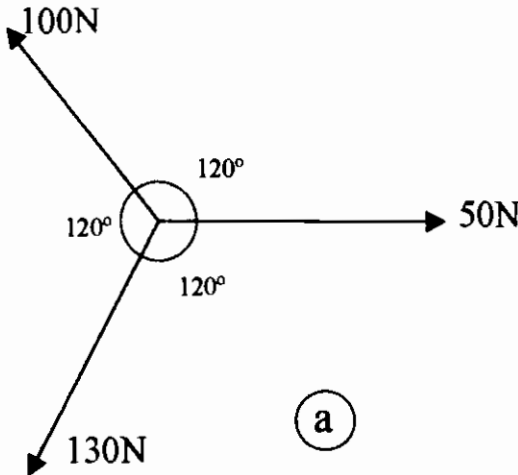
جسم تؤثر عليه ثلاث قوى مقاديرها 50N ، 100N ، 130N مأخوذة على الترتيب كما هو مبين في الشكل (a.8.3) أوجد مقدار واتجاه محصلة هذه القوى باستخدام مصلع القوى (طريقة الرسم البياني).

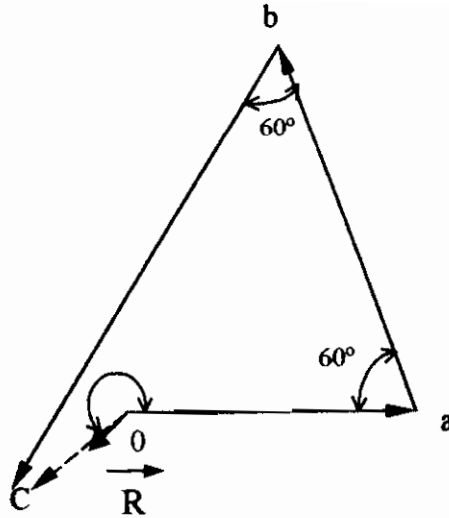
الحل:-

يبين الشكل (b.8.3) الرسم التخطيطي الذي يوضح مقدار واتجاه القوى الثلاث.

لايجاد محصلة هذه القوى نتبع الخطوات التالية:

1. يتم اختيار نقطة ملائمة مثل (0) وبما أن هذه القوى هي متجهات موقعية أي المتجهات المحدد موقعها خطيا فنقطة (0) مهمة جدا واختيارها يجب أن لا يكون عشوائيا ثم يرسم خطا أفقيا مثل (Oa) مساويا للقوة 50 نيوتن بمقياس رسم مناسب.
2. من النقطة (a) يرسم الخط مساويا لمقدار القوة 100 نيوتن بنفس مقياس الرسم السابق وموازيا للمتجه القوة الثانية من الرسم التخطيطي.
3. بنفس الطريقة ومن النقطة (b) يرسم الخط (bc) مساويا لمقدار 130 نيوتن بنفس مقياس الرسم وموازيا للمتجه القوة الثالثة من الرسم التخطيطي.
4. توصل نقطة البداية (0) بنقطة النهاية (c) فيتم الحصول على مستقيم (oc) الذي يعطي مقدار واتجاه القوة المحصلة للقوى الثلاثة المعطاة.
5. بقياس (oc) وحسب مقياس الرسم يكون مقدار محصلة القوى الثلاث يساوي (70N) وتؤثر في اتجاه بميل زاوية مقدارها 202 على (oa) أي أن الزاوية $\theta = 202^\circ$ كما هو موضح في الشكل (b.8.3).





(b)

الشكل (8.3)

2.5.3 الاستاتيكا التحليلية (طريقة التحليل)

وهي تعتمد على التحليل والحساب ، وتتبنى على تحليل منظومات القوى المتلاقية إلى مركبتها في اتجاهين وليكونا متعامدين كالأفقي والرأسي (العمودي) ثم جمع هذه المركبات في كل اتجاه على حدة جمعا جبريا، وبعد ذلك يتم إعادة التركيب للحصول على المحصلة الكلية (R).

لنفرض أن القوى المعطاه $\overline{F}_1, \overline{F}_2, \overline{F}_3, \overline{F}_4, \dots$ وأن زوايا ميلها على الأفقي (أي مع محور X) هي $\theta_1, \theta_2, \theta_3, \theta_4, \dots$ على الترتيب فإن المركبة الأفقية للمحصلة (R_x)

تساوي مجموع المركبات الأفقية للقوى المعطاة أو على شكل معادلات كما يلي:

$$R_x = \sum F_x = F_1 \cos \theta_1 + F_2 \cos \theta_2 + F_3 \cos \theta_3 + F_4 \cos \theta_4$$

والمركبة الرأسية (R_y) تساوي مجموع المركبات الرأسية للقوى المعطاة

$$R_y = \sum F_y = F_1 \sin \theta_1 + F_2 \sin \theta_2 + F_3 \sin \theta_3 + F_4 \sin \theta_4$$

وهاتان المعادلتان هما التعبير عن أن مسقط المحصلة R على كل من المحورين X, Y يساوي مجموع المساقط الفردية كما سبق توضيحه في باب المتجهات.

||

وذلك نستطيع الحصول على مقدار المحصلة R باستخدام قانون متوازي الاضلاع حيث أن:

$$|R| = \sqrt{(R_x)^2 + (R_y)^2} \dots\dots\dots(10.3)$$

وكذلك يمكننا إيجاد اتجاه المحصلة حيث أن الزاوية (α) تمثل زاوية ميل المحصلة R عن محور X.

$$\tan \alpha = \frac{R_y}{R_x} \dots\dots\dots(11.3)$$

وأما خلط عملها الحقيقي فيمر بملئى القوى المعطاة أي أن محصلة منظومة القوى المتلاقية في نقطة واحدة والتي تقع في مستوى واحد ي قوة واحدة تمر بنقطة تلاقيا.

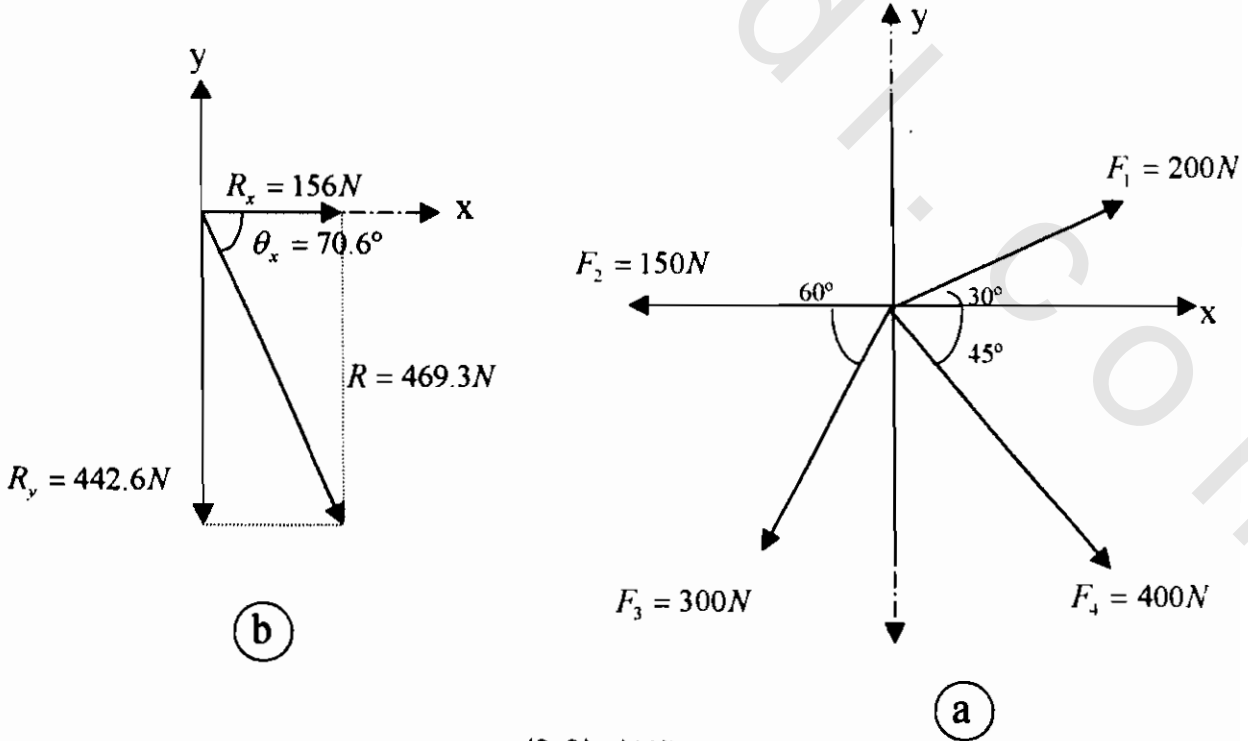
أما الشرطان التحليليان لتلاشي محصلة القوى المتلاقية هما

$$R_x = 0 \quad , \quad R_y = 0 \dots\dots\dots(12.3)$$

أن دراسة المثالين التاليين ستوضح الطريقة التحليلية للحصول على محصلة منظومة قوى متلاقية وواقعة في مستوى واحد.

مثال (8.3)

أوجد محصلة منظومة القوى المتلاقية كما و مبين في الشكل (a.9.3)



الشكل (9.3)

نقوم بإيجاد المحصلة بطريقة التحليل على النحو التالي.
 نبدأ أولاً بإيجاد مركبات المحصلة من مجموع الجبري للمركبات الأفقية والرأسية للقوى
 الأصلية وذلك باستخدام المعادلتين (8.3) و (9.3) حيث:

$$\begin{aligned}
 R_x &= \sum F_x \\
 &= F_1x + F_2x + F_3x + F_4x \\
 &= 200 \cos 30^\circ - 150 \cos 0^\circ - 300 \cos 60^\circ + 400 \cos 45^\circ \\
 &= 173.2 \quad - \quad 150 \quad - \quad 150 \quad + \quad 282.8 \\
 R_x &= +156N
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 R_y &= \sum F_y \\
 &= F_{1y} + F_{2y} + F_{3y} + F_{4y} \\
 &= 200 \sin 30^\circ - 150 \sin 0^\circ + 300 \sin 60^\circ - 400 \sin 45^\circ \\
 &= -442.6N
 \end{aligned}$$

أما باستخدام المعادلتين (10.3) ، (11.3) فإننا نتمكن من إيجاد المحصلة واتجاهها حيث:

$$\begin{aligned}
 |R| &= \sqrt{(R_x)^2 + (R_y)^2} = \sqrt{(156)^2 + (-442.6)^2} \\
 &= 469.3N
 \end{aligned}$$

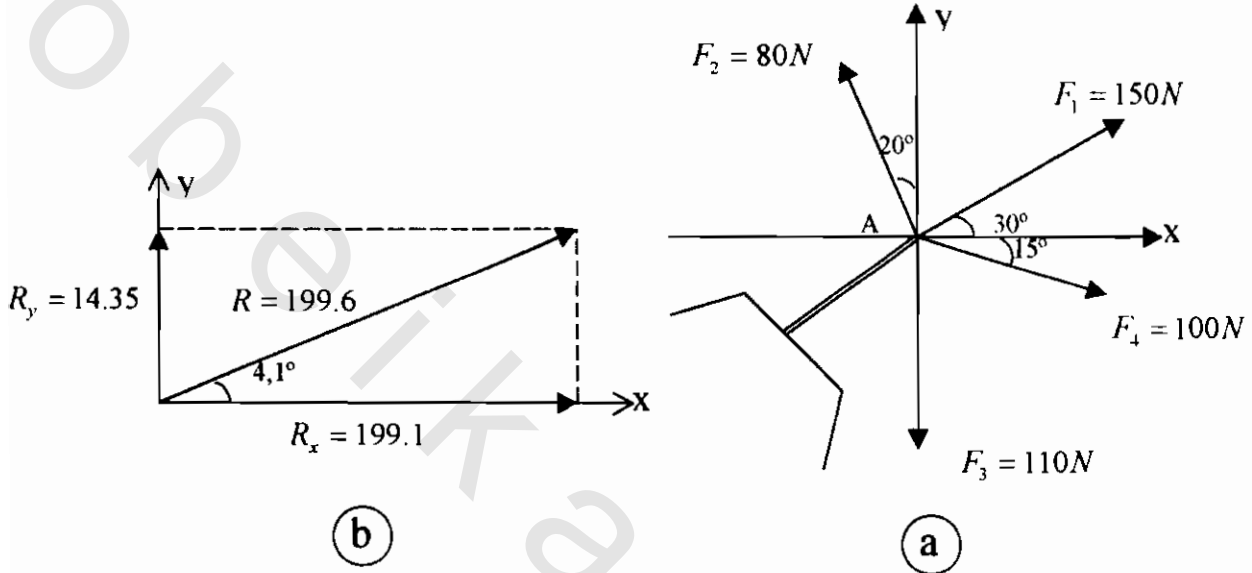
$$\tan \theta_x = \frac{R_y}{R_x} = \frac{442.6}{156} = 2.837$$

$$\theta_x = \tan^{-1}(2.837) = 70.6^\circ$$

عند حل هذا المثال أعتبر الاتجاهين إلى اليمين والاعلى موجبين لذا فإن الإشارة الموجبة
 لمجموع المركبات الأفقية (R_x) تعني أن اتجاهها هو إلى اليمين. أما الإشارة السالبة لمجموع
 المركبات العمودية (R_y) فتعني أنها باتجاه الأسفل. والشكل (b.9.3) يوضح هذه الاتجاهات
 واتجاه المحصلة النهائية (R) وهي $\theta_x = 70.6^\circ$ نحو إلى الأسفل إلى اليمين.

مثال (9.3)

أوجد مقدار واتجاه محصلة منظومة القوى المؤثرة على جسم A كما هو موضح في الشكل (a.10.3)



الشكل (10.3)

الحل:

نبدأ بإيجاد مركبات المحصلة من المجموع الجبري للمركبات الأفقية والرأسية للقوى الاصلية وذلك باستخدام المعادلتين (8.3) ، (9.3) حيث

$$\begin{aligned}
 R_x &= \sum F_x \\
 &= F_1x + F_2x + F_3x + F_4x \\
 &= F_1 \cos 30^\circ - F_2 \sin 20^\circ - F_3 \cos 270^\circ + F_4 \cos 15^\circ \\
 &= 150 \cos 30^\circ - 80 \sin 20^\circ - 110 \cos 270^\circ + 100 \cos 15^\circ \\
 &= 129.9 \quad - \quad 27.4 \quad - \quad 0 \quad + \quad 96.6 \\
 &= 199.1N
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
R_y &= \sum F_y \\
&= F_1 y + F_2 y + F_3 y + F_4 y \\
&= F_1 \sin 30^\circ + F_2 \cos 20^\circ - F_3 \sin 270^\circ + F_4 \sin 15^\circ \\
&= 150 \sin 30^\circ - 80 \cos 20^\circ - 110 \sin 270^\circ + 100 \sin 15^\circ \\
&= 75 - 75.2 - 110 + 25.4 \\
&= 14.3
\end{aligned}$$

وباستخدام المعادلتين (10.3)، (11.3) فإنه من الممكن إيجاد المحصلة كمقدار وأتجاهه حيث:-

$$|R| = \sqrt{(119.1)^2 + (14.3)^2} = 199.6N$$

$$\tan \theta_x = \frac{R_y}{R_x} = \frac{14.3}{199.1}$$

ومنه:

$$\theta_x = \tan^{-1} \left(\frac{14.3}{199.1} \right) = 4.1^\circ$$

بعد الحصول على المركبات الأفقية (R_x) والرأسية (R_y) للمحصلة وايضا الحصول على اتجاه هذه المحصلة (θ_x) نقوم بعملية التركيب لهذه المركبات حسب قانون مضع القوى (متوازي الاضلاع) للحصول على المحصلة النهائية (R) الموضحة في الشكل (b.10.3).

6.3 القوى في الفراغ (Forces in Space)

بعد دراستنا للقوى في مستوى واحد نتعرض في هذا البند إلى دراسة القوى الفراضية أي القوى الواقعة في الفراغ نظرا لاهمية ذلك في دراسة علم السكون، كما أشرنا سابقا ، أذ أن الاعتقاد العميق الذي أكدته التجارب والابحاث منذ سنين بوجود الانتقال من المسائل الخاصة إلى المسائل العامة أي دراسة علم السكون في الفراغ ذي الأبعاد الثلاثة وبالتالي دراسة القوى وخصائصها وطرق إيجاد هذه الدراسة أقرب إلى الواقع وأكثر وضوحا ومنطقية.

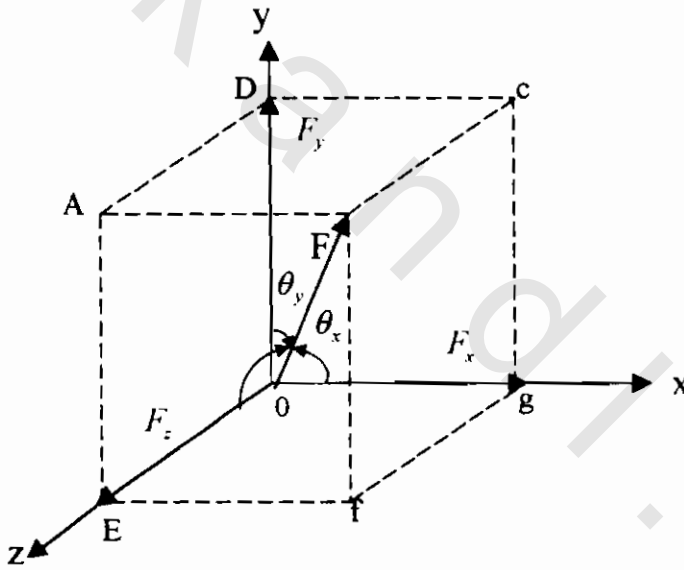
1.6.3 تحليل القوى في الفراغ (Resolution of Forces in Space)

نقوم في هذا البند اولاً بدراسة تحليل قوه في الفراغ (Space) إلى مركبتها (F_x, F_y, F_z) وهي مركبات متعامدة كما هو مبين في الشكل (7.3) حيث أنه يمكننا تحليل القوة (F) أولاً إلى مركبتين ينطبق خط الاولى (Og) والثانية على (OA) بواسطة قانون متوازي الاضلاع وبعد ذلك يعاد تحليل المركبة التي ينطبق خط عملها على (OA) إلى مركبتين ينطبق خط عملها على (OD, OE) .

نلاحظ كذلك من الشكل (11.3) أن المركبات الثلاث المتعامدة للقوة F وهي

(F_x, F_y, F_z) تتناسب مع الابعاد (Og, OD, OE) على التوالي أي أن:

$$\left. \begin{aligned} F_x &= Og = F \cos \theta_x; \\ F_y &= OD = F \cos \theta_y; \\ F_z &= OE = F \cos \theta_z; \end{aligned} \right\}$$



الشكل (11.3) تحليل القوه في الفراغ

ولأعادة تركيب القوى المتعامدة الثلاث نجد أن:

$$(OB)^2 = (Og)^2 + (OA)^2 = (Og)^2 + (OD)^2 + (OE)^2$$

لذا فإن:

$$(F)^2 = (F_x)^2 + (F_y)^2 + (F_z)^2$$

ويمكننا أن نعيد كتابة القوه الاصلية أي الحصول على مقدار هذه القوه F على النحو التالي:

$$|F| = \sqrt{(F_x)^2 + (F_y)^2 + (F_z)^2} \dots \dots \dots (13.3)$$

كما يمكن التعبير عن القوه F بدلالة مركباتها الثلاثة .

باستخدام وحدات المتجهات على المحاور الكارتيزية الثلاثة $(\hat{i}, \hat{j}, \hat{k})$ كما يلي:

$$\vec{F} = F_x \hat{i} + F_y \hat{j} + F_z \hat{k} \dots \dots \dots (14.3)$$

أما وحدة المتجه للقوة \hat{F} فيمكن كتابتها على الصورة التالية حسب تعريف وحدة القوة:

$$\hat{F} = \frac{\vec{F}}{|\vec{F}|} = \frac{F_x \hat{i} + F_y \hat{j} + F_z \hat{k}}{\sqrt{(F_x)^2 + (F_y)^2 + (F_z)^2}} \dots \dots \dots (15.3)$$

أن حلول المثالين التاليين ستوضح طريقة الحصول على مركبات قوة في الفضاء واتجاهاتها واعادة تركيبها.

مثال (4.3)

أوجد قيمة القوة \vec{F} ، وقيم الزوايا الثلاث $\theta_x, \theta_y, \theta_z$ إذا علمت أن مركبات القوة \vec{F} هي:

$$F_x = 200N, \quad F_y = 300N, \quad F_z = 600N$$

الحل:

لإعادة تركيب القوة \vec{F} بدلالة المركبات الثلاث على المحاور الفراغية تستخدم العلاقة (14.3) حيث

$$\vec{F} = 200\hat{i} - 300\hat{j} + 600\hat{k}$$

نقوم الان بإيجاد قيمة القوة \vec{F} باستخدام العلاقة (13.3)

$$|\vec{F}| = \sqrt{(200)^2 + (-300)^2 + (600)^2}$$

$$= 700N$$

أما الزوايا فإننا نستطيع إيجادها على النحو التالي:

$$\cos \theta_x = \frac{F_x}{|\vec{F}|} = \frac{200}{700} \Rightarrow \theta_x = \cos^{-1} \frac{200}{700} = 73.5^\circ$$

$$\cos \theta_y = \frac{F_y}{|\vec{F}|} = \frac{-300}{700} \Rightarrow \theta_y = \cos^{-1} \frac{-300}{700} = 115.5^\circ$$

$$\cos \theta_z = \frac{F_z}{|\vec{F}|} = \frac{600}{700} \Rightarrow \theta_z = \cos^{-1} \frac{600}{700} = 31^\circ$$

مثال (5.3)

أوجد المركبات الثلاثة المتعامدة F_x, F_y, F_z للقوة في الشكل (11.3) إذا كان مقدارها 500N إذا علمت أن $\theta_x = 60^\circ, \theta_y = 45^\circ, \theta_z = 120^\circ$

الحل:

$$F_x = F \cos \theta_x = 500 \cdot \cos 60^\circ = 250N$$

$$F_y = F \cos \theta_y = 500 \cdot \cos 45^\circ = 354N$$

$$F_z = F \cos \theta_z = 500 \cdot \cos 120^\circ = -250N$$

ومنه نستطيع إعادة تركيب هذه القوة باستخدام العلاقة (9.3) واستخدام متجهات الوحدة الفضائية في الاتجاهات الفراغية الثلاثة كما يلي:

$$\vec{F} = 250\hat{i} + 354\hat{j} - 250\hat{k}$$

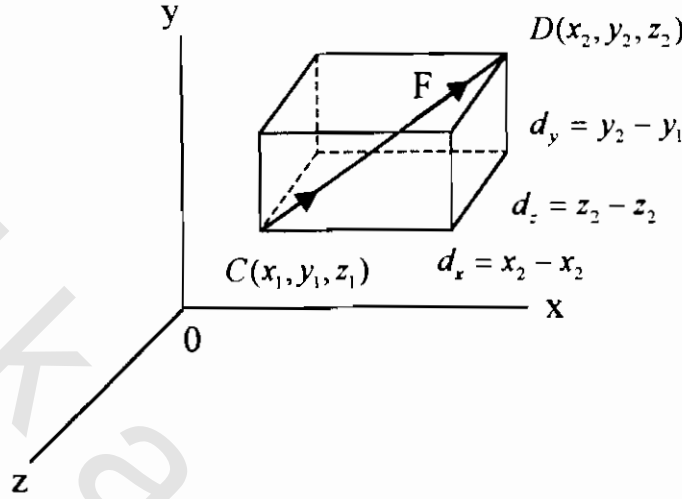
ولأيجاد وحدة المتجه للقوة \vec{F} نستخدم العلاقة (15.3):

$$\hat{F} = \frac{250\hat{i} + 354\hat{j} - 250\hat{k}}{500}$$

$$\hat{F} = 0.5\hat{i} + 0.70\hat{j} - 0.5\hat{k}$$

2.6.3 القوى الفراغية المعرفة بمقدارها ونقطتين على خط تأثيرها
(Forces Define by Its Magnitude and two points on Its line of Action)

في كثير من الاحيان يتم تعريف القوة في الفراغ وخاصة في المسائل المتعلقة بتأثير القوى في الفراغ بذكر مقدارها $|F|$ ونقطتين مثل $C(x_1, y_1, z_1)$ و $D(x_2, y_2, z_2)$ على خط تأثيرها كما هو مبين في الشكل (12.3)



الشكل (12.3) قوة معرفة بمقدارها ونقطتين على خط تأثيرها

بواسطة البعد بين نقطتين في الفراغ يمكن ايجاد التغير في احداثيات النقطة $M(x_1, y_1, z_1)$ والنقطة $N(x_2, y_2, z_2)$ على المحاور الفراغية الثلاث كما هو موضح في الشكل (12.3) وبذلك نحصل على مركبات المتجه (MN) والمسافة (d) بين النقطة M والنقطة N كما يلي:

$$d_x = x_2 - x_1 \quad , \quad d_y = y_2 - y_1 \quad , \quad d_z = z_2 - z_1$$

والمتجه MN يمكن كتابته على النحو التالي

$$\vec{MN} = d_x \vec{i} + d_y \vec{j} + d_z \vec{k} \dots\dots\dots(16.3)$$

والمسافة (d) بين النقطتين يمكن ايجادها:

$$d = |MN| = \sqrt{d_x^2 + d_y^2 + d_z^2} \dots\dots\dots(17.3)$$

ولان نستطيع الحصول على وحده المتجه الفراغية للخط (MN) والتي يرمز لها بالرمز (λ) كما يلي:-

$$\lambda = \frac{\vec{MN}}{|\vec{MN}|} = \frac{1}{d}(d_x i + d_y j + d_z k) \dots \dots \dots (18.3)$$

وبالرجوع إلى القوة (\vec{F}) وباستخدام ما حصلنا عليه نجد أن القوة \vec{F} هي:

$$\vec{F} = |\vec{F}| \lambda = \frac{F}{d}(d_x i + d_y j + d_z k) \dots \dots \dots (19.3)$$

ومن العلاقة (19.3) نحصل على مركبات القوة F المعرفة بمقدارها ونقطتين على خط تأثيرهما حيث:-

$$F_x = \frac{Fd_x}{d}, \quad F_y = \frac{Fd_y}{d}, \quad F_z = \frac{Fd_z}{d} \dots \dots \dots (20.3)$$

أما بالنسبة لاتجاه القوة F فيمكن الحصول عليه كما يلي:

$$\cos \theta_x = \frac{F_x}{F}, \quad \cos \theta_y = \frac{F_y}{F}, \quad \cos \theta_z = \frac{F_z}{F} \dots \dots \dots (21.3)$$

2.6.3 محصلة منظومة قوى فراغية متلاقية.

-Addition of Cocurrent Forces in Space-

أن استخدام الاستاتيكا البيانية (طريقة الرسم البياني) ومضلع القوى عند ايجاد محصلة عدة قوى متلاقية في الفراغ يعتبر غير عملي وصعبا نوعا ما، لذا فإنه عادة ما يتم استخدام الاستاتيكا التحليلية (طريقة التحليل) لايجاد محصلة عدة قوى متلاقية في الفراغ، حيث يتم جمع المركبات على المحاور الفراغية الثلاث لهذه القوى ومن ثم تركيب القوة المحصلة بدلالة هذه المركبات.

لنفرض وجود ثلاث قوى مثل $\vec{F}_1, \vec{F}_2, \vec{F}_3$ متلاقية في الفراغ حيث أن هذه القوى معرفة

بدلالة مركباتها على المحاور الفراغية الثلاث على الصورة التالية:

$$\begin{aligned} \vec{F}_1 &= F_{1x}i + F_{1y}j + F_{1z}k \\ \vec{F}_2 &= F_{2x}i + F_{2y}j + F_{2z}k \\ \vec{F}_3 &= F_{3x}i + F_{3y}j + F_{3z}k \end{aligned}$$

فإن المحصلة \overline{R} يمكن إيجادها عن طريق جمع المركبات الثلاث لهذا القوى على المحاور الفراغية على النحو التالي:-

$$\begin{aligned} R &= \sum F = F_1 + F_2 + F_3 \\ &= (F_{1x} + F_{2x} + F_{3x})i + (F_{1y} + F_{2y} + F_{3y})j + (F_{1z} + F_{2z} + F_{3z})k \\ &= R_x i + R_y j + R_z k = \sum (F_x i + F_y j + F_z k) \\ &= (\sum F_x) i + (\sum F_y) j + (\sum F_z) k \end{aligned}$$

حيث أن:

$$R_x = \sum F_x = F_{1x} + F_{2x} + F_{3x} \dots \dots \dots (22.3)$$

$$R_y = \sum F_y = F_{1y} + F_{2y} + F_{3y} \dots \dots \dots (23.3)$$

$$R_z = \sum F_z = F_{1z} + F_{2z} + F_{3z} \dots \dots \dots (24.3)$$

أما مقدار القوة المحصلة $|R|$ واتجاهها $\theta_x, \theta_y, \theta_z$ مع المحاور الفراغية الثلاث فيمكن كتابته على النحو التالي:

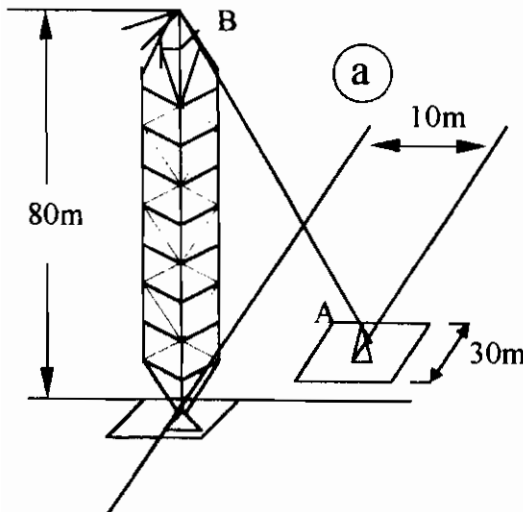
$$R \sqrt{R_x^2 + R_y^2 + R_z^2} \dots \dots \dots (25.3)$$

$$\cos \theta_x = \frac{R_x}{R} \quad , \quad \cos \theta_y = \frac{R_y}{R} \quad , \quad \cos \theta_z = \frac{R_z}{R} \dots \dots \dots (26.3)$$

أن دراسة المتائلين التاليين سيوضح القوى المعرفة بمقدارها ونقطتين على خط تأثيرها وكذلك استخدام الطريقة التحليلية للحصول على محصلة عدة قوى متلاقية في الفراغ وإعادة تركيبها.

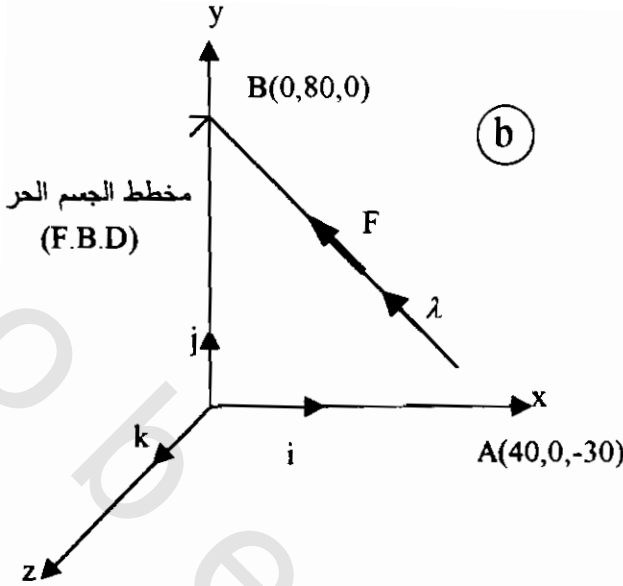
مثال (6.3)

في الشكل (a.13.3) مبين عمود مربوط الى سلك عند النقطة A. اذا علمت أن الشد في السلك 2500N ، أوجد مركبات قوة الشد في السلك في نقطة A واتجاه هذه القوة $\theta_x, \theta_y, \theta_z$ مع المحاور الفراغية الثلاثة.



الحل:

نقوم برسم مخطط الجسم الحر (F.B.D) كما هو مبين في الشكل (b.13.3) ومن هذا الشكل نلاحظ أن قوى الشد في السلك \vec{AB} معرفة بمقدارها ونقطتين على خط تأثيرهما A ، B . يمكن الحصول على AB على النحو التالي:



$$d_x = x_2 - x_1 = 0 - 40 = -40m$$

$$d_y = y_2 - y_1 = 80 - 0 = 80m$$

$$d_z = z_2 - z_1 = 0 - (-30) = 30m$$

إذا:

$$\vec{AB} = -40\hat{i} + 80\hat{j} + 30\hat{k}$$

أما المسافة $|AB|$ فيمكن الحصول عليها:

$$AB = \sqrt{d_x^2 + d_y^2 + d_z^2} \\ = \sqrt{(-40)^2 + (80)^2 + (30)^2} = 94.3m$$

أما وحدة المتجه الفضائية للخط λ_{AB} فنحصل عليه:

$$\lambda_{AB} = \frac{\vec{AB}}{|AB|} = \frac{-40\hat{i} + 80\hat{j} + 30\hat{k}}{94.3}$$

وباستخدام λ_{AB} نستطيع إيجاد مركبات قوة الشد في السلك AB حيث:

$$\vec{F} = F\lambda_{AB} = |F| \cdot \frac{\vec{AB}}{|AB|} = \frac{2500}{94.3}[-40\hat{i} + 80\hat{j} + 30\hat{k}]$$

$$\vec{F} = -1060\hat{i} + 2120\hat{j} + 795\hat{k}$$

ومنه نجد ان مركبات قوة الشد الثلاث على المحاور الفراغية هي:

$$F_x = -1060N \quad , \quad F_y = 2120N \quad , \quad F_z = 795N$$

اما بالنسبة لاتجاه هذه القوة مع المحاور الفراغية الثلاث كما هو مبين في الشكل (c.13.3) فيمكن الحصول عليه باستخدام العلاقة (21.3) على النحو التالي:

$$\cos\theta_x = \frac{F_x}{|F|} = \frac{-1060N}{2500N} \quad ; \quad \theta_x = \cos^{-1}\left(\frac{-1060}{2500}\right) = 115^\circ$$

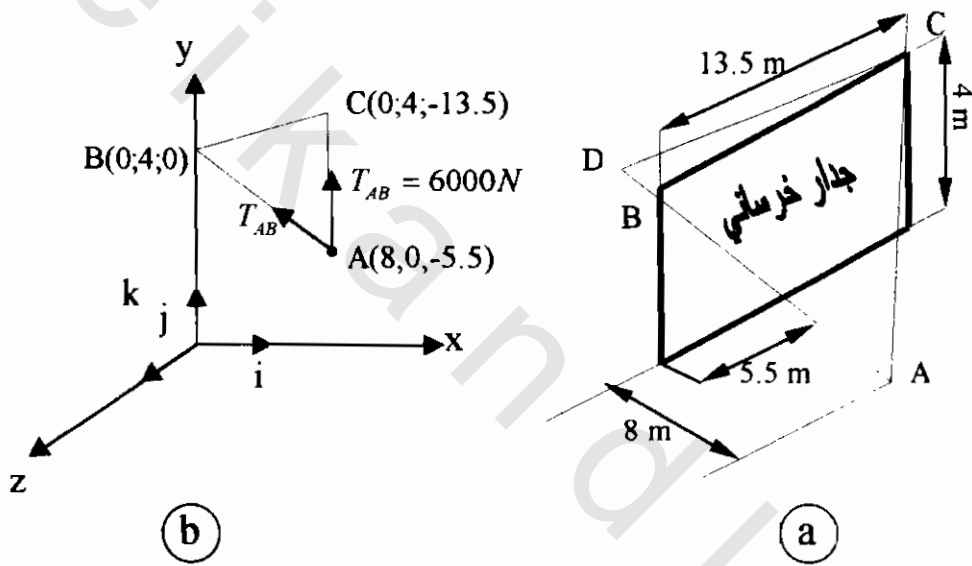
$$\cos\theta_y = \frac{F_y}{|F|} = \frac{2120N}{2500N} \quad ; \quad \theta_y = \cos^{-1}\left(\frac{2120}{2500}\right) = 32^\circ$$

$$\cos\theta_z = \frac{F_z}{|F|} = \frac{795N}{2500N} \quad ; \quad \theta_z = \cos^{-1}\left(\frac{795}{2500}\right) = 71.5^\circ$$

وهكذا حصلنا على المركبات قوة الشد المعرفة بواسطة مقدارها ونقطتين على خط تأثيرها وعلى اتجاهها مع المحاور الفراغية الثلاث.

مثال (7.3)

في الشكل (a.14.3) مبين مقطع من جدار خرساني (Precast-concrete Wall) مثبت بواسطة أسلاك (Cables)، اذا علمت أن الشد في السلك AB يساوي 4000N والشد في السلك AC يساوي 600N. أوجد مقدار واتجاه محصلة القوى الناتجة عن الشد في الاسلاك AB، AC عند نقطة A.



الشكل (14.3)

الحل:-

نقوم برسم مخطط الجسم الحر (F.B.D)، والذي يوضح عليه جميع القوى المؤثرة من قوى شد في الاسلاك وغيرها كما يوضح على المخطط احداثيات النقاط المعرفة القوى على خط تأثيرها والقياسات اللازمة الاخرى كما هو موضح في الشكل (b.14.3) من مخطط الجسم الحر نلاحظ أن قوى الشد في السلكين معرفتان بمقدار ونقطتين على خط التأثير لذلك نقوم بإيجاد \vec{AB} ، \vec{AC} .

أولاً: السلك AB.

$$d_x = x_2 - x_1 = 0 - 8 = -8$$

$$d_y = y_2 - y_1 = 4 - 0 = 4$$

$$d_z = z_2 - z_1 = 0 - (-5.5) = -8$$

نقوم الآن بكتابة \vec{AB} باستخدام متجهات الوحدة i, j, k على المحاور الفراغية الثلاث حيث:

$$\vec{AB} = -8i + 4j + 5.5k$$

أما مقدار المسافة بين النقطة (A) والنقطة (B) فيمكن الحصول عليها على الصورة

التالية:

$$|AB| = \sqrt{d_x^2 + d_y^2 + d_z^2} = \sqrt{(-8)^2 + (4)^2 + (5.5)^2} = 10.5m$$

والآن نستطيع الحصول على المركبات قوة الشد في السلك AB كما يلي:

$$\vec{T}_{AB} = |T_{AB}| \cdot \lambda_{AB} = T_{AB} \cdot \frac{\vec{AB}}{|AB|};$$

$$\vec{T}_{AB} = \frac{4200}{10.5} [-8i + 4j + 5.5k]$$

$$\vec{T}_{AB} = -3200i + 1600j + 200k$$

ثانياً: السلك AC

$$d_x = x_2 - x_1 = 0 - 8 = -8$$

$$d_y = y_2 - y_1 = 4 - 0 = 4$$

$$d_z = -13.5 - (-5.5) = -8$$

$$\vec{AC} = -8i + 4j - 8k$$

ونقوم أيضاً بكتابة \vec{AC} حيث

أما مقدار AC فيمكن إيجاده كما يلي:

$$|AC| = \sqrt{(-8)^2 + (4)^2 + (-8)^2} = 12m$$

ونقوم أيضاً بإيجاد مركبات قوة الشد في السلك AC على النحو التالي:

$$\vec{T}_{AC} = |T_{AC}| \cdot \lambda_{AC} = |T_{AC}| \cdot \frac{\vec{AC}}{|AC|};$$

$$= \frac{6200}{12} (-8i + 4j - 8k)$$

$$= -4000i + 2000j - 4000k$$

ولإيجاد محصلة القوى الناتجة عن الشد في الاسلاك AB ، AC يمكن استخدام العلاقة التالية

حيث:

$$R = \sum F = T_{AB} + T_{AC} = -7200i + 3600j - 1800k$$

أما مقدار واتجاه المحصلة فيمكن الحصول عليها باستخدام العلاقة (25.3) ، (26.3) حيث:-

$$|R| = \sqrt{R_x^2 + R_y^2 + R_z^2} = \sqrt{(-7200)^2 + (3600)^2 + (-1000)^2} = 8250N$$

أما الاتجاه

$$\cos\theta_x = \frac{R_x}{R} = -\frac{7200}{8250} \Rightarrow \theta_x = 150.8^\circ$$

$$\cos\theta_y = \frac{R_y}{R} = \frac{3600}{8250} \Rightarrow \theta_y = 64.1^\circ$$

$$\cos\theta_z = \frac{R_z}{R} = -\frac{1800}{8250} \Rightarrow \theta_z = 102.6^\circ$$

وهكذا حصلنا على مقدار محصلة عدة قوى متلاقية في الفراغ عن طريق التحليل.

7.3 أتران الجسيمات (Equilibrium of Particles)

في القرن السابع عشر قام العالم اسحق نيوتن بوضع ثلاثة قوانين أساسية للحركة (Newton Laws of Motion) والتي تعتبر البنية والقاعدة الأساسية لعلم الميكانيكا. وينص قانون نيوتن الأول للحركة (Newton First Law) على أنه « إذا كانت محصلة القوى المؤثرة على جسيم ما مساوية للصفر ، أستم هذا الجسيم على حالته في سكون (إذا كان في حالة سكون) أو حركة منتظمة وفي خط مستقيم (إذا كان يسير في حركة منتظمة) ». ولابد في هذه الحالة أن ينسب السكون أو الحركة الى مناطات (هيكل) اسناد محدد (Frame Reference) يبين موضع الجسيم المناسب حيث عادة من وجهة النظر العملية يأخذ هيكل الاسناد مرتبط بسطح الارض، وتعرف مناطات الاسناد القصور الذاتية (Inertial Frames of Reference)، وهذا التعريف يتأتى من خاصية القصور الذاتي (Inertial) لكل جسيم والتي تحدد بقاءه ساكنا أو في حالة حركة منتظمة اذا انعدمت القوى الخارجية المؤثرة عليه.

الأتزان هو التعبير الذي يستخدم في حالة ما إذا كانت المحصلة الكلية لمنظومة من القوى المؤثرة على جسيما ما مساوية للصفر، أي أنه اذا اثرت مجموعة من القوى على جسيم

ما، وكانت تلك القوى مرتبة بحيث يبقى الجسم تحت تأثيرها في حالة سكون (A T Rest) ، أو حالة حركة منتظمة لا تتغير (Uniform Motion) قيل عن الجسم أنه في حالة أتران ويقال عن هذه القوى أنه متوازية.

ويمكن التعبير عن الشروط اللازمة لاتزان جسم باستخدام الاستاتيكا البيانية (طريقة الرسم البياني) بيانيا، ويتضمن ذلك في أن يكون مضع القوى المؤثرة على الجسم مقفلا أي أن ذلك يعني تلاشي المحصلة نهائيا.

كما ويمكن التعبير عن الشروط اللازمة لاتزان جسم تحت تأثير منظومة قوى معينة باستخدام الاستاتيكا التحليلية (طريقة التحليل) جبريا وذلك يتضمن وضع معادلات جبرية، حيث يمكن بواسطة هذه المعادلات والعلاقات معرفة قوة واحدة أو عدة قوى غير معلومة أو رد فعل المؤثر على الجسم الذي في حالة أتران ويتوقف عدد القوى التي يمكن ايجادها على نوع مجموعة القوى المتضمنة.

لنجاح دراسة جسم متزن يتعين وجود طريقة يمكن بها تعيين التمثيل الصحيح لكل القوى المؤثرة على الجسم تحت شروط معلومة للمجموعة، لذا فإنه عند دراسة مجموعة من القوى المؤثرة على الجسم، سواء كانت تلك القوى معلومة أو غير معلومة بعد هذا يمكن تحديد أنواع مجموعات القوى وعدد القوى الغير المعلومة في المجموعة. كما لا يمكن حذف اية قوة من القوى الموجودة، أو إدخال قوة غير موجودة على القوى المؤثرة على الجسم، لانه في كلتا الحالتين سيكون ذلك خطرا، بل ومنبعا مشتركا لصعوبات كبيرة في علم الميكانيكا الاستاتيكية.

لذلك يتم استخدام الرسم المخطط للجسم أو جزء من الجسم أو لمجموعة أجسام بمعزل تام عن بقية الاجسام الاخرى. حيث يبين على هذا الرسم كل القوى المؤثرة عليه بواسطة الاجسام الاخرى ويطلق على هذا الرسم بالرسم البياني للجسم الحر أو (مخطط الجسم الحر).

1.7.3 الرسم البياني للجسم الحر (Free Body Diagram)

كما ذكرنا سابقا أن دراسة أتران الجسيمات تتضوي تحت دراسة علم الاستاتيكا (علم السكون) وهذا العلم مهم للغاية للمهندسين حيث يأخذون لهذا العلم كل اعتبار عندما يقومون بتصميم الانشاءات أو الآلات المختلفة من تصميم الجسور والعمارات والمكانات بالمصانع ومحطات الكهرباء وغيرها.

ومسائل الاتزان كما سبق وأن ذكرنا تتطلب تحديد ومعرفة كل القوى المعروفة وغير المعلومة المؤثرة على الجسم، لذا يلزم رسم مخطط الجسم الحر الذي يمكننا من حلول هذه المسائل.

أن الرسم البياني للجسم الحر (F.B.D) هو الرسم التخطيطي للجسم أو جزء من الجسم أو مجموعة أجسام بمعزل تام عن بقية الاجسام الاخرى ويتضمن كافة القوى ثلاثة مميزات أساسية هي:

أولاً: أنه رسم مخطط (كروكي) للجسم.

ثانياً: يبين الجسم بمعزل تام أي مفصول أو مقطوع من الاجسام الاخرى المؤثرة عليه.

ثالثاً: يبين على الرسم التخطيطي تأثير الاجسام الاخرى ممثلة بقوة أي أن الرسم البياني لمخطط الجسم الحر (F.B.D) يظهر فيه القوى المؤثرة على هذا الجسم.

تمثل كل قوة في هذا المخطط، أما بمقدارها اذا كانت معلومة، أو برمز (حرف) اذا كانت غير معلومة وبفرض اتجاه القوة الغير معلومة عندما لا يكون واضحاً لاول وهلة من ثم يصحح هذا الاتجاه المعروض اذا ثبت عدم صحته، كما يبين الميل أو زاوية الميل لكل قوة لاتكون في وضع أفقي أو عمودي واحداثيات النقاط أن وجدت حسب نظام الاحداثيات المستخدمة لحل المسألة مثل (القوى المعرفة بنقطتين على خط تأثيرها).

وستوضح الامثلة الموضحة في هذا الباب الرسم البياني لمخطط الجسم الحر (F.B.D) توضيحاً كافياً والذي يتوجب على الطالب الامام الكامل به نظراً لاهميته.

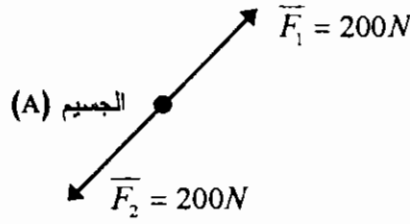
2.7.3 أتران جسيم في مستوى واحد

(Equilibrium of a Particle in two dimension)

في البنود السابقة من هذا الباب تم دراسة الطرق المختلفة المستخدمة لأيجاد محصلة منظومة عدة قوى مؤثرة على جسيم ما. لكننا لم نتعرض الى أنه من الممكن في بعض الحالات أن تكون محصلة هذه القوى (R) مساوية للصفر والتي نقودنا الى تعريف أتران جسيم ما في مستوى واحد.

«يقال للجسم أنه في حالة أتران عندما تكون محصلة منظومة كل القوى المؤثرة عليه مساوية للصفر».

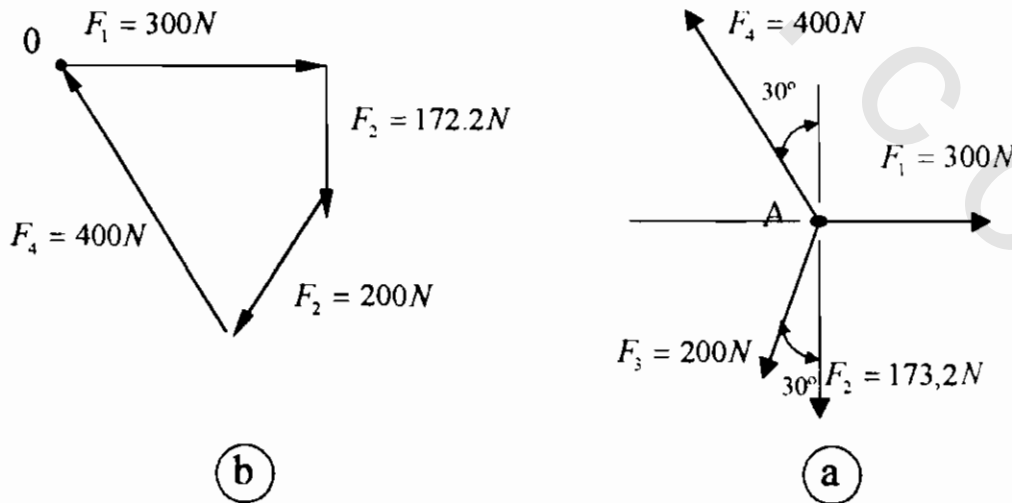
إذا أثرت قوتين F_1 ، F_2 على جسيم ما، فإن هذا الجسيم يمون في حالة أتزان إذا كانت هاتين القوتين متساويتين في المقدار، ويؤثران على خط تأثير واحد ومتعاكستان في الاتجاه أي أن محصلة هاتين القوتين R مساوية للصفر وهذه الحالة موضحة في الشكل (15.3).



الشكل (15.3)

أما في حالة تأثير أربع قوى أو أكثر على جسيم ما مثل الجسيم (A) كما هو مبين في الشكل (a.16.3) فإنه يمكن إيجاد محصلة هذه القوى باستخدام الاستاتيكا البيانية (طريقة الرسم) بيانيا وذلك برسم مضلع القوى (Force Polygon) المبين في الشكل (b.16.3) حيث نبدأ برسم القوة الاولى F_1 عند النقطة (0) (بالتوازي حسب خاصية نقل المتجهات الى مواضع لانهاية موازية لوضعها الاصلي) حسب قاعدة من الرأس الى الذيل (tip-to tail fashion)، فإذا وجدنا أن رأس القوة F_4 ينطبق على نقطة البداية (0) للقوة الاولى F_1 فإننا نحصل على مضلع قوى مقفل، وتكون المحصلة في هذه الحالة مساوية للصفر، والجسم في حالة أتزان تحت تأثير القوى الاربعة المؤثرة عليه.

أن مضلع القوى المقفل الموضح على الشكل (b.16.3) يبين أتزان الجسيم (A) بيانيا باستخدام طريقة الرسم.



الشكل (16.3)

كما يمكن التعبير عن أتران الجسم A باستخدام الاستاتيكا التحليلية (طريقة التحليل) (Resolution of force) عن طريق المعادلات الجبرية على النحو التالي:

$$R = \sum F = 0 \dots\dots\dots(27.3)$$

أو باستخدام مركبات القوى الأفقية والرأسية حيث:-

$$(\sum F_x)_i + (\sum F_y)_j = 0 \quad \text{أو} \quad \sum F_{xi} + \sum F_{yj} = 0$$

أي شروط أتران جسم في مستوى يعبر عنه جبريا بالمعادلتين التاليتين

$$\sum F_x = 0 \dots\dots\dots(28.3)$$

$$\sum F_y = 0 \dots\dots\dots(29.3)$$

والان نقوم بالرجوع الى الجسم A الموضح في الشكل (a.16.3) والمؤثرة عليه اربع قوى لدراسة حالة أترانه حسب الطريقة التحليلية حيث نقوم بتحليل هذه القوى الى مركباتها الأفقية والرأسية وثم نقوم بوضع شروط الاتزان لنحصل على مايلي:

$$\begin{aligned} \sum F_x &= 0 ; \\ &= 300N - (200N)\sin 30^\circ - (400N)\cos 30^\circ \\ &= 300N - 100N - 200N = 0 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \sum F_y &= 0 ; \\ &= -173,2N - (200N)\cos 30^\circ - (400N)\cos 30^\circ \\ &= -173,2N - 173,2N + 346,4N = 0 \end{aligned}$$

وهكذا نلاحظ أن شروط أتران الجسم A قد تحققت وأن الجسم A في حالة اتزان .

3.7.3 أتران جسم في الفراغ

(Equilibrium of a Particle in Space)

بعد دراستنا لأتران جسم ما في مستوي واحد نقوم الآن بدراسة اتزان جسم في الفراغ (ذو الأبعاد الفراغية الثلاثة) (in three-dimensional). لكي يحصل أتران للجسم في الفراغ يجب أن تكون محصلة القوى الفراغية المؤثرة عليه مساوية للصفر .

ويمكن التعبير عن أتران جسم في الفراغ جبريا على النحو التالي حيث:

$$R = \sum F = 0$$

وباستخدام مركبات محصلة القوى الفراغية على المحاور الفراغية الثلاث يمكن التعبير عن شروط أتران جسيم في الفراغ على الصورة التالية:

$$R_x = \sum F_x = 0 \dots\dots\dots(30.3)$$

$$R_y = \sum F_y = 0 \dots\dots\dots(31.3)$$

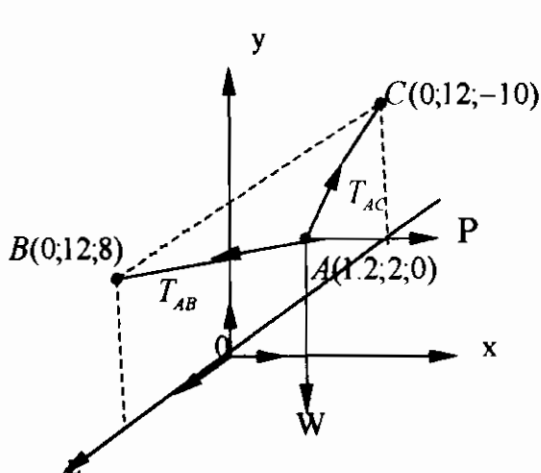
$$R_z = \sum F_z = 0 \dots\dots\dots(32.3)$$

يمكن استخدام هذه المعادلات الثلاثة لإيجاد ثلاث كميات غير معلومة، وعادة ما تكون هذه المجاهيل الثلاث (المركبات الثلاث لقوة واحدة، قيمة ثلاث قوى معروفة الاتجاه، ثلاثة ميول).

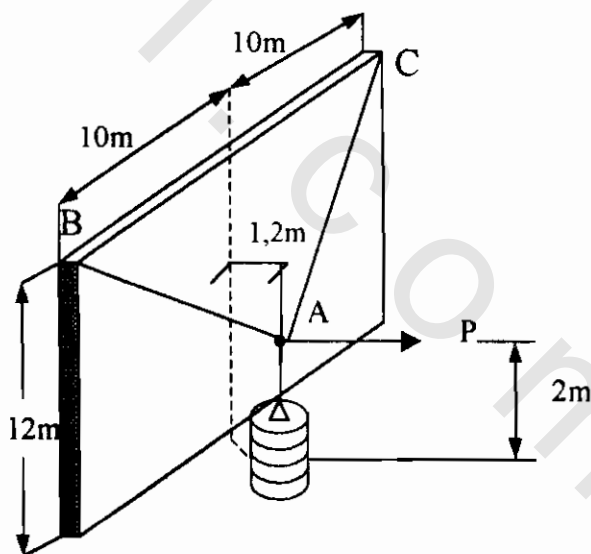
لذلك يتم كما أشرنا سابقا رسم المخطط البياني للجسم الحر (F.B.D) ومن ثم وضع شروط الاتزان الثلاث وبعد ذلك حل المعادلات لإيجاد الكميات والمجاهيل المطلوب إيجادها. أن دراسة المثال التالي سيوضح كيفية رسم الرسم البياني لمخطط الجسم الحر للمسائل الفراغية (F.B.D) وتكوين المعادلات الثلاثة وحلها والحصول على المجاهيل المطلوب إيجادها وهذه المسائل تعتبر مهمة وعلى الطالب الإلمام بها وفهمها باتقان.

مثال (8.3)

تقل كتلته (200 kg) استقر في وضعه بواسطة سلكين AB و AC مربوطان الى جدار خرساني عمودي القوة الافقية P عمودية على مستوى الجدار كما هو مبين في الشكل (a.17.3) . أوجد مقدار القوة الافقية (P) والشد في كلا السلكين.



(b)



(a)

الشكل (17.3)

الحل:

نقوم كخطوة أولى لحل مثل هذه المسائل الفراغية برسم المخطط البياني للجسم الحر المبين في الشكل (b.17.3) حيث نلاحظ أن قوى الشد في السلكين AC ، AB معرفتان بواسطة نقطتين على خط التأثير.

لذا فإننا نقوم بإيجاد λ_{AB} ، λ_{AC} متجهات الوحدة الفضائية لهذه القوى حيث

أولاً: السلك AB

$$d_x = x_2 - x_1 = 0 - 1.2 = -1.2m$$

$$d_y = y_2 - y_1 = 12 - 2 = 10m$$

$$d_z = z_2 - z_1 = 8 - 0 = 8m$$

AB يمكن كتابته على الصورة التالية:

$$\vec{AB} = d_x i + d_y j + d_z k = 1.2i + 10j + 8k$$

أما بالنسبة لمقدار $|AB|$ والذي يعتبر المسافة ما بين النقطة A، والنقطة B فنحصل عليه

كما يلي:

$$d = |AB| = \sqrt{d_x^2 + d_y^2 + d_z^2} = \sqrt{(-1.2)^2 + (10)^2 + (8)^2} = 12.86m$$

$$\lambda_{AB} = \frac{AB}{|AB|} = \frac{1.2i + 10j + 8k}{12.86} = -0.093i + 0.77j + 0.62k$$

ومنه:-

$$\begin{aligned} \vec{T}_{AB} &= |T_{AB}| \cdot \lambda_{AB} = -0.93T_{AB}i + 0.77T_{AB}j + 0.62T_{AB}k \\ &= -0.93T_{AB}i + 0.77T_{AB}j + T_{AB}0.62k \end{aligned}$$

ثانياً: السلك AC

$$d_x = x_2 - x_1 = 0 - 1.2 = -1.2m$$

$$d_y = y_2 - y_1 = 12 - 2 = 10m$$

$$d_z = z_2 - z_1 = 10 - 0 = 10m$$

باستخدام متجات الوحدة على المحاور الفراغية الثلاث i, j, k نقوم بكتابة AC حيث:

$$AC = -1.2i + 10j - 10k$$

$$\lambda_{AC} = \frac{AC}{|AC|} = \frac{-1.2i + 10j - 10k}{\sqrt{(1.2)^2 + (10)^2 + (-10)^2}} = \frac{-1.2i + 10j - 10k}{14.19m}$$

$$= -0.084i + 0.705j - 0.705k$$

$$T_{AC} = |T_{AC}| \cdot \lambda_{AC} = -0.084T_{AC}i + 0.705T_{AC}j - 0.705T_{AC}k$$

$$= -0.084T_{AC}i + 0.705T_{AC}j - 0.705T_{AC}k \dots \dots \dots (1)$$

ومن مخطط الجسم الحر (F.B.D) نلاحظ أن القوة P واقعة على المحور x ، باستخدام ايضاً متجهات الوحدة على المحاور الفراغية الثلاث

$$P = Pj$$

أما بالنسبة لكتلته فيتم تحويلها الى كمية متجهة (W) الوزن حيث:

$$W = -mgj = -(200kg)(9,81m/s^2)j = (-1962N)j \dots\dots\dots (2)$$

والآن نستطيع وضع شروط الاتزان في الفراغ لاتزان الجسم A كما يلي:

$$\sum F = 0 \quad , \quad T_{AB} + T_{AC} + P + W = 0$$

أو باستخدام العلاقات (1) ، (2) ، (3) حيث القوى هذه معرفة بدلالة وحدات المتجهات i,j,k حيث:

$$\sum F_x = 0 \quad , \quad -0,093T_{AB} - 0,084T_{AC} + P = 0 \dots\dots\dots (1)$$

$$\sum F_y = 0 \quad , \quad 0,77T_{AB} - 0,705T_{AC} - 1962 = 0 \dots\dots\dots (2)$$

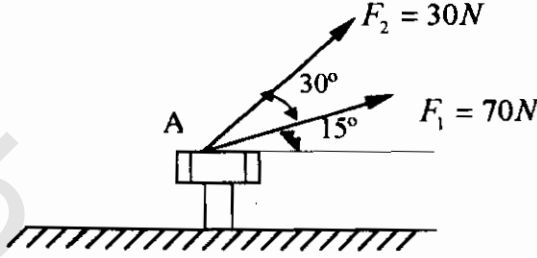
$$\sum F_z = 0 \quad , \quad 0,622T_{AB} - 0,705T_{AC} = 0 \dots\dots\dots (3)$$

بحل هذه المعادلات بإحدى الطرق الرياضية المعروفة نستطيع الحصول على قيم الكميات الغير معروفة من قوى شد في الاسلاك (AC,AB) كما نستطيع الحصول على مقدار القوة (P) التي تجعل المنظومة في حالة أتران.

واخير وبعد حل هذا السؤال الذي وضع كيفية التعامل مع الاسئلة المتعلقة بالاتزان في الفضاء نؤكد على أن الخطوة الهامة في حل مثل هذه الاسئلة هو الدقة في رسم مخطط الجسم و اظهار كل القوى المؤثرة والملتقية بالاضافة الى نقاط احداثيات كل قوة معرفة بواسطة نقطتين ومقدار في الفراغ.

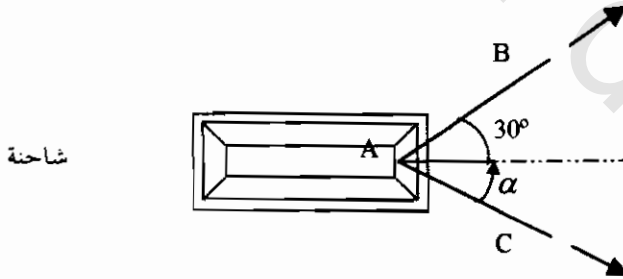
أسئلة وتمارين (3)

س1 المسمار A معرض لتأثير قوتان F_1 ، F_2 . كما هو مبين في الشكل (18.3).
أوجد محصلة هاتين القوتين.



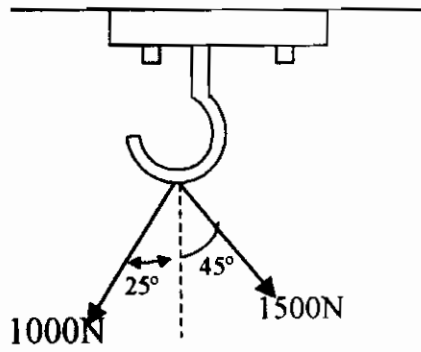
الشكل (18.3)

س2 شاحنة مسحوبة بواسطة حبلين ، كما في الشكل (19.3) إذا علمت أن الشد في الحبل AB مساويا لـ 2500N والزاوية α مساوية 25° ، ومحصلة هاتين القوتين الناتجتين من الشد باتجاه المحور الافقي للشاحنة أوجد بواسطة المثلثات الشد في السلك AC، ثم أحسب محصلة القوتين الناتجة من نقطة A.



الشكل (19.3)

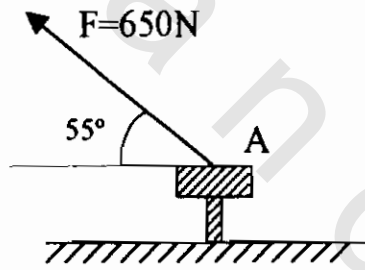
س3 أوجد مقدار واتجاه محصلة القوتين الموضحين على الشكل (20.3)



الشكل (20.3)

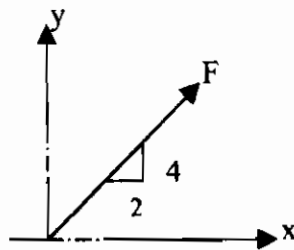
س4 قوة مقدارها (650N) تؤثر على المسامير A كما هو موضح في الشكل (21.3). أوجد مركبات هذه القوة الأفقية والرأسية.

كما هو مبين في الشكل (22.3)



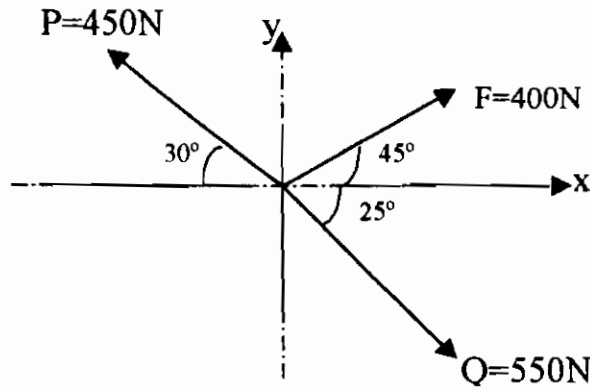
الشكل (21.3)

س5 إذا علمت أن المركبة الأفقية للقوة F تساوي 200N. أوجد مقدار ومركبتها الرأسية كما هو مبين في الشكل (22.3)



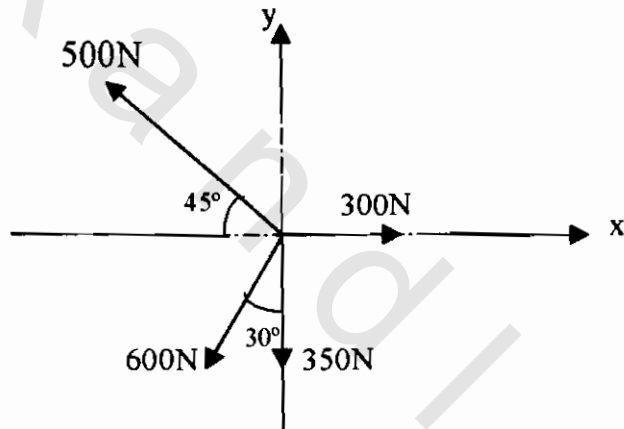
الشكل (22.3)

س6 أوجد مقدار واتجاه محصلة القوى Q , P , F كما و مبين في الشكل (24.3)



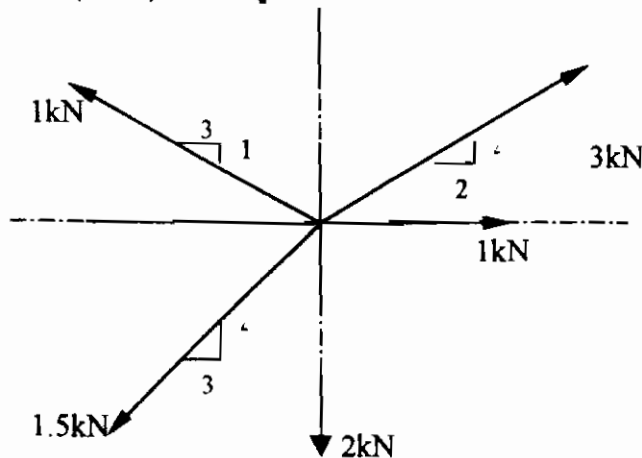
الشكل (24.3)

س7 أوجد محصلة منظومة القوى المتلاقية في الشكل (25.3)

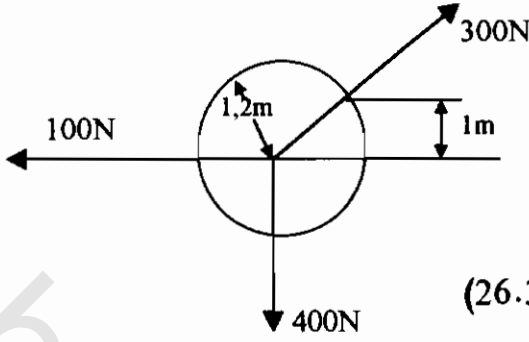


الشكل (25.3)

س8 أوجد محصلة منظومة القوى المتلاقية والموضحة في الشكل (25.3)

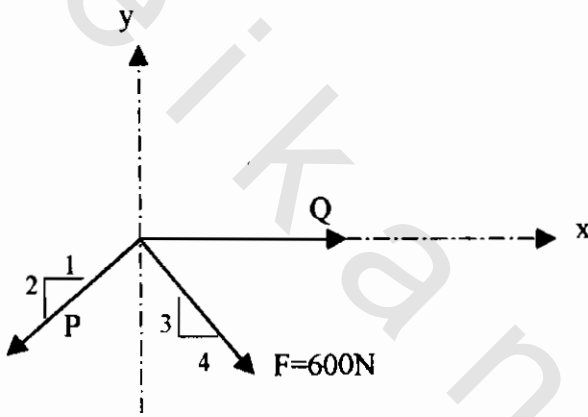


س9 أوجد محصلة القوى التي تؤثر على الجسم في الشكل (26.3)



الشكل (26.3)

س10 في الشكل (27.3) إذا علمت أن محصلة القوتين P, Q هي القوة F . أوجد مقدار كل من هاتين القوتين.

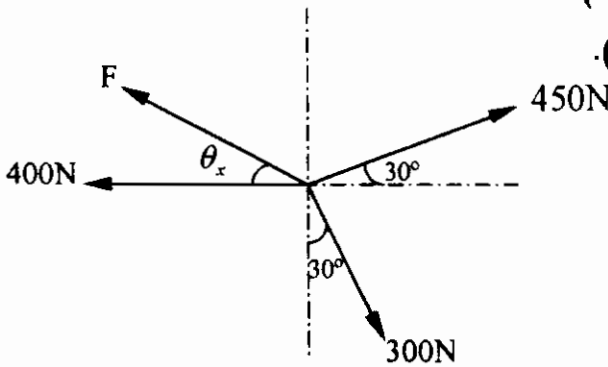


الشكل (27.3)

س11 في الشكل (27.3) أوجد مقدار القوتين Q, P إذا علمت أن محصلة القوى الثلاث هي قوة عمودية إلى أسفل وتساوي $720N$.

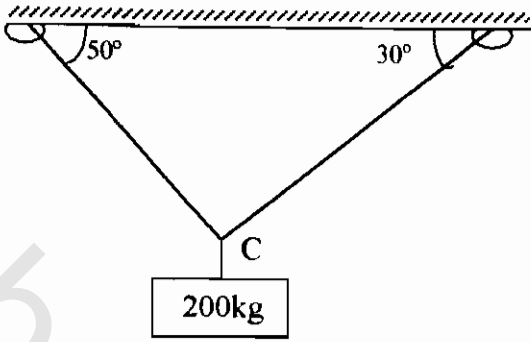
س13 إذا علمت قيمة محصلة القوى المتلاقية تساوي $250N$ بصورة عمودية إلى أعلى.

أوجد قيمة القوة F والزاوية () كما هو مبين في الشكل (28.3).



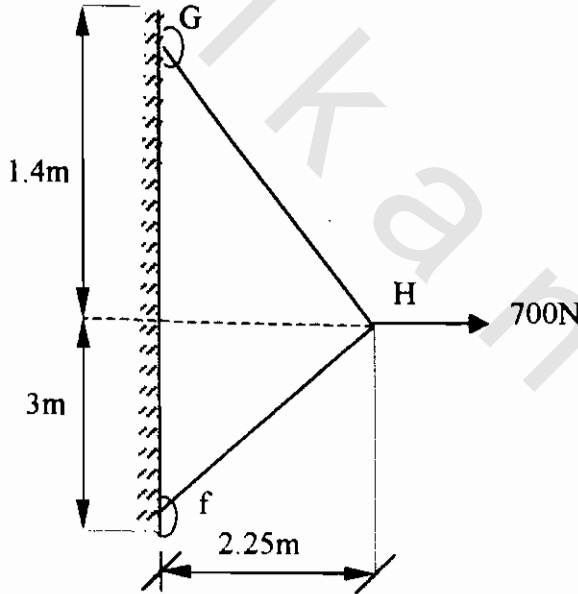
الشكل (28.3)

س14 في الشكل (29.3) ثقل معلق بواسطة سلكين ملتقيان في النقطة C. أوجد الشد الناتج في السلكين AC و BC.



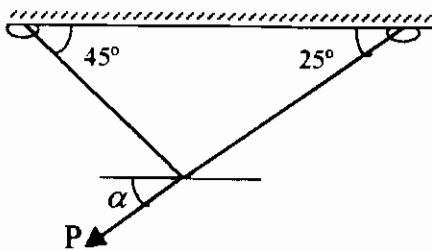
الشكل (29.3)

س15 أوجد الشد في السلكين HF و HE كما هو موضح في الشكل (30.3)



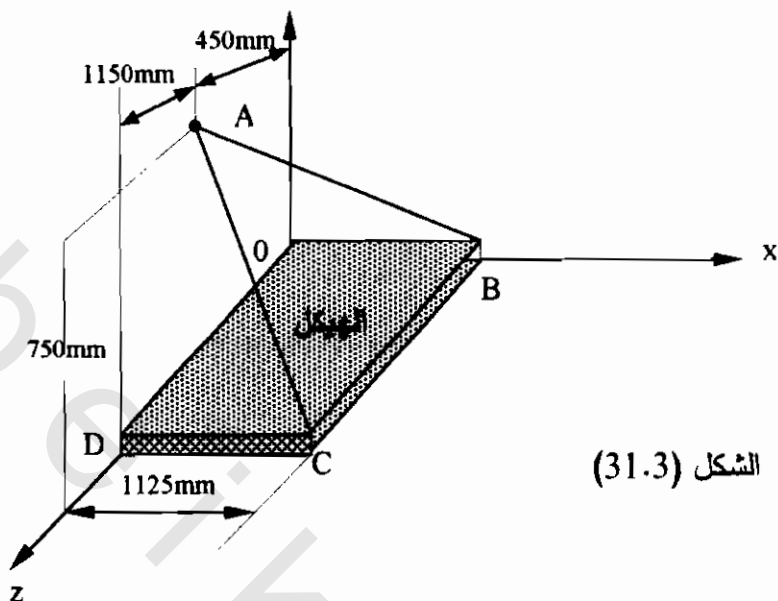
الشكل (30.3)

س16 في الشكل (31.3) اذا كانت قوة الشد في السلك AC=600N ، والسلك BC=750N. أوجد مقدار القوة (P) واتجاهها التي تجعل المنظومة متزنة.



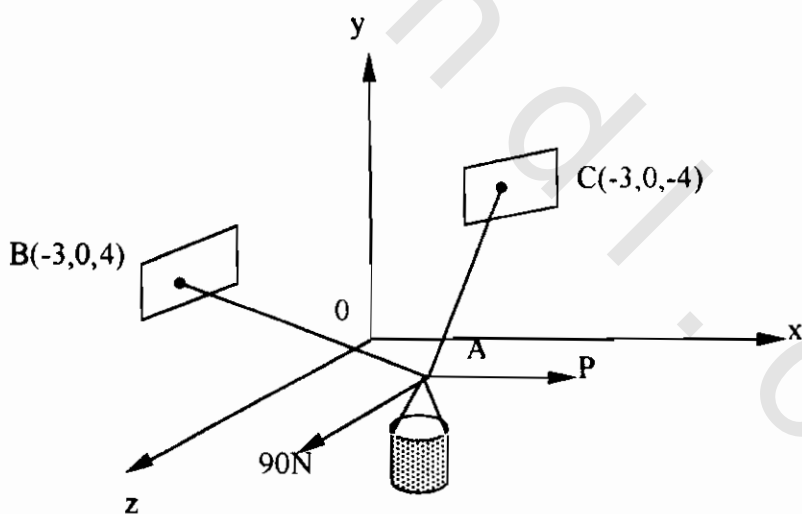
الشكل (31.3)

س17 في الشكل (31.3) الهيكل مثبت بواسطة اسلاك، وإذا علمت أن الشد في السلك AB مساويا 1450N. أوجد مركبات الشد في السلك AB من الهيكل النقطة B.



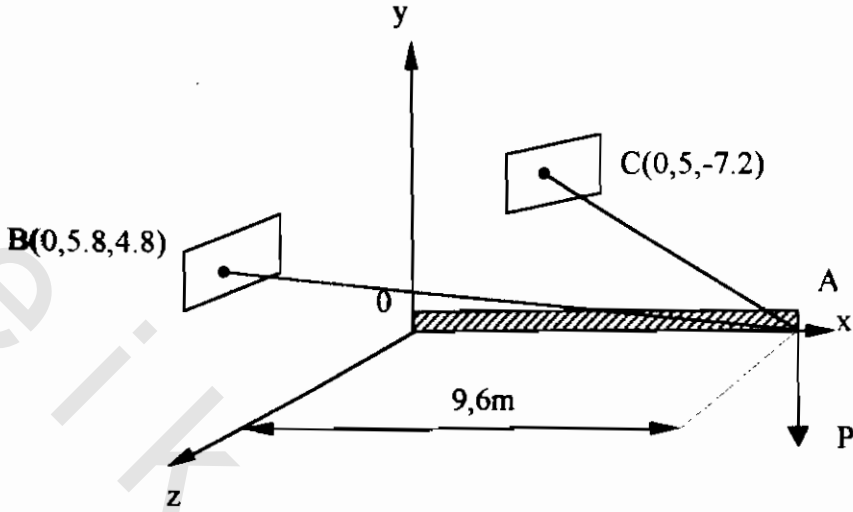
الشكل (31.3)

س18 الشكل (32.3) حاوية وزنها 300N، ومثبتة الى النقطة C، في جدار بواسطة اسلاك، وتؤثر عليها قوة مقدارها 90N. أوجد مقدار القوة الاقضية (P) التي تجعل المنظومة في حالة أتزان ومن ثم أحسب الشد في السلكين AC، AB.



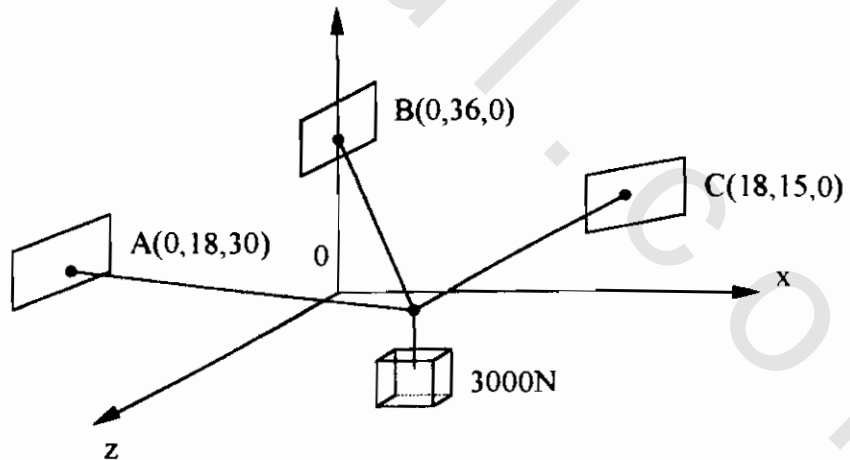
الشكل (32.3)

س19 في الشكل (33.3) إذا علمت أن قوة الشد في السلك $AB=600N$ ، ومحصلة القوى للمنظومة باتجاه AO فقط. أوجد مقدار القوة (P) ، وقوة الشد في السلك AC ، ومحصلة القوى للمنظومة باتجاه AO .



الشكل (33.3)

س20 أستقر جسم وزنه $3000N$ في وضعه المبين في الشكل (34.3) بواسطة ثلاثة اسلاك متلاقية في النقطة D . أوجد الشد الناتج في كل سلك من الاسلاك الثلاث.



الشكل (34.3)